



Corso Luigi Einaudi, 55 - Torino

Appunti universitari

Tesi di laurea

Cartoleria e cancelleria

Stampa file e fotocopie

Print on demand

Rilegature

NUMERO: 1741.2A -

ANNO: 2015

A P P U N T I

STUDENTE: Loverre Michele

MATERIA: Metodi matematici per l'ingegneria, Appunti - prof. Fagnani, Pellerrey

Il presente lavoro nasce dall'impegno dell'autore ed è distribuito in accordo con il Centro Appunti.

Tutti i diritti sono riservati. È vietata qualsiasi riproduzione, copia totale o parziale, dei contenuti inseriti nel presente volume, ivi inclusa la memorizzazione, rielaborazione, diffusione o distribuzione dei contenuti stessi mediante qualunque supporto magnetico o cartaceo, piattaforma tecnologica o rete telematica, senza previa autorizzazione scritta dell'autore.

**ATTENZIONE: QUESTI APPUNTI SONO FATTI DA STUDENTIE NON SONO STATI VISIONATI DAL DOCENTE.
IL NOME DEL PROFESSORE, SERVE SOLO PER IDENTIFICARE IL CORSO.**

METODI MATEMATICI PER L'INGEGNERIA - 10 CFU

03-03-2015

prof. Fabio Fagnani - Ubertino Battisti
 prof. Franco Pellerey

AC Analisi

P Probabilità

Ricicimento Gio 15:00 - 17:00

NAP - Fagnani 11:30-16:00
 NER - Pellerey 10:00-11:30 11:30-13:00
 VEN - Fagnani

Analisi } ~~analisi~~ analisi complessa (calcolo integrale,
 distribuzioni, trasformate (seguale)

ANALISI COMPLESSA

- Introduzione: numeri complessi

- Richiami su numeri complessi e complementi (1)

• punti nel piano C oppure come vettori con origine in (0,0)
 loro si usano la rappresentazione con le coordinate cartesiane

• somma e prodotto

$$z_1 = x_1 + iy_1 \quad z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$$

$$z_2 = x_2 + iy_2$$

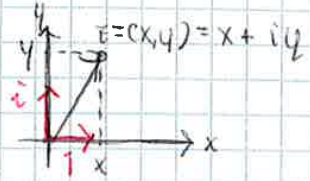
per il prodotto \Rightarrow impongo $i^2 = -1$

$$z_1 \cdot z_2 = (x_1 + iy_1)(x_2 + iy_2) = x_1x_2 + ix_1y_2 + ix_2y_1 + i^2y_1y_2 =$$

$$= (x_1x_2 - y_1y_2) + i(x_1y_2 + x_2y_1)$$

\downarrow Re z
 \downarrow Im z

piano di Gauss



$i = (0, 1)$ unità imm.
 $1 = (1, 0)$ unità reale
 $x = \text{Re } z$
 $y = \text{Im } z$

$\mathbb{C} \supset \mathbb{R}^2$
 $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$

$z = (x, y) \rightarrow$ num. complesso
 se $x=0 \Rightarrow z = (0, y)$ immaginario puro
 se $y=0 \Rightarrow z = (x, 0)$ numero reale

$(\mathbb{C}, +, \cdot)$ è un campo: campo dei numeri complessi

• coniugato

$z = x + iy \rightarrow \bar{z} = x - iy$ (è il simmetrico z , rispetto l'asse x)

• modulo

$|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$ lunghezza vettore

Osservi:

$z \cdot \bar{z} = (x + iy)(x - iy) = x^2 - (iy)^2 = x^2 + y^2 = |z|^2 \rightarrow z \cdot \bar{z} = |z|^2$

$z \cdot \bar{z} = |z|^2 \rightarrow z \cdot \frac{\bar{z}}{|z|^2} = 1$

Quindi se $z \neq 0 \Rightarrow \frac{\bar{z}}{|z|^2} = 1 \Rightarrow$ per def di reciproco $z^{-1} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$

esempio: $\frac{1+i}{1-i} = (1+i) \cdot \frac{1+i}{(1-i)(1+i)} \rightarrow$ reciproco di $1-i$

$(1-i)^{-1} = \frac{1+i}{2} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}i \rightarrow$

$= (1+i) \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\right) = \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{2}\right) + i\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) = i$

Ricorda:
 $\text{Re } z = \frac{1}{2}(z + \bar{z})$
 $\text{Im } z = \frac{1}{2i}(z - \bar{z})$

Proprietà:

$z_1 + z_2 = \bar{z}_1 + \bar{z}_2$
 $z_1 z_2 = \bar{z}_1 \bar{z}_2$
 $|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$ dis. triangolare
 $|z_1 z_2| \leq |z_1| |z_2|$

Quindi:
 somma: $z_1 + z_2 = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$
 prodotto: $z_1 z_2 = (x_1x_2 - y_1y_2, x_1y_2 + x_2y_1)$

$\Rightarrow (x, 0) + (0, y) = (x, y) \Rightarrow (x, y) = (x, 0) + (0, 1)(y, 0)$
 $(0, 1)(y, 0) = (0, y)$

- forma cartesiana o algebrica: $z = x + iy$

funzioni definite su \mathbb{C} = introduzione con un esempio

$f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ o definite su un sottoinsieme

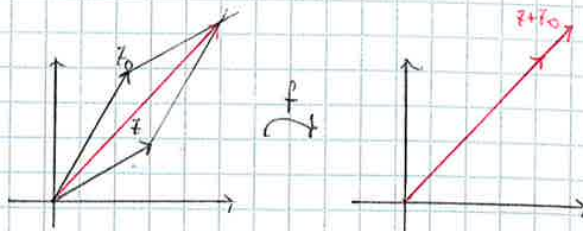
$f(z) = \gamma z + z_0$ dove γ e z_0 sono elementi di \mathbb{C} fissati.

il grafico di f vive in $\mathbb{C} \times \mathbb{C} \cong \mathbb{R}^4$

esempio: $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$

$f(z) = \gamma z + z_0$

dove γ e z_0 sono elementi di \mathbb{C} fissati



CASI PARTICOLARI

$\rightarrow \gamma = 1 \Rightarrow f(z) = z + z_0$ sommo $z + z_0$ con la regola del parallelogramma
 \Rightarrow traslazione nel piano

$\rightarrow z_0 = 0 \Rightarrow f(z) = \gamma z$

$z = \rho e^{i\theta}, \gamma = r e^{i\phi}$
 $f(z) = \rho r e^{i(\theta+\phi)}$

$r=1 \Rightarrow |\gamma|=1 \Rightarrow$ moltiplicazione per $\gamma \Rightarrow$ rotazione di z di un angolo ϕ
 in senso antiorario $\Rightarrow f(z)$ una rotazione pura
 $r \neq 1 \Rightarrow$ rotazione + amplificazione ($r > 1$) o contrazione ($r < 1$)
 $\Rightarrow f$ una ROTAZIONE

CONOTETIA

FUNZIONI DI VARIABILE COMPLESSA

06.03.2015

$f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$

il dominio e il codominio sono bidimensionali $\rightsquigarrow \mathbb{C} \cong \mathbb{R}^2$

il grafico di f vive in \mathbb{R}^4

Ripetendo l'esempio precedente:

$f(z) = \gamma z + z_0$

$z \mapsto \gamma z \mapsto \gamma z + z_0$ rotazione + traslazione

Se $|\gamma|=1$ sto combinando una rotazione con una traslazione

Le trasformazioni così ottenute sono isometrie (traf rigide) in quanto non cambiano le distanze tra punti di \mathbb{C} .

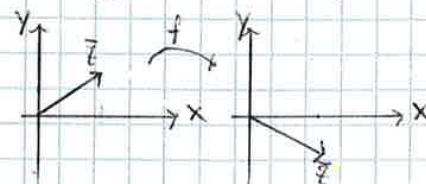
problema: mostrare che una qualunque rotazione in \mathbb{C} attorno ad un punto qualunque w si può sempre scrivere come $f(z) = \gamma z + z_0$ per opportuni $|\gamma|=1, z_0 \in \mathbb{C}$

ci sono ~~non~~ altre isometrie in \mathbb{C} che invece non possono essere rappresentate in questa forma? **NO**

es: $f(z) = \bar{z} \rightarrow$ riflessione rispetto l'asse x

Questa trasformazione non si può scrivere nella forma

$f(z) = \gamma z + z_0$



notazioni sulle funzioni

Data una funzione $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ in generale si può rappresentare utilizzando le coordinate cartesiane nel dominio e nel codominio: $z = x + iy$

$f(z) = u + iv$ u, v dipendono da z
 z dipende da x, y

(Studiare una funzione di variabile complessa \Leftrightarrow come studiare due funzioni di variabili reali)

$\Rightarrow u, v$ dipendono dalla coppia (x, y)
 $\left\{ \begin{array}{l} u = u(x, y) \rightarrow$ tipiche funzioni di An II \\ $v = v(x, y) \end{array} \right.$
 $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ $\mathbb{R}^2 \cong \mathbb{C}$
 $v: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

• scuro $f(z) = z^2$ in coordinate cartesiane

$$z = x + iy$$

$$f(z) = u(x, y) + i v(x, y)$$

$$z^2 = (x + iy)(x + iy) = x^2 + (iy)^2 + 2xyi = x^2 - y^2 + i2xy \Rightarrow \begin{cases} u(x, y) = x^2 - y^2 \\ v(x, y) = 2xy \end{cases}$$

$$f(z) = \frac{1}{z}$$

→ non è definita su tutto il piano complesso

$$z \neq 0$$

se da un punto una retta o una circonferenza, punto vengono tratte in retta o circonferenza (non necessariamente retta → retta e circonferenza → circonferenza)

$$\frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2} = \frac{x}{x^2 + y^2} - i \frac{y}{x^2 + y^2} \Rightarrow \begin{cases} u(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2} \\ v(x, y) = -\frac{y}{x^2 + y^2} \end{cases}$$

Tutte le funzioni razionali del tipo $f(z) = \frac{az + b}{cz + d}$ hanno le seguenti proprietà:

① trasformano rette e cerchi in rette e cerchi (in senso generale)

② mantengono gli angoli tra vettori

Se dicono trasformazioni **CONFORMI**

(si può dimostrare: prova!)

• **funzioni esponenziali (esponenziale complesso)**

$$f(z) = e^z = u(x, y) + i v(x, y)$$

$$z = x + iy$$

$$f(z) = e^{x+iy} = e^x e^{iy} \rightarrow \text{definizione!}$$

$$= e^x (\cos y + i \sin y) =$$

$$= e^x \cos y + i e^x \sin y \Rightarrow \begin{cases} u(x, y) = e^x \cos y \\ v(x, y) = e^x \sin y \end{cases}$$

l'esponenziale complesso gode delle seguenti proprietà

* vale anche $(e^{t_1})^{t_2} = e^{t_1 t_2}$?

1) $e^{t_1} e^{t_2} = e^{t_1 + t_2}$

2) $e^0 = 1$

3) $e^{-t} = \frac{1}{e^t}$

Tutte le formule trigonometriche derivano da queste proprietà dell'esponenziale complesso

ELEMENTI DI TOPOLOGIA SUL PIANO COMPLESSO

Esempi:

$f_1(z) = \frac{1}{z}$ $f_1: \mathbb{C} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{C}$

togliere un punto al piano complesso è più complicato che togliere un punto ad \mathbb{R}

$f_2(z) = \frac{1}{z(z-1)}$ $f_2: \mathbb{C} \setminus \{0, 1\} \rightarrow \mathbb{C}$

I domini naturali di def. delle funzioni di variabile complessa sono molto rari e non facilmente riconducibili ad un oggetto reale come lo è invece l'intervallo su \mathbb{R} .

→ $z_0 \in \mathbb{C}, A \subseteq \mathbb{C}$

insiemistica: $z_0 \in A$
 $z_0 \notin A$

Topologico: 1)
2)
3)

Def: Sia $z_0 \in \mathbb{C}, r > 0$

$B_r(z_0) = \{z \in \mathbb{C} : |z - z_0| < r\}$ = cerchio aperto di centro z_0 e raggio r = palla aperta intorno aperto centrato in z_0 e raggio r

→ Definizioni:

- $A \subseteq \mathbb{C}$ si dice aperto se $A = \overset{\circ}{A}$
- $A \subseteq \mathbb{C}$ si dice chiuso se $\partial A \in A$

esempi: $\mathbb{C}, \emptyset, B_r(z_0), \mathbb{C} \setminus \{z_0\}$ sono aperti → \mathbb{C}, \emptyset sono sia aperti che chiusi
 $\{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z \geq 0\}$ } sono chiusi
 $\{z \in \mathbb{C} : |z - z_0| < r\}$ }

$A^* = \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z > 0\} \cup \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z = 0, \operatorname{Re} z > 0\}$



$\overset{\circ}{A} = \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z > 0\}$
 $\partial A = \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z = 0\}$
 $\bar{A} =$

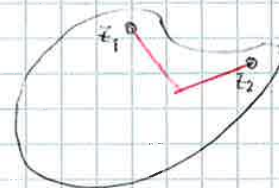
A non è né chiuso, né aperto

- chiusura di A: $\bar{A} = \overset{\circ}{A} \cup \partial A$ $\bar{A} = A \cup \partial A$
- quindi A è chiuso $\Leftrightarrow A = \bar{A}$

- Proprietà:
- 1) A aperto $\Leftrightarrow A^c$ chiuso
 - 2) A, B aperti $\Rightarrow A \cap B$ e $A \cup B$ sono aperti
 - 3) A, B chiusi $\Rightarrow A \cap B$ e $A \cup B$ sono chiusi
 - 4) $\overset{\circ}{A}$ è sempre aperta → l'operazione di parte interna è INDEPOTENTE: $\overset{\circ}{\overset{\circ}{A}} = \overset{\circ}{A}$
 - 5) \bar{A} è sempre chiusa → l'operazione di chiusura è INDEPOTENTE: $\bar{\bar{A}} = \bar{A}$

dominio

$A \subseteq \mathbb{C}$ si dice dominio se è aperto e connesso (per $z_1, z_2 \in A$ esiste sempre una spirata lineare che collega z_1 e z_2 interamente contenuta in A)



regione

$A \subseteq \mathbb{C}$ si dice REGIONE se si può ottenere da un dominio, eventualmente agglomerando una parte della frontiera

(regioni saranno per noi gli equivalenti degli intervalli)

- I domini sono regioni
- Il rettangolo chiuso è una regione
- A (dell'esempio) è una regione *

Il cuore di una regione deve avere una parte interna quindi se $\overset{\circ}{A} = \emptyset \Rightarrow A$ non è regione

esecutivo: $A = \{z = x + iy : x, y \in \mathbb{Q}\}$ A è una regione?

$\overset{\circ}{A} =$
 $\partial A =$
 $\bar{A} =$

- Teorema di Jordan

Enunciato: data una curva di Jordan γ , l'insieme $\mathbb{C} \setminus \text{supporto}(\gamma)$ è aperto e sconnesso.
 Più precisamente esistono due domini D_1 e D_2 uno limitato e uno no, tali che
 $\mathbb{C} \setminus \text{supporto}(\gamma) = D_1 \cup D_2$
 Il dominio limitato si dice la parte interna di γ e indicato con $\text{Int}(\gamma)$

- semplicemente connesso

una regione $R \subseteq \mathbb{C}$ si dice semplicemente connessa se $\forall \gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ di Jordan, con $\text{supporto}(\gamma) \subseteq R$, si ha $\text{Int}(\gamma) \subseteq R$

esempi:

- $\mathbb{C}, Br(z_0)$ sono semplicemente connessi
 - $R = \mathbb{C} \setminus \{z_0\}$ non è semplicemente connesso (piano buccato)
- infatti $\text{Int} \gamma = Br(z_0)$
 $z_0 \in \text{Int} \gamma$ ma $z_0 \notin R$

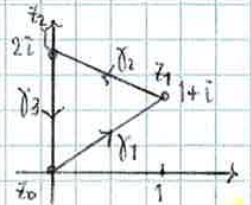


operativamente, una regione è semplicemente connessa se ogni coppia può essere scelta senza uscire da R

* \rightarrow parametrizzazione di una curva e della sua inversa
 sappiamo di conoscere $\gamma(t), t \in [a, b] \Rightarrow$ la sua inversa sarà $\gamma(a+b-t), t \in [a, b]$
 $-\gamma(t)$

Esercizio

- parametrizzare la curva che ha come supporto il triangolo in figura:



$$\begin{aligned} \gamma_1(t) &= z_0 + t(z_1 - z_0) = 0 + t(1+i-0) = t(1+i), t \in [0, 1] \\ \gamma_2(t) &= z_1 + t(z_2 - z_1) = 1+i + t(2i-1-i) = 1+i + t(i-1), t \in [0, 1] \\ \gamma_3(t) &= t i, t \in [0, 2] \text{ e la curva } \gamma_3 \text{ percorre in senso inverso} \\ \Rightarrow \gamma_3(t) &= \gamma_3(a+b-t) = \gamma_3(2-t) = (2-t)i, t \in [0, 2] \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \gamma(t) = \begin{cases} \gamma_1(t) = t(1+i) & t \in [0, 1] \\ \gamma_2(t) = 1+i + t(i-1) & t \in [0, 1] \\ \gamma_3(t) = (2-t)i & t \in [0, 2] \end{cases}$$

CONTINUITÀ

- Definizione:

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ regione, $z_0 \in \Omega$ e sia $f: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$

f si dice continua in z_0 se $\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = f(z_0)$ ovvero

$$\left\{ \begin{array}{l} \lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} u(x,y) = u(x_0,y_0) \\ \lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} v(x,y) = v(x_0,y_0) \end{array} \right.$$

$\Rightarrow u$ e v sono continue in (x_0, y_0) .

\Rightarrow la continuità di f in z_0 è equivalente alla continuità di u e v in (x_0, y_0)

Osservazione: polinomi, funzioni razionali, esponenziali, trigonometriche, ..., seno e loro composizioni sono continue, ove definite

DERIVABILITÀ

- Definizione:

Sia $D \subseteq \mathbb{C}$ dominio, $z_0 \in D$ e sia $f: D \rightarrow \mathbb{C}$

si dice che f è derivabile in z_0 se esiste $\lim_{z \rightarrow z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0}$

Tale limite se esiste si indica con $f'(z_0)$ e si chiama derivata di f in z_0

(come nel caso reale, valgono le usuali regole di derivazione)

Osservazione: polinomi, esponenziali, ..., sono derivabili dove definite

? si può leggere la derivabilità di f sulle componenti di u e v ?

- Richiami

• differenziabilità:

Sia $D \subseteq \mathbb{R}^n$ dominio, $(x_0, y_0) \in D$, $u: D \rightarrow \mathbb{R}$

\Rightarrow si dice che u è differenziabile nel punto (x_0, y_0) se $\exists \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ t.c.

$$u(x,y) = u(x_0, y_0) + \alpha(x - x_0) + \beta(y - y_0) + o(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2})$$

molte se ciò accade, necessariamente si ha:

$$\alpha = \frac{\partial u}{\partial x}(x_0, y_0)$$

$$\beta = \frac{\partial u}{\partial y}(x_0, y_0)$$

Osservazione: u, v di classe \mathcal{C}^1 su $D \Rightarrow u, v$ differenziabili su D

Quindi, ritornando a f di variabili complessa

- f derivabile in z_0 \Leftrightarrow u, v differenziabili in (x_0, y_0) \rightsquigarrow la risposta sarà **NO**

Si osserva che:

$$\lim_{z \rightarrow z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0} = f'(z_0) \Leftrightarrow \lim_{z \rightarrow z_0} \left(\frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0} - f'(z_0) \right) = 0 \Leftrightarrow \lim_{z \rightarrow z_0} \left(\frac{f(z) - f(z_0) - f'(z_0)(z - z_0)}{z - z_0} \right) = 0$$

$$\Leftrightarrow f(z) - f(z_0) - f'(z_0)(z - z_0) = o(z - z_0) \text{ per } z \rightarrow z_0$$

\Rightarrow la derivabilità è equivalente alla scrittura $f(z) = f(z_0) + f'(z_0)(z - z_0) + o(z - z_0)$ per $z \rightarrow z_0$
(ovvero lo sviluppo del primo ordine con il resto di Peano)

⇒ condizioni di Cauchy-Riemann (CR) $\begin{cases} \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial x} = \frac{\partial v(x_0, y_0)}{\partial y} \\ \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial y} = -\frac{\partial v(x_0, y_0)}{\partial x} \end{cases}$

Teorema

Sia $f: D \rightarrow \mathbb{C}$, $z_0 \in D$. Sono fatti equivalenti:

- 1) f è derivabile in z_0
- 2) u, v differenziabili in (x_0, y_0) e valgono le condizioni di CR (vale in un punto)

Matte

$f'(z_0) = \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial x} + i \frac{\partial v(x_0, y_0)}{\partial x} \rightarrow$ equivalenti a $f'(z_0) = \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial x} - i \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial y}$

infatti $\operatorname{Re} f'(z_0) = \frac{\partial u(x_0, y_0)}{\partial x}$ e $\operatorname{Im} f'(z_0) = \frac{\partial v(x_0, y_0)}{\partial x} \Rightarrow f'(z_0) = \operatorname{Re} f'(z_0) + i \operatorname{Im} f'(z_0)$

Osservazione: abbiamo dimostrato $\textcircled{1} \Rightarrow \textcircled{2}$

Per mostrare $\textcircled{2} \Rightarrow \textcircled{1}$ basta ripercorrere indietro la sequenza di equivalenti che avevamo derivato.

Voto che:

$$\begin{cases} u(x, y) = u(x_0, y_0) + \operatorname{Re} f'(z_0)(x-x_0) - \operatorname{Im} f'(z_0)(y-y_0) + o(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2}) \\ v(x, y) = v(x_0, y_0) + \operatorname{Re} f'(z_0)(y-y_0) + \operatorname{Im} f'(z_0)(x-x_0) + o(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2}) \end{cases}$$

$w_1(x, y)$ $w_2(x, y)$

le termini matriciali:

$$\begin{pmatrix} u(x, y) \\ v(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u(x_0, y_0) \\ v(x_0, y_0) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \operatorname{Re} f'(z_0) & -\operatorname{Im} f'(z_0) \\ \operatorname{Im} f'(z_0) & \operatorname{Re} f'(z_0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-x_0 \\ y-y_0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} w_1(x, y) \\ w_2(x, y) \end{pmatrix}$$

⇒ $\begin{pmatrix} \operatorname{Re} f'(z_0) & -\operatorname{Im} f'(z_0) \\ \operatorname{Im} f'(z_0) & \operatorname{Re} f'(z_0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x}(x_0, y_0) & \frac{\partial u}{\partial y}(x_0, y_0) \\ \frac{\partial v}{\partial x}(x_0, y_0) & \frac{\partial v}{\partial y}(x_0, y_0) \end{pmatrix} = J_f(x_0, y_0) \rightarrow$ **Jacobiano**

⇒ $\det J(x_0, y_0) = \operatorname{Re} f'(z_0)^2 + \operatorname{Im} f'(z_0)^2 = |f'(z_0)|^2 \geq 0$

⇒ se f è derivabile ⇒ $\det J_f \geq 0$

⇒ tutte le trasformazioni caratterizzate da uno Jacobiano con $\det \geq 0$ sono derivabili. Per questo il congiunto non è derivabile. In generale, le riflessioni hanno determinante negativo e dunque non sono derivabili.

• $f(z) = e^z \rightarrow$ esercizio

Osservazione: i polinomi, esponenziali, ... e tutte le loro composizioni sono olomorfe dove definite

FUNZIONI ARMONICHE

- Definizione

Sia D un dominio e $f: D \rightarrow \mathbb{R}$

f è armonica se è di classe \mathcal{C}^2 su D e vale che

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} = \text{laplaciano o operatore di Laplace}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0, \forall (x,y) \in D \rightarrow \text{eq di Laplace}$$

esempio:

• $u(x,y) = a + bx + cy$ è armonica su tutto \mathbb{R}^2 (le funzioni lineari sono armoniche)

infatti: $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$ e $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$

• $u(x,y) = ax^2 + by^2 + cxy$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \Leftrightarrow 2a + 2b = 0 \Leftrightarrow a = -b$$

\Rightarrow ogni polinomio di grado 2 omogeneo del tipo $u(x,y) = a(x^2 - y^2) + cxy$ è armonico.

Osservazione: se $u_1, u_2: D \rightarrow \mathbb{R}$ sono armoniche allora anche la loro combinazione lineare lo è ($u = \lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2$)

verifica:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} = 0 & \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \lambda_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \lambda_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} + \lambda_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial x^2} + \lambda_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} = \lambda_1 \left(\frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} \right) + \lambda_2 \left(\frac{\partial^2 u_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} \right) \\ \frac{\partial^2 u_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} = 0 & \qquad \qquad \qquad = \lambda_1 \cdot 0 + \lambda_2 \cdot 0 = 0 \end{aligned}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial x^2} (\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) = \lambda_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \lambda_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2}$$

- relazione tra funzioni armoniche e olomorfe

Sia $D \subseteq \mathbb{C}$ e $f: D \rightarrow \mathbb{C}$ olomorfa (dunque valgono le condizioni di CR)

$f(z) = u(x,y) + i v(x,y)$ con $z = x + iy$

vediamo che:

potremo che u e v siano di classe \mathcal{C}^2 (segue direttamente dal fatto che f è olomorfa)

verifichiamo le condizioni di CR:

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x} = 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x} \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = -\frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x}$$

\hookrightarrow vale il th di Schwarz perché $v \in \mathcal{C}^2$

$\Rightarrow u$ è armonica su D

similmente si dimostra che anche v è armonica su D

$\Rightarrow u, v$ armoniche su D

$\Rightarrow f: D \rightarrow \mathbb{C}$ è olomorfa \Rightarrow le sue componenti reali sono armoniche su D \rightarrow Teorema

esempio:

• e^z olomorfa $\Rightarrow \begin{cases} e^x \cos y \\ e^x \sin y \end{cases}$ sono armoniche

INTEGRALI SU CURVE

Curve su cui integriamo: = curve regolari
 $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$, \mathcal{C}^1 a tratti

le componenti coordinate cartesiane:
 $\gamma(t) = x(t) + iy(t) = (x(t), y(t))$

$$\gamma'(t) = x'(t) + iy'(t)$$

- interpretazione geometrica = vettore tangente
- interpretazione fisica = vettore velocità (che è sempre tangente alla sua traiettoria)

esempio:

$$\begin{aligned} \gamma(t) &= Re^{it} = R\cos t + iR\sin t \\ \gamma'(t) &= -R\sin t + iR\cos t = i\gamma(t) \end{aligned}$$

→ circonferenza di raggio R
 $Re^{it} \quad t \in [0, 2\pi)$

→ il prodotto per i ruota di $\frac{\pi}{2}$ e quindi si ha un vettore tangente

- integrale

$$\text{se } \gamma(t) = x(t) + iy(t)$$

$$\Rightarrow \int_a^b \gamma(t) dt = \int_a^b x(t) dt + i \int_a^b y(t) dt$$

valgono le usuali proprietà degli integrali

$$1) \int_a^b (\lambda_1 \gamma_1(t) + \lambda_2 \gamma_2(t)) dt = \lambda_1 \int_a^b \gamma_1(t) dt + \lambda_2 \int_a^b \gamma_2(t) dt$$

$$2) \int_a^b \gamma'(t) dt = \gamma(b) - \gamma(a) \rightarrow \text{th. fondamentale del calcolo integrale}$$

$$3) \left| \int_a^b \gamma(t) dt \right| \leq \int_a^b |\gamma(t)| dt$$

esempio:

$$\begin{aligned} \gamma(t) &= e^{i\alpha t} \quad t \in \mathbb{R} \\ &= \cos(\alpha t) + i\sin(\alpha t), \quad \alpha \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \gamma'(t) &= i\alpha e^{i\alpha t} \\ &= -\alpha \cos \alpha t + i\alpha \sin \alpha t \end{aligned}$$

$$\int_a^b e^{i\alpha t} dt = \frac{1}{i\alpha} \int_a^b i\alpha e^{i\alpha t} dt = \frac{1}{i\alpha} e^{i\alpha t} \Big|_a^b = \frac{1}{i\alpha} (e^{i\alpha b} - e^{i\alpha a})$$

- richiamo: integrale di linea di \vec{F} lungo γ

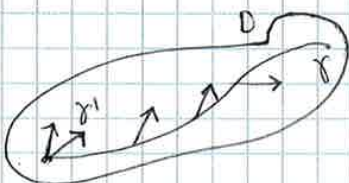
$D \subseteq \mathbb{R}^2$ dominio, $\gamma: [a, b] \rightarrow D$ curva regolare, $\vec{F}: D \rightarrow \mathbb{R}^2$ campo continuo

$$\gamma(t) = x(t) + iy(t)$$

$\vec{F}(x, y) = (\alpha(x, y), \beta(x, y)) \rightarrow$ un campo è una funzione che ad ogni punto del dominio, associa un vettore

$$\Rightarrow \int_{\gamma} \vec{F}(x, y) d\vec{l} = \int_a^b (\alpha(x(t), y(t)) x'(t) + \beta(x(t), y(t)) y'(t)) dt \rightarrow \text{integrale del campo lungo la curva}$$

= lavoro del campo \vec{F} su un corpo che si sposta seguendo γ . (con eq. cinematiche date)



Proprietà dell'integrale

1) **lineare rispetto a $f(z)$** (segue immediat. dalla corrispondente proprietà dell'integrale di R.)

$$f_1, f_2: D \rightarrow \mathbb{C} \text{ continue e } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma} (\lambda_1 f_1(z) + \lambda_2 f_2(z)) dz = \lambda_1 \int_{\gamma} f_1(z) dz + \lambda_2 \int_{\gamma} f_2(z) dz$$

2) **additività rispetto alla concatenazione dei cammini** ($\gamma_1 \vee \gamma_2$) (segue dall'additività dell'int di Riemann)

$$f: D \rightarrow \mathbb{C} \text{ continua}$$

$$\gamma_1: [a, b] \rightarrow D \text{ e } \gamma_2: [b, c] \rightarrow D \text{ curve regolari tali che } \gamma_1(b) = \gamma_2(b)$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma_1 \vee \gamma_2} f(z) dz = \int_{\gamma_1} f(z) dz + \int_{\gamma_2} f(z) dz$$

3) **invarianza rispetto alla riparametrizzazione**

$$f: D \rightarrow \mathbb{C} \text{ continua}$$

$$\gamma: [a, b] \rightarrow D \text{ regolare e } \alpha: [c, d] \rightarrow [a, b] \text{ l'1 e strettamente crescente}$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma \circ \alpha} f(z) dz = \int_{\gamma} f(z) dz$$

es. riparametrizzazione:

$$\gamma(t) = e^{it}$$

$$\gamma(t) = e^{2\pi i t} \quad t \in [0, 1] \rightarrow \text{curva di Jordan}$$

$$\alpha: [0, 1] \rightarrow [0, 1]$$

$$\alpha(s) = s^2 \rightarrow \text{parabola}$$

$$\Rightarrow (\gamma \circ \alpha)(s) = \gamma(\alpha(s)) = e^{2\pi i s^2}$$

\Rightarrow stesso supporto di $\gamma(t)$

e cambiata la velocità di percorrenza dello stesso supporto

\Rightarrow riparametrizzare significa cambiare la velocità di percorrenza e ciò non influisce nel valore dell'integrale

α è strettamente crescente per far sì che il verso di percorrenza sia lo stesso

Dimostrazione (prop. 3)

$$\int_{\gamma \circ \alpha} f(z) dz = \int_c^d f(\gamma(\alpha(s))) d(\gamma \circ \alpha)(s) ds =$$

$$= \int_c^d f(\gamma(\alpha(s))) \cdot \gamma'(\alpha(s)) \cdot \alpha'(s) ds =$$

$\gamma: [a, b] \rightarrow D$
 $\alpha: [c, d] \rightarrow [a, b]$
 $\gamma \circ \alpha: [c, d] \rightarrow D$

\rightarrow opero la sostituzione $\alpha(s) = t \Rightarrow$ inoltre se $t = c \Rightarrow \alpha(s) = \alpha(c) = a$
 $dt = \alpha'(s) ds \quad t = d \Rightarrow \alpha(s) = \alpha(d) = b$

$$= \int_a^b f(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt = \int_{\gamma} f(z) dz$$

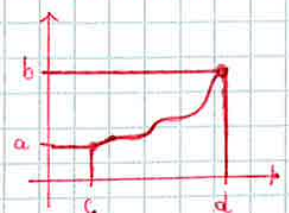
$$\Rightarrow \int_{\gamma \circ \alpha} f(z) dz = \int_{\gamma} f(z) dz$$

osservazioni:

- se $\alpha(t)$ è st. crescente $\Rightarrow \alpha'(t) > 0 \Rightarrow \int_{\gamma \circ \alpha} f(z) dz = \int_{\gamma} f(z) dz$

- se $\alpha(t)$ è st. decrescente $\Rightarrow \alpha'(t) < 0 \Rightarrow \int_{\gamma \circ \alpha} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz$

α è s. crescente



$\alpha(c) = a$
 $\alpha(d) = b$

$$\Rightarrow \int_{\gamma} f(z) dz = 0 \text{ per il th precedente}$$

$$\text{D'altra parte: } \int_{\gamma} f(z) dz = \int_{\gamma_1} f(z) dz + \int_{\gamma_2} f(z) dz$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz \Leftrightarrow \int_{\gamma} f(z) dz$$

la parametrizzazione non cambia l'integrale

$$\Rightarrow \int_{\gamma} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz = - \int_0^{2\pi} \left(-\frac{1}{1+i\pi} + t \left(1 + \frac{1}{1+i\pi} \right) \right)^2 \cdot \left(1 + \frac{1}{1+i\pi} \right) dt = \dots \text{ calcoli}$$

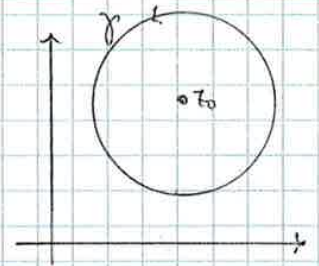
Conclusione: ogni volta che devo integrare una funzione domata, posso sostituire un cammino con un altro più facile seguendo la piuma vista nell'esempio precedente, ovvero chiudendo la curva "difficile" con una curva più facile, e applicando il th di Cauchy-Goursat, concludo che l'integrale lungo la curva più difficile è uguale all'opposto dell'integrale sulla curva più facile.

• esempio:

$$\gamma(t) = Re^{it} + z_0, \quad t \in [0, 2\pi)$$

$$f(z) = (z - z_0)^k$$

$$k \geq 0$$



$$\Rightarrow \int_{\gamma} (z - z_0)^k dz = 0 \text{ per th di Cauchy-Goursat.}$$

E se $k < 0$? ($k < 0 \Rightarrow (z - z_0)^k$ non è olomorfa in z_0) \Rightarrow non applico C-G!

$$\int_{\gamma} (z - z_0)^k dz = \int_0^{2\pi} (Re^{it})^k R i e^{it} dt = R^{k+1} \cdot i \int_0^{2\pi} e^{i(k+1)t} dt = \begin{cases} 2\pi R^{k+1} & \text{se } k = -1 \\ R^{k+1} \cdot i \cdot \frac{1}{i(k+1)} e^{i(k+1)t} \Big|_0^{2\pi} = 0 & \text{se } k \neq -1 \end{cases}$$

Quindi, generalizzando $\forall k \in \mathbb{Z}$

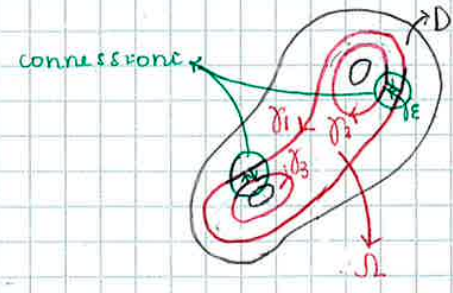
$$\int_{\gamma} (z - z_0)^k dz = \begin{cases} 0 & \text{se } k \neq -1 \\ 2\pi i & \text{se } k = -1 \end{cases}$$

① la sua estensione è la formula di Cauchy [---]

se $\gamma(t) = Re^{it} + z_0, \quad t \in [0, 2\pi]$ ovvero circonferenza centrata in $z_0 \in \mathbb{C}$, di raggio $R > 0$ e percorsa in senso antiorario.

- **Teorema (estensione di Cauchy - Goursat)**
 Sia $f: D \rightarrow \mathbb{C}$ olomorfa
 Sia $\Omega \subseteq D$ dominio con bordo tale che $\bar{\Omega} \subseteq D$

$\Rightarrow \int_{\partial\Omega} f(z) dz = 0$



Dimostrazione (idea):

$\int_{\gamma_1} f(z) dz + \int_{\gamma_2} f(z) dz + \int_{\gamma_3} f(z) dz = 0$

Per la dimostrazione, ci si riconduce al vecchio th di C-G dove ho una sola curva di Jordan.

Si fanno dei tagli sulle γ_i e si uniscono le varie curve.
 la parte interna della nuova curva di Jordan è ancora contenuta in D .
 dunque applico il th di C-G

I tagli sono di misure esili (ϵ)
 γ_ϵ è la nuova curva di Jordan con tagli di ampiezza $\epsilon > 0$ e collegamenti tra le γ_i

$\Rightarrow \int_{\gamma_\epsilon} f(z) dz = 0$ per il teorema di Cauchy - Goursat

Per $\epsilon \rightarrow 0$, $\gamma_\epsilon \rightarrow \gamma_1 \vee \gamma_2 \vee \gamma_3 \vee$ curve di connessione
 (non contribuiscono all'integrale perché sono percorse in sensi opposti)

- **Consequenza del teorema di Cauchy - Goursat - Jordan**

1) $f: \mathbb{C} \setminus \{z_0\} \rightarrow \mathbb{C}$ olomorfa

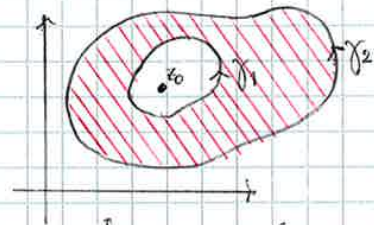
considero due curve di Jordan che circondano z_0 e non si intersecano ovvero:

$\rightarrow z_0 \in \text{Int}(\gamma_i) \quad i=1,2$

$\rightarrow \text{supporto}(\gamma_1) \cap \text{supporto}(\gamma_2) = \emptyset$ \rightarrow da convenzione quando non dico niente, le curve di Jordan sono percorse in senso antiorario

$\Rightarrow \int_{\gamma_1} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz$

Dimostrazione:



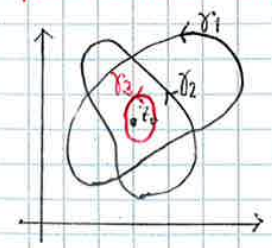
$\Omega = \text{Int}(\gamma_2) \cap \text{Int}(\gamma_1)^c = \text{Int}(\gamma_2) - \text{Int}(\gamma_1)$

$\partial\Omega$ è parametrizzato con orientamento partito dalle curve γ_2 e $-\gamma_1$

$\Rightarrow 0 = \int_{\partial\Omega} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz + \int_{-\gamma_1} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz - \int_{\gamma_1} f(z) dz \Rightarrow \int_{\gamma_2} f(z) dz - \int_{\gamma_1} f(z) dz = 0$

È importante il fatto che le curve non si intersechino per la dimostrazione fatta in questo modo.

Per dimostrare questo corollario per curve che si intersecano si considera una curva γ_3 più piccola che non intersechi γ_1 e γ_2



Per dimostrare nel caso

Sia γ_3 curva più piccola.

Per il corollario precedente: $\int_{\gamma_3} f(z) dz = \int_{\gamma_1} f(z) dz$ se considero γ_1

$\int_{\gamma_3} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz$ se considero γ_2

\Rightarrow per la p.transitività dell'uguaglianza

$\int_{\gamma_1} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz$

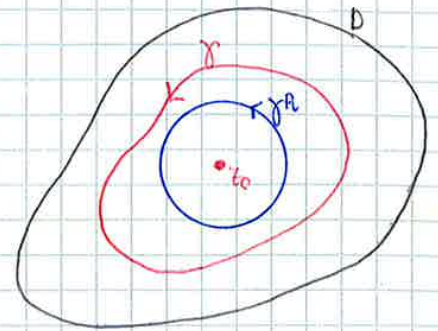
\Rightarrow Se ho una f , olomorfa tranne in un punto, allora **qualsiasi** curva di Jordan che non contiene questo punto ha int nulla (in \mathbb{C}), se giro intorno a questa singolarità, l'insieme sempre lo stesso valore

10.01.2015

Posso quindi dimostrare la formula di Cauchy

Enunciato:

D dominio semplicemente connesso
 $f: D \rightarrow \mathbb{C}$ olomorfa
 γ curva di Jordan in D (percorsa nel senso antiorario)
 $z_0 \in \text{Int}(\gamma)$
 $\Rightarrow f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(z)}{z-z_0} dz$



Dimostrazione:

Non so come è γ prendo una particolare curva di Jordan γ^R

$\gamma^R(t) = z_0 + R e^{it} \quad t \in [0, 2\pi]$
 $\text{Supp} \gamma^R \subseteq \text{Int} \gamma$

$\Rightarrow \int_{\gamma} \frac{f(z)}{z-z_0} dz = \int_{\gamma^R} \frac{f(z)}{z-z_0} dz$ (conseguenza del th di C-S)

calcolo dunque con γ^R

$$\int_{\gamma^R} \frac{f(z)}{z-z_0} dz = \int_{\gamma^R} \frac{f(z_0)}{z-z_0} dz + \int_{\gamma^R} \frac{f(z)-f(z_0)}{z-z_0} dz \rightarrow \int_{\gamma^R} \frac{f(z_0)}{z-z_0} dz = f(z_0) \int_{\gamma^R} (z-z_0)^{-1} dz = f(z_0) \cdot 2\pi i$$

$$= f(z_0) \cdot 2\pi i + I$$

Se tratta ora di far vedere che $I=0$

I è un rapporto incrementale su una curva di Jordan

→ intuitivamente

$I=0$ perché se passiamo al limite per $z \rightarrow z_0$, la funzione integrando è una derivata.

Ma per il teorema del calcolo fondamentale del calcolo integrale, integrare una derivata significa fare $g(b)-g(a)$, ma essendo la curva chiusa, $g(b)-g(a)=0$ perché $g(b)=g(a)$.

$I = \int_{\gamma^R} \frac{f(z)-f(z_0)}{z-z_0} dz$

→ **proposizione 1** → $|I| \leq \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} |f(z)-f(z_0)| \cdot L(\gamma^R) = \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} |f(z)-f(z_0)| \cdot \frac{1}{R} \cdot 2\pi R$
 $= 2\pi \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} |f(z)-f(z_0)|$
 → prendo $M = \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} |f(z)-f(z_0)|$
 $\rightarrow L(\gamma^R) = \int_0^{2\pi} R dt = 2\pi R$
 $\rightarrow \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} \left| \frac{1}{z-z_0} \right| = \frac{1}{R}$

Perché f è sicuramente continua in z_0 , fissato $\epsilon > 0$ esiste $\delta > 0$ tale che $|z-z_0| < \delta$

$|z-z_0| < \delta, z \in D \Rightarrow |f(z)-f(z_0)| < \epsilon \rightarrow$ def di continuità

Prendo $R < \delta$, allora $\forall z \in \text{Supp}(\gamma^R) \Rightarrow |f(z)-f(z_0)| < \epsilon$
 → tanto scelto $z_0 \in \gamma^R \Rightarrow \sup_{z \in \text{Supp}(\gamma^R)} |f(z)-f(z_0)| < \epsilon$

$\Rightarrow |I| \leq 2\pi \epsilon$

→ data l'arbitrarietà di ϵ , $|I|=0$ necessariamente

$\Rightarrow I=0$

→ Oss: la f continua a valere se D non è semplice
 munito connesso.
 Basta che $\text{Int} \gamma \subseteq D$.

→ la formula di Cauchy è dimostrata

Poiché $\frac{1}{z-w}$ è derivabile infinite volte, si può dimostrare che l'integrale a destra della

formula di Cauchy è in realtà e^∞ in w e quindi lo è anche $f(w)$

Inoltre

$$\frac{d^n}{dw^n} (z-w)^{-1} = (-1)(-2)\dots(-n)(z-w)^{-n-1} \quad (-1)^n = \frac{n!}{(z-w)^{n+1}}$$

→ derivando n volte (-w) viene moltiplicato n volte (-1)

$$\Rightarrow f^{(n)}(w) = \frac{n!}{2\pi i} \int_C \frac{f(z)}{(z-w)^{n+1}} dz \rightarrow \text{formule di Cauchy generalizzate per le derivate}$$

Allo stesso modo per definizione f è analitica se $f(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z-z_0)^n$
 ⇒ le funzioni omeomorfe sono analitiche

* $(-1)(-2)\dots(-n)(-1)^n = n!$ infatti:

- n pari ⇒ $(-1)(-2)\dots(-n)(-1)^n = n!(-1)^n = n!$
- n dispari ⇒ $(-1)(-2)\dots(-n)(-1)^n = -n!(-1)^n = n!$

- esempio:

• $\epsilon \in \mathbb{C}, |\epsilon| < 1$. Studiamo $\sum_{n=0}^{+\infty} \epsilon^n$ (serie geometrica)

$|\epsilon^n| = |\epsilon|^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \Leftrightarrow \epsilon^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$ (cio non importa che $\sum \epsilon^n$ converga, infatti, il criterio necessario di convergenza afferma che $\sum \epsilon^n$ converge $\Leftrightarrow \epsilon^n \rightarrow 0, n \rightarrow +\infty$)
 p.prec. $\sum \epsilon^n$ converge $\Leftrightarrow \epsilon^n \rightarrow 0, n \rightarrow +\infty$
 vale invece che: $\epsilon^n \rightarrow 0 \Leftrightarrow \sum \epsilon^n$ NON converge)

fin da ora che

$$\sum_{k=0}^n \epsilon^k = \frac{\epsilon^{n+1} - 1}{\epsilon - 1} \rightarrow \frac{1}{1 - \epsilon}$$

\Rightarrow la serie geometrica $\sum_{n=0}^{+\infty} \epsilon^n$ è convergente se $|\epsilon| < 1$ e vale

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \epsilon^n = \frac{1}{1 - \epsilon}, \forall \epsilon \in \mathbb{C}: |\epsilon| < 1$$

Ricorda che: vale la formula inamplata generalizzata: $|\sum \epsilon_n| \leq \sum |\epsilon_n|$

• $\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{i^k \cdot \epsilon^{2k}}{2^k} = \sum_{k=1}^{+\infty} \left(\frac{i\epsilon^2}{2}\right)^k$. Pongo $w = \frac{i\epsilon^2}{2}$

$\Rightarrow \sum_{k=1}^{+\infty} w^k$. Tale serie converge $\Leftrightarrow |w| = \left|\frac{i\epsilon^2}{2}\right| < 1 \Leftrightarrow |\epsilon| < \sqrt{2}$ (Ricorda: $|i| = 1$)
 converge sulla palla di centro 0 e raggio $\sqrt{2}$

Quindi se $|\epsilon| < \sqrt{2}$ posso calcolarne la somma:

$$\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{i^k \cdot \epsilon^{2k}}{2^k} = \frac{1}{1 - \frac{i\epsilon^2}{2}} \quad \text{--- (1) ---} \rightarrow \text{Idgo i poteri la serie parte da 1, anzichè da 0.}$$

- serie di potenze

Sono serie del tipo: $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - z_0)^n$, dove $\{a_n\}$ è una successione in \mathbb{C} e $z_0 \in \mathbb{C}$

Le serie degli esempi precedenti sono serie di potenze:

$\rightarrow \sum \epsilon^n \Rightarrow z_0 = 0, \{a_n\} = 1$

$\rightarrow \sum \frac{i^k \cdot \epsilon^{2k}}{2^k} = \sum \frac{i^k \cdot \epsilon^{2k}}{2^k} \Rightarrow \frac{i^k \cdot \epsilon^{2k}}{2^k}, z_0 = 0 \begin{cases} a_{2n+1} = 0 \\ a_{2n} = \frac{i^n}{2^n} \end{cases}$

- Teorema

Considero una serie di potenze $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - z_0)^n$
 Allora $\exists R \in [0, +\infty)$ tale che:

- $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - z_0)^n$ converge assolutamente $\forall z \in (B_R(z_0)) \rightarrow$ il fatto che la convergenza si ha in una palla, anzichè che in un intervallo è la sostanziale differenza con il caso reale
- non converge se $|z - z_0| \geq R$

inoltre se $\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = l \Rightarrow R = \frac{1}{l}$ (se $a_n \neq 0, \forall n$) \rightarrow criterio del rapporto per il calcolo del raggio di convergenza

R è detto raggio di convergenza
 $B_R(z_0)$ è detto cerchio di convergenza

$\rightarrow R = +\infty \Leftrightarrow B_R(z_0) = \mathbb{C}$

$R = \sup \{ |z| : \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n \text{ converge} \}$

$\Rightarrow f^{(k)}(z_0) = k(k-1)\dots 1 \cdot a_k \rightarrow$ si annullano tutti i termini della serie perché $(z-z_0)^{k-k} = (z_0-z_0)^{k-k} = 0$ (perché sto calcolando in z_0).
 L'unico termine però che resta è $(z-z_0)^{k-k} = 0^0 = 1$
 \Rightarrow se calcolo $f^{(k)}(z_0) = \sum_{n=k}^{\infty} (n)(n-1)\dots(n-k+1)(z_0-z_0)^{n-k} a_n$
 $= \sum_{n=k}^{\infty} k(k-1)\dots 1 \cdot a_n$

$\Rightarrow a_k = \frac{f^{(k)}(z_0)}{k!}$

$\Rightarrow f(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(z_0)}{k!} (z-z_0)^k \rightarrow$ Serie di Taylor di $f(z)$ centrata in z_0 .

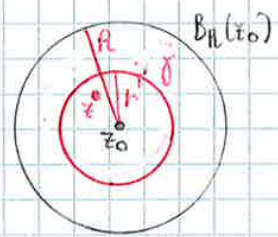
\rightarrow faccio vedere che le funzioni olomorfe sono somme di serie di potenze (che quindi sarà la sua serie di Taylor)

Teorema

Si ha $f: B_R(z_0) \rightarrow \mathbb{C}$, olomorfa
Allora vale

$f(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(z_0)}{k!} (z-z_0)^k \quad \forall z \in B_R(z_0)$

$\gamma(t) = z_0 + re^{it}$
 $|z-z_0| < r < R$



Dimostrazione:

Fisso $z \in B_R(z_0)$ e considero γ curva di Jordan che gira attorno a z e z_0 : prendo la circonferenza di centro z_0 e raggio r

Considero la formula di Cauchy:

$f^{(k)}(z_0) = \frac{k!}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(w)}{(w-z_0)^{k+1}} dw \rightarrow$ formula di Cauchy generalizzata per le derivate

Quindi: $\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(z_0)}{k!} (z-z_0)^k = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(w)}{(w-z_0)^{k+1}} dw \cdot (z-z_0)^k$ $\rightarrow z$ costante rispetto w posso metterlo nell'integrale!

$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f(w)}{w-z_0} \cdot (z-z_0)^k (w-z_0)^{-k} dw =$

$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f(w)}{w-z_0} \cdot \left(\frac{z-z_0}{w-z_0}\right)^k dw =$

$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(w)}{w-z_0} \cdot \sum_{k=0}^{+\infty} \left(\frac{z-z_0}{w-z_0}\right)^k dw =$ serie geometrica, ponendo $s = \frac{z-z_0}{w-z_0}$ che converge se $|s| < 1$

$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(w)}{w-z_0} \cdot \frac{1}{1 - \frac{z-z_0}{w-z_0}} dw =$
 $\Rightarrow \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(z-z_0)^k}{(w-z_0)^{k+1}} = \frac{1}{1 - \frac{z-z_0}{w-z_0}} = \frac{w-z_0}{w-z}$

$= f(z)$ $\rightarrow f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(w)}{w-z} dw$ (z fissato) (F. di Cauchy)

z è fissato ma arbitrario, dunque il risultato vale $\forall z \in B_R(z_0)$.

$\Rightarrow f(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(z_0)}{k!} (z-z_0)^k \quad \forall z \in B_R(z_0)$

$$= (t-t_0)^{n_0} \sum_{k=n_0}^{+\infty} a_k (t-t_0)^{k-n_0} \rightarrow \sum_{k=n_0} a_k (t-t_0)^k = \sum_{k=n_0} a_k (t-t_0)^{k-n_0+n_0} = \sum_{k=n_0} (t-t_0)^{n_0} a_k (t-t_0)^{k-n_0}$$

$$= (t-t_0)^{n_0} \sum_{h=0}^{+\infty} a_{h+n_0} (t-t_0)^h = \text{h=k-ta Pongo } h=k-n_0$$

$$= (t-t_0)^{n_0} \cdot g(t) =$$

$g(t_0) = a_{n_0} \neq 0$
 g è f omonomorfa che non si annulla in t_0

$$\Rightarrow f(t) = (t-t_0)^{n_0} \cdot g(t)$$

\Rightarrow gli zeri di f sono t_0 e gli zeri di $g(t)$ (per la legge di annullamento del prodotto)
 con un ragionamento di continuità (th di permanenza del segno) si ha che $\exists r > 0: |g(t)| > 0, \forall t \in B_r(t_0)$

Quindi in $B_r(t_0)$ l'unico zero di f è t_0 .

\Rightarrow n_0 è detta molteplicità di 0.
 $n_0 = 1 \neq 0$ zero si dice semplice

~~singolarità e serie di Laurent~~

singolarità e serie di Laurent

Siano f, g due funzioni omonomorfe $f, g: D \rightarrow \mathbb{C}$ e g non nulla a tappeto

Sia $h(t) = \frac{f(t)}{g(t)}$. $\Rightarrow h$ è definita su $D \setminus \{t \in D: g(t) = 0\}$
 Tali t sono zeri isolati isolati

Sia $t_0 \in D: g(t_0) = 0$
 Sappiamo che $g(t) = (t-t_0)^{n_0} \cdot \tilde{g}(t)$ dove $\tilde{g}(t) \neq 0 \forall t \in B_r(t_0)$

Sostituendo si ha:

$$h(t) = \frac{f(t)}{g(t)} = (t-t_0)^{-n_0} \frac{f(t)}{\tilde{g}(t)} = (t-t_0)^{-n_0} \cdot \tilde{h}(t) \neq \tilde{h} \text{ è omonomorfa su } D \setminus B_r(t_0) \text{ perché } \tilde{h} \text{ ha tirato}$$

sta fuori da h tutto quello che faceva annullare $h(t)$

$$\Rightarrow \tilde{h}(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} b_n (t-t_0)^n \rightarrow b_n = \frac{f^{(n)}(t_0)}{n!}$$

$$\Rightarrow h(t) = (t-t_0)^{-n_0} \cdot \sum_{n=0}^{+\infty} b_n (t-t_0)^n =$$

$$= \sum_{n=0}^{+\infty} b_n (t-t_0)^{n-n_0} =$$

$$= \sum_{k=-n_0}^{+\infty} b_{k+n_0} (t-t_0)^k \rightarrow n-n_0=k$$

$$\Rightarrow h(t) = \sum_{k=-n_0}^{+\infty} b_{k+n_0} (t-t_0)^k, \forall t \in B_r(t_0) \setminus \{t_0\} \rightarrow \text{serie di Laurent di } h \text{ centrata in } t_0.$$

Pongo $a_k = b_{k+n_0}$

\rightarrow collegamento fra a_k e $h(t)$.

$$a_k = b_{k+n_0} = \frac{h^{(k+n_0)}(t_0)}{(k+n_0)!} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{\tilde{h}(z)}{(z-t_0)^{k+n_0+1}} dz \rightarrow \text{Cauchy: } f^{(n)}(t_0) = \frac{n!}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(z)}{(z-t_0)^{n+1}} dz$$

γ curva che ruota attorno a t_0

$$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{h(z) (z-t_0)^{n_0}}{(z-t_0)^{k+n_0+1}} dz$$

$$\Rightarrow a_k = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{h(z)}{(z-t_0)^{k+1}} dz$$

Se una funzione non è analitica in qualche punto o in qualche sottosistema del piano complesso, non ammette sviluppi in serie di Taylor nell'intorno di tale punto. Nonostante è possibile costruire rappresentazioni in serie di potenze centrate in un punto di non analiticità, contenenti potenze sia positive che negative di $(t-t_0)$. (continua*)

(continua) In effetti la decomposizione in serie di Laurent permette di rappresentare non funzioni analitiche in un anello $\{r_1 < |t-t_0| < r_2\}$ ($r_1 < r_2$) come la somma di una funzione analitica nell'anello e di una analitica all'esterno.

• esempio

$f(z) = e^{\frac{1}{z}}$ è olomorfa in $\mathbb{C} \setminus \{0\}$

$\Rightarrow e^w = \sum \frac{w^k}{k!} \quad \forall w \in \mathbb{C}$

$\Rightarrow e^{\frac{1}{z}} = \sum \frac{z^{-k}}{k!} = 1 + z^{-1} + \frac{1}{2}z^{-2} + \dots$

$\Rightarrow \int_{\gamma} e^{\frac{1}{z}} dz = 2\pi i a_{-1} = 2\pi i$

- singolarità

- ha $f: B_R(z_0) \setminus \{z_0\}$ è olomorfa e $f(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k (z-z_0)^k$

1) $a_k = 0 \quad \forall k < 0 \Rightarrow f(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k (z-z_0)^k = \left(\sum_{k=0}^{+\infty} a_k (z-z_0)^k \right)$ è una serie di potenze che è olomorfa su tutto $B_R(z_0)$
 $\Rightarrow f(z)$ è estensibile ad una funzione olomorfa su $B_R(z_0)$

$\Rightarrow z_0 =$ singolarità rimovibile

2) $\exists n_0: a_k = 0 \quad \forall k < -n_0$
 $\Rightarrow f(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k (z-z_0)^k = \sum_{k=-n_0}^{+\infty} a_k (z-z_0)^k$

\Rightarrow è quoziente di funzione olomorfa

$\Rightarrow z_0 =$ polo ($n_0 =$ molteplicità del polo) $\rightarrow g(z) := (z-z_0)^{n_0} f(z)$ è olomorfa $\Rightarrow f(z) = \frac{g(z)}{(z-z_0)^{n_0}}$

3) n sono infinite termini a potenza negativa nello sviluppo di Laurent

$\Rightarrow z_0 =$ singolarità essenziale

In ogni caso: $a_{-1} = \text{Res}(z_0) f$
 $\int_{\gamma} f(z) dz = 2\pi a_{-1}$

a_{-1} è il coeff. del primo termine solo quando z_0 è polo semplice ($n_0=1$)

Tutta questa nomenclatura non ha senso se D è una corona circolare

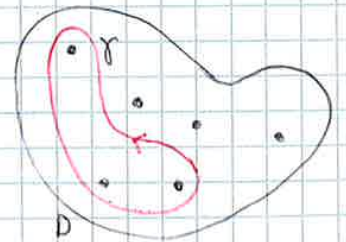
TEOREMA DEI RESIDUI

$D =$ dominio con tanti buchi $\neq \emptyset$

$f: D \rightarrow \mathbb{C}$

γ curva di Jordan su D t.c. $\text{Int}(\gamma)$ è contenuta in D a meno di un numero finito di punti

$\Rightarrow \int_{\gamma} f(z) dz = 2\pi i \sum_{z \in \text{Int}(\gamma) \setminus D} \text{Res}_z(f)$



• esempio
 Sia $f(z) = z^k$ in $\gamma(t) = e^{it} \rightarrow f(z)$ ha uno zero (o polo) di ordine k in 0 ($k < 0$)

$$\Rightarrow \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{kz^{k-1}}{z^k} dz = \frac{k}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{1}{z} dz = \frac{k}{2\pi i} \cdot 2\pi i = k$$

$k < 0 \Rightarrow k = \# \text{poli}$
 $k > 0 \Rightarrow k = \# \text{zeri}$

Osservazione: $\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz$, $\gamma: [a, b] \rightarrow D$
 f omorfa definita in D , $f: D \rightarrow \mathbb{C}$

$\gamma: [a, b] \rightarrow D \xrightarrow{f} \mathbb{C}$

Posso pensare alla curva $f \circ \gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ (non è detto che $f \circ \gamma$ sia di Jordan, ma è chiusa)

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{f \circ \gamma} \frac{1}{z} dz = \frac{1}{2\pi i} \int_a^b \frac{1}{f(\gamma(t))} f'(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \mapsto \left(\int_{\gamma} g(z) dz = \int_a^b g(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \right)$$

invece

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz = \frac{1}{2\pi i} \int_a^b \frac{f'(\gamma(t))}{f(\gamma(t))} \cdot \gamma'(t) dt$$

Na quindi:

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz = \frac{1}{2\pi i} \int_{f \circ \gamma} \frac{1}{z} dz = z - P$$

so che se prendo γ e applico f , quando intorno a z in senso antiorario una volta vale 1 , se quo 2 volte, vale 2 , se quo in senso antiorario viene -1 .

Interpretazione: il numero di volte che $f \circ \gamma$ quo intorno a z in senso antiorario meno il numero di volte che quo in senso orario è sempre uguale al numero di zeri meno il numero di volte poli di f in $\text{Int} \gamma$

\mapsto ricerca dei controlli)

Dimostrazione:

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz = \sum_{z_0} \text{Res}_{z_0} \left(\frac{f'(z)}{f(z)} \right) \rightarrow z = \text{poli o zeri di } f \text{ in } \text{Int} \gamma$$

\rightarrow se z_0 è uno zero di f con molteplicità n_0 , si ha: $f(z) = (z - z_0)^{n_0} \hat{f}(z)$, $\hat{f}(z_0) \neq 0$.

$$\frac{f'(z)}{f(z)} = \frac{n_0(z - z_0)^{n_0-1} \hat{f}(z) + (z - z_0)^{n_0} \hat{f}'(z)}{(z - z_0)^{n_0} \hat{f}(z)} = \frac{n_0 \hat{f}(z) + (z - z_0) \hat{f}'(z)}{(z - z_0) \hat{f}(z)}$$

$$= n_0 \frac{1}{z - z_0} + \frac{\hat{f}'(z)}{\hat{f}(z)} = n_0 (z - z_0)^{-1} + \frac{\hat{f}'(z)}{\hat{f}(z)}$$

$$\Rightarrow \text{Res}_{z_0} \left(\frac{f'}{f} \right) = n_0$$

\rightarrow se z_0 è un polo di f con molteplicità m_0 , si ha: $f(z) = (z - z_0)^{-m_0} \hat{f}(z)$, $\hat{f}(z_0)$ omonoma in un int. di z_0 .

$$\frac{f'(z)}{f(z)} = -m_0 (z - z_0)^{-1} + \frac{\hat{f}'(z)}{\hat{f}(z)}$$

$$\Rightarrow \text{Res}_{z_0} \left(\frac{f'}{f} \right) = -m_0 \text{ e quindi si ottiene la tesi!}$$

es 2) Abbiamo una carica densità volumetrica di cariche distribuite secondo la densità di carica $\rho(x, y, z)$

$$\Rightarrow Q = \iiint_V \rho(x, y, z) dx dy dz \rightarrow \text{carica totale contenuta in } V$$

Se invece abbiamo una carica uniforme q_1, \dots, q_n nel volume V :

$$\Rightarrow Q = \sum_{i=1}^n q_i \rightarrow \text{carica totale contenuta in } V$$

Le due formule sono chiaramente di tipo diverso: ci piacerebbe avere una unica che possa trattare densità e cariche puntiformi alla stessa stregua.

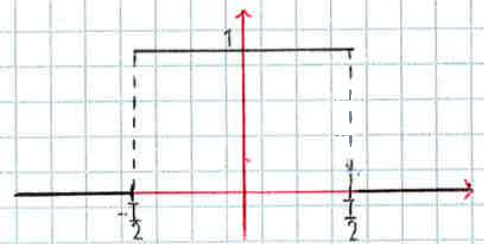
Il problema chiaramente è che le cariche puntiformi non possono essere descritte da densità se queste devono essere delle normali funzioni

Le cariche puntiformi possono in effetti essere approssimate da densità di cariche. Facendo vedere lavorando per semplicità sulla retta invece che nello spazio.

Considero la successione di densità lineari di carica: $\rho_n(x) = \bar{q} \cdot n \cdot p_{\frac{1}{2n}}(x)$

$\rightarrow p_{\frac{1}{2n}}$ è la funzione porta di densità \bar{q} in un'intervallo di ampiezza $\frac{1}{2n}$

$$p_{\frac{1}{2n}}(x) := \begin{cases} 1 & \text{se } |x| \leq \frac{1}{2n} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases} \rightarrow \text{funzione porta di ampiezza } \frac{1}{2n}$$

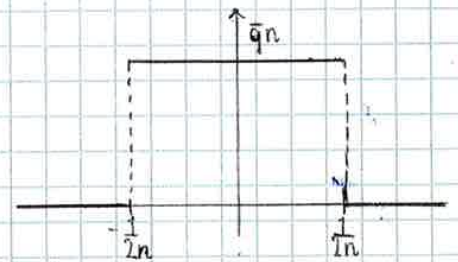


Quindi:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \rho_n(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \bar{q} n p_{\frac{1}{2n}}(x) dx = \int_{-\frac{1}{2n}}^{\frac{1}{2n}} \bar{q} n dx = \bar{q} n x \Big|_{-\frac{1}{2n}}^{\frac{1}{2n}} = \bar{q} n \frac{1}{n} = \bar{q}$$

$$\Rightarrow Q_n = \int_{-\infty}^{+\infty} \rho_n(x) dx = \bar{q}$$

tanto che questo intervallo è sempre nulla



All'aumentare di n quindi queste distribuzioni di cariche tendono a concentrarsi sempre di più intorno allo 0, ma sempre mantenendo costante la quantità di carica totale \bar{q} .
 L'idea dovrebbe essere che al tendere di $n \rightarrow +\infty$ tali densità dovrebbero convergere alla carica puntiforme \bar{q} concentrata in 0.

Tuttavia se ne guardiamo il limite dal punto di vista delle funzioni si ha:

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \rho_n(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } x \neq 0 \\ +\infty & \text{se } x = 0 \end{cases}$$

Tale funzione limite, se integrata sulla retta dà come risultato 0 e non \bar{q} .

Aut: l'informazione che la carica totale è \bar{q} sembra essere completamente persa nel passaggio al limite

\Rightarrow I fenomeni puntuali o impulsivi non possono essere efficacemente modellati attraverso funzioni, che eventualmente abbiano valore in un'area uguale a $+\infty$

È necessario un approccio diverso \rightarrow teoria delle distribuzioni.

L'idea fondamentale della teoria delle distribuzioni è che una misura di uno qnt fisico, di un segnale temporale, non fornisce mai il valore in un preciso istante o in un preciso punto dello spazio. Il qnt fisico, il segnale non è necessariamente pensato come qualcosa di definito nello spazio punto per punto o istante per istante, quanto invece come un qualcosa che associa ad ogni possibile misura un numero che è il valore della misura su quel segnale.

- distribuzione

Si definisce distribuzione T una qualunque applicazione (che associa ad ogni strumento di misura $\in \mathcal{D}$, una misura $\in \mathbb{R}$)

$T: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$

tale che:

equivalente a $\langle T, \lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2 \rangle = \lambda_1 \langle T, \varphi_1 \rangle + \lambda_2 \langle T, \varphi_2 \rangle$

1) T è lineare: $T(\lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2) = \lambda_1 T(\varphi_1) + \lambda_2 T(\varphi_2)$, $\forall \varphi_1, \varphi_2 \in \mathcal{D}$, $\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$

2) T è continua: se $\varphi_n \rightarrow \varphi$, per $n \rightarrow +\infty$ su \mathcal{D} allora $T(\varphi_n) \rightarrow T(\varphi)$ per $n \rightarrow +\infty$

una distribuzione rappresenta un possibile segnale la cui natura è quella di essere "qualcosa" che associa ad ogni possibile misura, un determinato valore (da interpretarsi come il valore del segnale sotto quella misura)

la richiesta di continuità è quella che rende difficile la teoria delle distribuzioni!

- richiami: concetto di convergenza di funzioni

- convergenza puntuale

sia $f_n: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ successione di funzioni

sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Si dice che f_n converge puntualmente a f per $n \rightarrow +\infty$, se: $f_n(x) \rightarrow f(x)$, $\forall x \in \mathbb{R}$, ovvero:

$\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) = f(x) \Leftrightarrow (\forall x \in \mathbb{R}, \forall \varepsilon > 0, \exists \bar{n} = \bar{n}(\varepsilon, x)$ tale che $\forall n \geq \bar{n} : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$

- convergenza uniforme

sia $f_n: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ successione di funzioni

sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Si dice che f_n converge uniformemente a f , per $n \rightarrow +\infty$, se \bar{n} non dipende da x , ovvero:

$\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) = f(x) \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \bar{n} = \bar{n}(\varepsilon)$ tale che $\forall n \geq \bar{n}, (\forall x \in \mathbb{R} : |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$

• Teorema:

$f_n \rightarrow f$ uniformemente $\Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| = 0 = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|f_n - f\|_{\infty}$

NB: in tutte le definizioni, si è vista la convergenza su \mathbb{R} ($\forall x \in \mathbb{R}$)

Analogamente si può studiare la convergenza su un intervallo I : in tal caso $x \in I$

• Teorema:

sia f_n una successione di funzioni continue

sia $f_n \rightarrow f$ uniformemente

$\Rightarrow f$ è continua

Ciò significa che:

se f_n è una successione di funzioni continue e f non è continua

$\Rightarrow f_n \not\rightarrow f$ uniformemente

- convergenza in \mathcal{D}

sia φ_n una successione di funzioni test

sia φ una funzione test

Si dice che φ_n converge a φ in \mathcal{D} (e si scrive $\varphi_n \xrightarrow{\mathcal{D}} \varphi$) se accade:

1) equimità dei supporti

$\exists r > 0: \varphi_n(x) = 0 \quad \forall x: |x| > r, \forall n$. (le φ_n vivono cioè in una zona fissata della retta, fuori sono 0)

2) $\varphi_n^{(k)} \rightarrow \varphi^{(k)}$ uniformemente su \mathbb{R} , $\forall k \in \mathbb{N}$. (conv. uniforme di tutte le derivate)

- **funzione integrabile su un intervallo I** ($f \in R^1(I)$)

Sia $f: I \rightarrow \mathbb{R}$

f si dice integrabile se

$\rightarrow f$ è **continua a tratti**

$\rightarrow f$ è **assolutamente integrabile** su I , ovvero $\int_I |f(x)| dx < +\infty$

- **funzione localmente integrabile su I** ($f \in R^1_{loc}(I)$)

Sia $f: I \rightarrow \mathbb{R}$

f si dice localmente integrabile su I se è integrabile su ogni sottointervallo limitato di I

Si sa che: $\mathcal{L}(I) \subseteq R^1_{loc}(I)$

$\mathcal{L}(I) \not\subseteq R^1(I)$ in generale (ad esempio $\text{sen } x \in \mathcal{L}(\mathbb{R})$ ma $\text{sen } x \notin R^1(I)$)

• **esempi**

- $f(x) = \frac{1}{1+x^2} \in R^1(\mathbb{R})$

- $f(x) = 1 \notin R^1(\mathbb{R})$
 $\in R^1_{loc}(\mathbb{R})$
 $\in \mathcal{L}(\mathbb{R})$

- $f(x) = \frac{1}{\sqrt{x}} \mathbb{1}_{(0,1]}(x) \in R^1(\mathbb{R})$ (è integrabile in 0^+)

• **funzione indicatrice**: (per focalizzare l'attenzione su una finestra A)

$$\mathbb{1}_A = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in A \\ 0 & \text{se } x \in A^c \end{cases}$$

\rightarrow funzione indicatrice

In particolare $H(x) = \mathbb{1}_{]0,+\infty[}(x)$

- $f(x) = \frac{1}{\sqrt{x}} \mathbb{1}_{(0,+\infty)}(x) \in R^1_{loc}(\mathbb{R})$
 $\notin R^1(\mathbb{R})$ (non è integrabile in $+\infty$)

- **distribuzioni regolari**

Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$f \in R^1_{loc}(\mathbb{R})$

Ad f associamo la seguente distribuzione $T_f: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$

$$T_f(\varphi) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \varphi(x) dx$$

verifico che sia una distribuzione.

Innanzitutto devo verificare che l'integrale abbia senso (rappresenta un numero reale)

- 1) linearità
- 2) continuità

Si osserva che $\forall \exists r > 0: \varphi(x) = 0$ se $|x| > r$ poiché il supp delle funzioni test è compatto per definizione in \mathbb{R} dunque:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) dx = \int_{-r}^r \varphi(x) dx \quad \text{perché al di fuori dell'intervallo } [-r, r] \text{ è nulla } \varphi.$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \varphi(x) dx = \int_{-r}^r f(x) \varphi(x) dx \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \langle T_f(x-x_0), \varphi(x) \rangle = \langle T_f(x), \varphi(x+x_0) \rangle \rightarrow \text{traslare verso } dx$$

⇒ generalizzando:

se T è una generica distribuzione portiamo spesso utilizzare la scrittura $T(x)$ anche se T non è formalmente una funzione della variabile x , semplicemente per ricordare che x è la variabile nella funzione test, di accoppiamento con la distribuzione di T .

Data T e $x_0 \in \mathbb{R}$, si definisce la distribuzione traslata di T di x_0 e si indica con $T(x-x_0)$ quella che sulle funzioni test agisce come segue

$$T(\varphi) = \langle T, \varphi \rangle$$

$$\langle T(x-x_0), \varphi(x) \rangle = \langle T(x), \varphi(x+x_0) \rangle \quad * \text{ è la mia versione della traslazione sulle distribuzioni la definisco io!}$$

Verifico che è una distribuzione:

→ linearità

$$\langle T(x-x_0), \lambda_1 \varphi_1(x) + \lambda_2 \varphi_2(x) \rangle \stackrel{\text{def. di Traslazione}}{=} \langle T(x), \lambda_1 \varphi_1(x+x_0) + \lambda_2 \varphi_2(x+x_0) \rangle = \rightarrow T \text{ è una distribuzione}$$

$$= \lambda_1 \langle T(x), \varphi_1(x+x_0) \rangle + \lambda_2 \langle T(x), \varphi_2(x+x_0) \rangle =$$

$$= \lambda_1 \langle T(x-x_0), \varphi_1(x) \rangle + \lambda_2 \langle T(x-x_0), \varphi_2(x) \rangle \rightarrow \text{def. di traslazione}$$

→ continuità

$$\varphi_n \rightarrow 0 \text{ su } \mathbb{D}$$

$$\langle T(x-x_0), \varphi(x) \rangle = \langle T(x), \varphi(x+x_0) \rangle, \quad \varphi(x+x_0) \rightarrow 0 \text{ su } \mathbb{D} \text{ (ho solo traslato)}$$

T è continua

$$\Rightarrow \langle T(x), \varphi(x+x_0) \rangle \rightarrow 0$$

- esempio:

$$\bullet \delta_{x_0}, \varphi_0 \in \mathbb{R} \Rightarrow \delta_{x_0}(x-x_0) = \langle \delta_{x_0}(x-x_0), \varphi(x) \rangle = \langle \delta_{x_0}(x), \varphi(x+x_0) \rangle = \varphi(x_0+x_0)$$

non è funzione di x

$$\Rightarrow \delta_{x_0}(x-x_0) = \delta_{x_0+x_0}(x)$$

* OSSERVAZIONE

$\langle T(x), \varphi(x+x_0) \rangle$ ha senso in quanto $\varphi(x+x_0)$ è una funzione test.

Questa è una buona definizione

$\langle T(x), \varphi(x+x_0) \rangle$ ha senso in quanto $\varphi(x+x_0)$ è una funzione test.

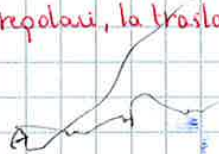
Questa è una buona definizione in quanto effettivamente definisce una distribuzione:

→ Ricorda: per dare una distribuzione si deve dare quanto essa vale su ogni funzione test e poi verificare linearità e continuità

l'espressione (*) definisce $T(x-x_0)$ contro ogni funzione test $\varphi(x)$ in quanto, linearità e continuità seguono facilmente dal fatto che la $T(x)$ aveva le due proprietà.

Si noti inoltre che per le distribuzioni regolari, la traslazione così definita coincide con la traslazione usuale delle funzioni, ovvero si ha:

$$T_f(x-x_0) = T_f(x-x_0)(x)$$



→ RICORDA: se in un'operazione si vuole fare sulle distribuzioni, si cerca di scaricarla sulle funzioni test. Ad esempio: traslare la distribuzione in avanti di x_0 vuol dire traslare la funzione test indietro di x_0 .

• Se f è derivabile con $f' \in \mathcal{D}'_{loc}$: considero la distribuzione regolare

$$\langle T_{f'}, \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle = \langle T_{f'}, \varphi \rangle \Rightarrow T_{f(x)}'(x) = T_{f(x)}(x) \rightarrow \text{estensione del concetto di derivata di una funzione}$$

Cosa succede se può f non è derivabile?

So che

$$\langle T_{f'}, \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle$$

le distribuzioni sono sempre derivabili, ma non è sempre ovvio calcolare la derivata, cioè nei casi in cui il simbolo f non è lui stesso derivabile, non è chiaro come questa derivata si calcoli.

Ad esempio:

→ considero f che ha punti in cui ha salti: considero ad esempio la funzione di Heaviside

$$H(t) = \begin{cases} 1 & \text{se } t \geq 0 \\ 0 & \text{se } t < 0 \end{cases}, H \in \mathcal{D}'_{loc}$$

Non posso derivare H , cioè $T_H' \neq T_{H'}$ perché non posso derivare il simbolo.

Applico la def:

$$\langle T_H', \varphi \rangle = -\langle T_H, \varphi' \rangle =$$

$$= -\int_{-\infty}^{+\infty} H(x) \varphi'(x) dx = -\int_{-\infty}^{+\infty} 1 \cdot \varphi'(x) dx = -\varphi(x) \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \varphi(0) - (\varphi(+\infty) - \varphi(-\infty)) = \varphi(0)$$

φ è una funzione test (si annulla a $\pm\infty$)

$$\Rightarrow \varphi(0) = \langle \delta_0, \varphi \rangle$$

$\Rightarrow \langle T_H', \varphi \rangle = \langle \delta_0, \varphi \rangle \Rightarrow T_H' = \delta_0 \rightarrow$ la derivata dell'Heaviside pensata come distribuzione regolare è la delta di Dirac calcolata in 0.
Non vale quindi $T_H' = T_{H'}$!

→ caso più generale

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$f \in \mathcal{D}'$ tranne in un punto x_0 dove presenta un eventuale salto

ipotesi che $f' \in \mathcal{D}'_{loc}$ (esiste ovunque tranne nel punto x_0 , è definita su $\mathbb{R} \setminus \{x_0\}$)

$$\Rightarrow \langle T_{f'}, \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle = -\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \varphi'(x) dx =$$

$$= -\int_{-\infty}^{x_0} f(x) \varphi'(x) dx - \int_{x_0}^{+\infty} f(x) \varphi'(x) dx =$$

$$= -\left(f(x) \varphi(x) \Big|_{-\infty}^{x_0} - \int_{-\infty}^{x_0} f'(x) \varphi(x) dx \right) +$$

$$-\left(f(x) \varphi(x) \Big|_{x_0}^{+\infty} - \int_{x_0}^{+\infty} f'(x) \varphi(x) dx \right) =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f'(x) \varphi(x) dx - f(x_0^-) \varphi(x_0) + f(x_0^+) \varphi(x_0) =$$

$$= \langle T_{f'}, \varphi \rangle + [f(x_0^+) - f(x_0^-)] \varphi(x_0) =$$

$$= \langle T_{f'}, \varphi \rangle + [f(x_0^+) - f(x_0^-)] \langle \delta_{x_0}, \varphi \rangle$$

→ non posso applicare l'integrazione per parti perché in x_0 non è derivabile
⇒ spingo l'integrale in x_0 tanto l'integrale non vede cosa succede in un punto !!

avendo applicato l'integrazione per parti (al contrario)

→ la funzione test si annulla a $\pm\infty$

$$\Rightarrow f(x) \varphi(x) \Big|_{-\infty}^{x_0} = f(x_0^-) \varphi(x_0) - 0 = f(x_0^-) \varphi(x_0)$$

$$f(x) \varphi(x) \Big|_{x_0}^{+\infty} = 0 - f(x_0^+) \varphi(x_0) = -f(x_0^+) \varphi(x_0)$$

⇒ la φ non ha nessun problema perché è \mathcal{D}' su tutto \mathbb{R}

⇒ dovendo lavorare all'interno degli intervalli $(-\infty, x_0)$ e $(x_0, +\infty)$, io non arrivo a x_0 subito, ma arrivo a x_0 - qualcosa è valutare f in questo punto e successivamente fare il limite per $\varepsilon \rightarrow 0$.

⇒ ottengo $f(x_0^-)$

Analogamente ottengo $f(x_0^+)$

Quindi si lavora sugli intervalli aperti, poi si recupera facendo il limite.

$$\Rightarrow T_{f'} = T_{f'} + [f(x_0^+) - f(x_0^-)] \delta_{x_0}$$

$$\text{dove } f(x_0^+) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$$

$$f(x_0^-) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$$

4) moltiplicazione

OSSERVAZIONE:

$f(x) = \frac{1}{\sqrt{x}} \mathbb{1}_{(0,1)}$ e \mathcal{R}'_{loc}

$f(x) f(x) = \frac{1}{x} \mathbb{1}_{(0,1)} \notin \mathcal{R}'_{loc} \Rightarrow$ il prodotto di due funzioni \mathcal{R}'_{loc} non è necessariamente \mathcal{R}'_{loc}

Quindi $T_f \cdot T_f$ non ha senso.

In generale, non si può definire il concetto di moltiplicazione di due distribuzioni

Quello che si può fare è definire il prodotto di una distribuzione per una funzione \mathcal{C}^∞

Sia T una distribuzione e, sia $\psi \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ e sia $\varphi \in \mathcal{D}$

Definiamo $\psi \cdot T$ come la distribuzione data da

$\langle \psi T, \varphi \rangle = \langle T, \psi \varphi \rangle$

Infatti:

- caso regolare

$\langle T_{\psi f}, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \psi(x) f(x) \cdot \varphi(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \cdot (\psi(x) \varphi(x)) dx = \langle T_f, \psi \varphi \rangle = \langle \psi T_f, \varphi \rangle \Rightarrow T_{\psi f} = \psi T_f \quad \forall \psi \in \mathcal{C}^\infty$

Perfino che è una distribuzione:

- ha senso la scrittura, ovvero $\psi \varphi$ è una funzione test (perché allora lo bene dalla in posto a T).

• $\varphi \in \mathcal{C}^\infty$ e a supporto compatto, perché $\varphi \in \mathcal{D}$

• $\psi \in \mathcal{C}^\infty$

$\Rightarrow \varphi \cdot \psi \in \mathcal{C}^\infty$ ed è a supporto compatto $\Rightarrow \psi \varphi \in \mathcal{D}$ (è una funzione test)

- linearità:

$\langle \psi T, \lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2 \rangle = \langle T, \psi(\lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2) \rangle = \langle T, \psi \lambda_1 \varphi_1 + \psi \lambda_2 \varphi_2 \rangle = \langle T, \psi \lambda_1 \varphi_1 \rangle + \langle T, \psi \lambda_2 \varphi_2 \rangle =$
 $= \langle \psi T, \lambda_1 \varphi_1 \rangle + \langle \psi T, \lambda_2 \varphi_2 \rangle = \lambda_1 \langle \psi T, \varphi_1 \rangle + \lambda_2 \langle \psi T, \varphi_2 \rangle$ (verificato!)

- continuità

Per dimostrare la continuità, faccio vedere che se $\varphi_n \rightarrow 0$ anche $\psi \varphi_n \rightarrow 0$. È vero!

Infatti i supporti restano equibondati, ma dimostrare la convergenza uniforme di tutte le derivate non è tanto facile.

5) riscalamento

Sia $f \in \mathcal{R}'_{loc}(\mathbb{R})$ e sia $a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$. Sia $\varphi \in \mathcal{D}$

considero $f(ax)$

- caso regolare

$\langle T_{f(ax)}, \varphi(x) \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} f(ax) \varphi(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \frac{1}{|a|} \varphi\left(\frac{x}{a}\right) dx$
 $= \langle T_f(x), \frac{1}{|a|} \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \rangle$

$ax=t \Rightarrow x = \frac{t}{a}, dt = |a| dx$

(Nota $\frac{1}{|a|}$ perché se $a > 0 \Rightarrow$ entrambi i casi $\int_{-\infty}^{+\infty}$ altrimenti $\int_{+\infty}^{-\infty}$)
 \Rightarrow mettendo $\frac{1}{|a|}$ considero solo $\int_{-\infty}^{+\infty}$

\Rightarrow generalizzando:

$\langle T_{f(ax)}, \varphi(x) \rangle = \frac{1}{|a|} \langle T_f(x), \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \rangle$

\rightarrow ha senso perché lo spazio delle funzioni test è chiuso rispetto ai riscalamenti

Per $a = -1$, si ha:

$\langle T(-x), \varphi(x) \rangle = \langle T(x), \varphi(-x) \rangle \rightarrow$ inversione temporale di una distribuzione

è l'inverso della supporti) \leftarrow

* Nota: φ $\text{supp}(\varphi)$ compatto $\Rightarrow \text{supp}(\psi \varphi)$ è necessariamente compatto.

$\text{supp}(\psi)$ qualunque

Infatti se $\text{supp}(\varphi) \subseteq \text{supp}(\psi) \Rightarrow \psi \varphi = 0 \quad \forall x \in (\text{supp}(\varphi))^c$; $\text{supp}(\psi \varphi)$ sarà compatto perché contenuto in un compatto

6) convergenza di distribuzione

Sia (T_n) una successione di distribuzione e sia T una distribuzione.

Si dice che T_n converge a T in \mathcal{D}' se $\forall \varphi \in \mathcal{D}$ si ha che $\langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle$ per $n \rightarrow +\infty$

$T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T \iff \langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle$ per $n \rightarrow +\infty$ ← deve valere $\forall \varphi \in \mathcal{D}$

Proprietà

① $T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T, S_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} S \implies \lambda T_n + \mu S_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} \lambda T + \mu S$

② $T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T \implies T_n(x-x_0) \xrightarrow{\mathcal{D}'} T(x-x_0)$

③ $T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T \implies T'_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T'$

Dimostrazione di ①

$T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T$ significa che $\langle T_n, \varphi \rangle \xrightarrow{\mathcal{D}'} \langle T, \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}$ (questo)

$S_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} S$ significa che $\langle S_n, \varphi \rangle \xrightarrow{\mathcal{D}'} \langle S, \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}$

Dimostrare che $\lambda T_n + \mu S_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} \lambda T + \mu S$ significa far vedere che (questo)

$\langle \lambda T_n + \mu S_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle \lambda T + \mu S, \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}$

Ma ciò è vero infatti

$\langle \lambda T_n + \mu S_n, \varphi \rangle = \lambda \langle T_n, \varphi \rangle + \mu \langle S_n, \varphi \rangle \rightarrow (\text{C. di convergenza di distribuzioni})$

$\rightarrow \lambda \langle T, \varphi \rangle + \mu \langle S, \varphi \rangle = \langle \lambda T + \mu S, \varphi \rangle$ per l'operatore sui limiti

⇒ si ha la tesi

Dimostrazione di ②

$T_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T$ significa che $\langle T_n, \varphi \rangle \xrightarrow{\mathcal{D}'} \langle T, \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}$ (questo)

Dimostrare che $T_n(x-x_0) \xrightarrow{\mathcal{D}'} T(x-x_0)$ significa far vedere che (questo)

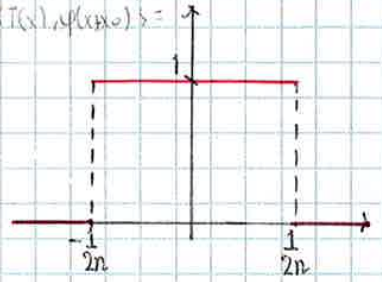
$\langle T_n(x-x_0), \varphi \rangle \rightarrow \langle T(x-x_0), \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}$

Ma ciò è vero perché

$\langle T_n(x-x_0), \varphi \rangle = \langle T_n(x), \varphi(x-x_0) \rangle \xrightarrow{\text{per } \varphi} \langle T(x), \varphi(x-x_0) \rangle =$

$= \langle T(x-x_0), \varphi(x) \rangle$

⇒ si ha la tesi



Dimostrazione della ③

$\langle T'_n, \varphi \rangle = - \langle T_n, \varphi' \rangle \rightarrow - \langle T, \varphi' \rangle = \langle T', \varphi \rangle$

$\implies \langle T'_n, \varphi \rangle \xrightarrow{\mathcal{D}'} \langle T', \varphi \rangle \implies T'_n \xrightarrow{\mathcal{D}'} T'$

esempio

• $P_n(x)$

considero $f_n(x) = n P_n(x) \implies \int_{-\infty}^{+\infty} f_n(x) dx = 1$

line $f_n(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } x \neq 0 \\ +\infty & \text{se } x = 0 \end{cases}$

$\langle T_{f_n}, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} f_n(x) \varphi(x) dx = n \int_{-\infty}^{+\infty} P_n(x) \varphi(x) dx = n \int_{-\frac{1}{2n}}^{\frac{1}{2n}} \varphi(x) dx =$
 $= \frac{1}{n} \int_{-\frac{1}{2n}}^{\frac{1}{2n}} \varphi(x) dx = \varphi(\eta_n)$ con $\eta_n \in [-\frac{1}{2n}, \frac{1}{2n}]$

$\implies \lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T_{f_n}, \varphi \rangle = \lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi(\eta_n) = \varphi(0) \rightarrow$ perché φ è continua $\eta_n \rightarrow 0$
 $= \langle \delta_0, \varphi \rangle$

$\implies T_{f_n} \xrightarrow{\mathcal{D}'} \delta_0$

• Sia (x_n) una successione di numeri reali tali che $x_n \rightarrow +\infty$ per $n \rightarrow +\infty$

considero $T_n = \delta_{x_n}$

$\langle T_n, \varphi \rangle = \langle \delta_{x_n}, \varphi \rangle = \varphi(x_n)$

$\implies \lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T_n, \varphi \rangle = \lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi(x_n) = 0 \rightarrow$ perché φ è una funzione test

$\implies \delta_{x_n} \xrightarrow{\mathcal{D}'} 0$ (similmente $T_n = e^{-n} \delta_{x_n} \xrightarrow{\mathcal{D}'} 0$)

⇒ sequali che mantengono energia costante, tendono a 0

- passaggio al limite sotto segno di integrale

Sia:

$$f: I \times J \rightarrow \mathbb{R}$$

$I \times J =$ può essere anche una regione di \mathbb{R}^2

1) $f(t, x) \in \mathcal{R}^1(J)$ in $x \quad \forall t \in I$

2) $\lim_{t \rightarrow t_0} f(t, x) = f_0(x) \quad \forall x \in J$

3) $|f(t, x)| \leq g(x) \quad \forall t, g \in \mathcal{R}^1(J)$ (Crescente più forte della 1)
 \rightarrow dominazione della funzione g

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow t_0} \int_J f(t, x) dx = \int_J \lim_{t \rightarrow t_0} f(t, x) dx = \int_J f_0(x) dx$$

Caso particolare:

$f(t, x)$ continua integrabile e assolutamente integrabile in x , e $|f(t, x)| \leq g(x) \in \mathcal{R}^1, \forall t$

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow t_0} \int_J f(t, x) dx = \int_J \lim_{t \rightarrow t_0} f(t, x) dx = \int_J f(t, x) dx$$

cioè $t \rightarrow \int_J f(t, x) dx$ è continua (la continuità si preserva)

oss: $f(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega, x) dx$

- $f(\omega, x)$ è continua in ω

- $|f(x) e^{-2\pi i \omega x}| = |f(x)| \in \mathcal{R}^1 \quad \forall \omega$

$\Rightarrow \omega \mapsto f(\omega)$ è continua (è la trasformata di Fourier e sempre continua)

- passaggio della derivata sotto il segno di integrale

Sia

$$f(t, x), t \in I, x \in J \quad (I, J \text{ intervalli})$$

1) $f(t, x)$ integrabile in $x, \forall t$

2) derivabile in $t, \forall x$

3) $\frac{\partial}{\partial t} f(t, x)$ integrabile in x e valga $|\frac{\partial}{\partial t} f(t, x)| \leq g(x)$ (integrabili assolutamente)
 \rightarrow dominazione della funzione g

$\Rightarrow t \mapsto \int_J f(t, x) dx$ è derivabile in t e vale:

$$\frac{d}{dt} \left(\int_J f(t, x) dx \right) = \int_J \left(\frac{\partial}{\partial t} f(t, x) \right) dx$$

↓
 dipende solo da $t \Rightarrow \frac{d}{dt}$

NOTAZIONE: $\hat{f} = \mathcal{F}(f) = \text{trasformata di Fourier di } f$

OSSERVAZIONI:

1) $f \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R}) \Rightarrow |f(x)e^{-2\pi i \omega x}| = |f(x)|$
 $\Rightarrow x \mapsto f(x)e^{-2\pi i \omega x} \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R}), \forall \omega \in \mathbb{R}$ e quindi ha senso definire:

$\mathcal{F}: \mathcal{R} \rightarrow \mathbb{C}$ (noto che $f: \mathcal{R} \rightarrow \mathcal{R}$)

$$\hat{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx$$

2) $|\hat{f}(\omega)| := \text{energia di } f \text{ nella frequenza (meglio dire pulsazione) } \omega$.

Nota che:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) (\cos(-2\pi \omega x) + i \sin(-2\pi \omega x)) dx =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \cos(2\pi \omega x) dx - i \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \sin(2\pi \omega x) dx$$

$\rightarrow e^{i\theta} = \cos\theta + i \sin\theta$
 $\cos(-\theta) = \cos\theta \rightarrow f \text{ pari}$
 $\sin(-\theta) = -\sin\theta \rightarrow f \text{ dispari}$

$$\Rightarrow \hat{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \cos(2\pi \omega x) dx - i \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \sin(2\pi \omega x) dx$$

Si ha che:

$$\Rightarrow |e^{-2\pi i \omega x}| = |\cos(2\pi \omega x) - i \sin(2\pi \omega x)| = \sqrt{\cos^2(2\pi \omega x) + \sin^2(2\pi \omega x)} = 1$$

$$\Rightarrow |\hat{f}(\omega)| = \left| \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \cos(2\pi \omega x) dx - i \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \sin(2\pi \omega x) dx \right| \leq$$

$$\leq \int_{-\infty}^{+\infty} |f(x) e^{-2\pi i \omega x}| dx \leq \int_{-\infty}^{+\infty} |f(x)| dx = \|f\|_1$$

$\rightarrow |e^{-2\pi i \omega x}| \leq 1$ perché $|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$, $z = x + iy$
 infatti $e^{-2\pi i \omega x} = \cos(-2\pi \omega x) + i \sin(-2\pi \omega x) = \cos(2\pi \omega x) - i \sin(2\pi \omega x) *$

norma-1 di $f \equiv \|f\|_1 = \int_{-\infty}^{+\infty} |f(x)| dx$

$\Rightarrow |\hat{f}(\omega)| \leq \|f\|_1 \Rightarrow$ l'energia del segnale, per qualunque frequenza non supera mai $\|f\|_1$ della sua funzione

$$\Rightarrow \|\hat{f}\|_\infty := \sup\{|\hat{f}(\omega)| : \omega \in \mathbb{R}\}$$

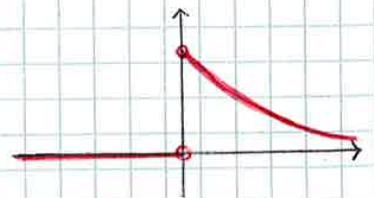
norma- ∞ di $f = \|f\|_\infty = \sup\{|f(x)| : x \in \mathbb{R}\}$

$\Rightarrow \|f\|_\infty$ rappresenta la massima elongazione possibile del segnale, in modulo, ovvero la massima energia possibile in tutti i valori numerici dell'energia

benche, avendo $\|\hat{f}\|_\infty$ uno dei valori di $|\hat{f}(\omega)|$ il massimo, si ha che:

$\|\hat{f}\|_\infty = \|\mathcal{F}(f)\|_\infty \leq \|f\|_1$ \rightarrow la trasformata di Fourier di f è sempre limitata dalla sua norma-1.

- esempi:
 $f(x) = H(x) e^{-\alpha x} = \begin{cases} e^{-\alpha x} & x > 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$
 at t
 $\text{Re } \alpha > 0$



$$\Rightarrow |f(x)| = |H(x) e^{-\alpha x}| = H(x) |e^{-\alpha x}| = H(x) |e^{-(\text{Re } \alpha + i \text{Im } \alpha)x}| =$$

$$= H(x) |e^{-\text{Re } \alpha x}|$$

$$\Rightarrow \hat{f}(\omega) = \mathcal{F}(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_0^{+\infty} e^{-\text{Re } \alpha x} e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_0^{+\infty} e^{-(\text{Re } \alpha + 2\pi i \omega)x} dx = - \frac{1}{\text{Re } \alpha + 2\pi i \omega} e^{-(\text{Re } \alpha + 2\pi i \omega)x} \Big|_0^{+\infty} =$$

$$= \frac{1}{\text{Re } \alpha + 2\pi i \omega}$$

19.05.2015

- proprietà della trasformata di Fourier

Ricordo:

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$f \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R})$

$\mathcal{F}(f)(\omega) = \hat{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx$

- $|\hat{f}(\omega)| \leq \|f\|_1$ e sempre limitata $\Rightarrow \hat{f}$ e sempre limitata e continua
- \hat{f} e sempre continua

- lemma (Riemann-Lebesgue)

$\lim_{|\omega| \rightarrow +\infty} \hat{f}(\omega) = 0$

\rightarrow le trasformate di Fourier decadono a 0 all'infinito non può avere oscillazioni, quindi limitata

l'energia che emette un segnale $\rightarrow 0$

- derivata e moltiplicazioni nella trasformata di Fourier

Proposizione ①

Sia $f \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R})$ derivabile con $f' \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R})$

$\mathcal{F}(f')(\omega) = 2\pi i \omega \mathcal{F}(f)(\omega)$

lemma tecnico (serve per la dimostrazione)

Sia $f \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R})$ derivabile con $f' \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R})$

le funzioni assolutamente integrabili decadono a 0 \rightarrow a 0 \rightarrow ∞ , all'infinito se valgono le ipotesi del lemma

$\lim_{|x| \rightarrow +\infty} f(x) = 0$

Posso quindi dimostrare la proposizione.

Dimostrazione.

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(f')(\omega) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f'(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \\ &= f(x) e^{-2\pi i \omega x} \Big|_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) (-2\pi i \omega) e^{-2\pi i \omega x} dx = \\ &= 2\pi i \omega \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx = \\ &= 2\pi i \omega \mathcal{F}(f)(\omega) \end{aligned}$$

\rightarrow integro per parti
 $\rightarrow |e^{-2\pi i \omega x}| = 1$ perché e un esponentiale complesso dunque per il lemma quel termine fa 0

Ossevo che: il lemma di Riemann-Lebesgue e un caso particolare del lemma tecnico.

infatti $\mathcal{F}(f)(\omega) = \frac{1}{2\pi i \omega} \mathcal{F}(f')(\omega) \rightarrow$ ma $\mathcal{F}(f')(\omega)$ e limitata

$\Rightarrow \lim_{|\omega| \rightarrow +\infty} \mathcal{F}(f)(\omega) = 0 = \lim_{|\omega| \rightarrow +\infty} \frac{\mathcal{F}(f')(\omega)}{2\pi i \omega}$ (sotto l'ipotesi f derivabile e $f' \in \mathcal{R}^1$ va a 0 come $\frac{1}{\omega}$)

$\Rightarrow \mathcal{F}(f)(\omega) = o\left(\frac{1}{\omega}\right), |\omega| \rightarrow +\infty$

Come decade l'energia \rightarrow sulle armoniche di alta frequenza
 va a 0 almeno come $\frac{1}{\omega}$

informazione sulla velocità di decadimento delle armoniche di alta frequenza.

Se f non e derivabile non e vero! \rightarrow $\frac{1}{\omega}$

Ma che la trasformata di Fourier cambia regolarità con andamento a 0, all'infinito, se prendo funzioni molto regolari, più la trasformata di Fourier va a 0 all'infinito, più la trasformata di Fourier è regolare, più il segnale iniziale va a all'infinito

Ritorno agli esempi fatti all'inizio

- $f(x) = H(x) e^{-\alpha x}$

$\Rightarrow f(\omega) = \frac{1}{\alpha + 2\pi i \omega}$

- $f(x) = p_f(x)$

$\Rightarrow f(\omega) = \frac{\sin(\pi \omega)}{\pi \omega}$

entrambe vanno a 0 come $\frac{1}{\omega}$ (ma niente di più)
 questo perché $f' \notin L^1$
 $\Rightarrow f(\omega) \in C^\infty(\mathbb{R})$ ma non assolutamente integrabili

f ha ottimo decadimento a 0 all'infinito $\Rightarrow f$ è ovunque derivabile C^∞
 f non è regolare $\Rightarrow f$ non decade a 0 molto velocemente

- $f(x) = \varphi(x) \in \mathcal{D}$

$\Rightarrow \varphi$ ha ottimo decadimento a 0 (ha supp compatto)

$\Rightarrow f(\omega) \in C^\infty$ e decade a 0 all'infinito più velocemente di qualunque polinomio $\frac{1}{\omega^k}$ (per il corollario 1, 2)

Le funzioni test sono molto regolari (C^∞) e decadono velocemente a 0

• Risultato negativo

Proposizione:

Se $\varphi \in \mathcal{D}$ e $\varphi \neq 0 \Rightarrow \hat{\varphi}$ non è mai a supporto compatto

non esiste un segnale che abbia energia limitata nello spazio e limitata in frequenza (o uno o l'altro)

Questa proposizione è un caso particolare del principio di Heisenberg (non si può localizzare un segnale su tutte le variabili di stato contemporaneamente, ma se si vuole misurare precisamente una, si rimane imprecisi sull'altra).

Nell'ambito della trasformata di Fourier questo equivale all'impossibilità di localizzare un segnale nello spazio e nella frequenza simultaneamente.

Introduciamo lo spazio S per nostro onore a questo problema

- $S =$ spazio delle funzioni rapidamente crescenti decrescenti

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è rapidamente decrescente se:

- 1) $f \in C^\infty$
- 2) $\forall h, k, \lim_{x \rightarrow \pm\infty} x^h f^{(k)}(x) = 0$

\rightarrow decade a 0 più velocemente di ogni polinomio, lui e tutte le sue derivate

OSSERVAZIONI:

- 1) $\mathcal{D} \subseteq S$
- 2) $e^{-x} \in S$ perché a $-\infty$ non va a 0!
- 3) $H(x)e^{-x} \notin S$ perché non è regolare
- 4) $\frac{1}{1+x^{1/2}} \notin S$ perché se scelgo $h=1/2$ non va a 0
- 5) $e^{-x^2} \in S$
Gaussiana

20.05.2015

- **trasformata di Fourier su S**

Sià $\varphi \in S$. Cosa possiamo dire della sua trasformata di Fourier $\tilde{\varphi}$?

- **Teorema:**

Sià $\varphi \in S \Rightarrow \tilde{\varphi} \in S$

- **Dimostrazione:**

• $\tilde{\varphi} \in C^\infty(\mathbb{R})$ in quanto $x^h \varphi(x) \in S \forall h$. Essendo le funzioni in S automaticamente integrabili ne segue che $x^h \varphi(x) \in \mathcal{R}^1(\mathbb{R}) \forall h$.
 \Rightarrow per il corollario ②, $\tilde{\varphi}$ è derivabile in qualunque numero di volte.

• Basterà far vedere che: $w^h \tilde{\varphi}^{(k)}(w) \rightarrow 0$ per $|w| \rightarrow +\infty$
 La regolarità di φ dovrebbe dare il decadimento di $\tilde{\varphi}$ a 0

$\tilde{\varphi}^{(k)}(w) = (-2\pi i)^k \tilde{(w^k \varphi)}(w)$ \rightarrow corollario ② = $\tilde{(x^k f)} = \left(\frac{-1}{2\pi i}\right)^k \tilde{f}^{(k)}$

$w^h \tilde{\varphi}^{(k)}(w) = \frac{(-2\pi i)^k}{(2\pi i)^h} (2\pi i w)^h \tilde{(w^k \varphi)}(w)$ \rightarrow moltiplico per w^h

$= (-1)^k (2\pi i)^{k-h} \tilde{(w^k \varphi)^{(h)}}(w)$ \rightarrow corollario ① = $\tilde{f}^{(k)}(w) = (2\pi i w)^k \tilde{f}(w)$

Perché $\lim_{|w| \rightarrow +\infty} w^h \tilde{\varphi}^{(k)}(w) = (-1)^k (2\pi i)^{k-h} \lim_{|w| \rightarrow +\infty} \tilde{(w^k \varphi)^{(h)}}(w) = 0$ per il lemma di Riemann-Lebesgue
 \downarrow
 trasformata di Fourier di una funzione \mathcal{R}^1

$\Rightarrow S$ è chiuso rispetto la trasformata di Fourier

- **Teorema (di inversione)**

$\forall \varphi \in S$ si ha che $\varphi(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \tilde{\varphi}(w) e^{2\pi i w x} dw = \tilde{\tilde{\varphi}}(-x) = \tilde{\tilde{\varphi}}(\varphi)$

- **esempio**

• **trasformata delle gaussiane** - $f(x) = e^{-\alpha x^2}$

$\tilde{f}(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x^2} e^{-2\pi i w x} dx$

$\frac{d}{dw} \tilde{f}(w) = -2\pi i \tilde{(x f)}(w) = -2\pi i \int_{-\infty}^{+\infty} x e^{-\alpha x^2} e^{-2\pi i w x} dx =$

$= -2\pi i \int_{-\infty}^{+\infty} (-2\alpha x) e^{-\alpha x^2} e^{-2\pi i w x} dx =$

$= \frac{\pi i}{\alpha} \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{-\alpha x^2})' e^{-2\pi i w x} dx = \frac{\pi i}{\alpha} \tilde{((e^{-\alpha x^2})')}$

$= \frac{\pi i}{\alpha} 2\pi i w \tilde{f}(w) =$

$= -2\pi^2 w \tilde{f}(w)$

$\Rightarrow \frac{d}{dw} \tilde{f}(w) = -2\pi^2 w \tilde{f}(w) \rightarrow$ eq differenziale ordinaria (lineare) che coinvolge $\tilde{f}(w)$ che è la funzione che voglio determinare

$\tilde{f}(w) = e^{\frac{-\pi^2 w^2}{\alpha}} \cdot c$

$c = \tilde{f}(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}}$

trasformata di Fourier di distribuzioni

Caso regolare

Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ di classe \mathcal{R}^1

$$\hat{f}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$$

$$\hat{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx$$

TF ha senso perché f è continua

$$\langle T_f, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{f}(\omega) \varphi(\omega) d\omega = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-2\pi i \omega x} dx \right) \varphi(\omega) d\omega =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\omega) e^{-2\pi i \omega x} d\omega \right) dx =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \hat{\varphi}(x) dx = \langle T_f, \hat{\varphi} \rangle$$

$$\Rightarrow \langle T_f, \varphi \rangle = \langle T_f, \hat{\varphi} \rangle$$

Questo sembrerebbe suggerire che se T è una qualunque distribuzione, si può definire la sua trasformata \hat{T} come la distribuzione tale che:

$$\langle \hat{T}, \varphi \rangle = \langle T, \hat{\varphi} \rangle$$

Ha senso?

\hat{T} lineare, è continua?

NON HA SENSO perché $\hat{\varphi}$ non è una funzione test (risultato negativo)

$\neq \varphi \neq 0 \Rightarrow \hat{\varphi}$ NON È NAL \neq supporto compatto, quindi non è una funzione test
 $\Rightarrow \langle T, \hat{\varphi} \rangle$ non ha senso

Per la distribuzione regolare funziona perché $f \in \mathcal{R}^1$ è moltiplicata per una funzione

distribuzioni temperate

Dobbiamo ridimensionare lo spazio delle distribuzioni

Per definire la trasformata di Fourier dovremo restringere opportunamente la classe delle distribuzioni da trasformare

\rightarrow considero le distribuzioni a supporto compatto

Sia $T \in \mathcal{D}'$

$$\text{supp}(T) \subseteq [-M, M]$$

\Rightarrow una distribuzione che ha come simbolo una funzione test e \neq supporto compatto.

Per tali distribuzioni è possibile estendere la loro azione ad ogni funzione e^∞ nel modo seguente:

1) considero una speciale funzione test, che chiamo $\gamma_{H,\epsilon}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

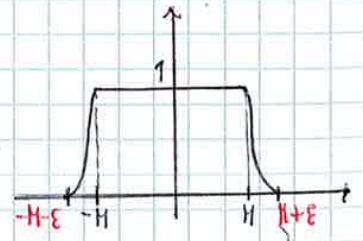
$$\gamma_{H,\epsilon} = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in [-H, H] \\ 0 & \text{se } x < -H-\epsilon \text{ o } x > H+\epsilon \end{cases} \rightarrow \text{porta smussata}$$

2) se $\varphi \in e^\infty(\mathbb{R})$ e T è a supporto compatto $\subseteq [-M, M]$ definiamo

$$\langle T, \varphi \rangle := \langle T, \gamma_{H,\epsilon} \varphi \rangle$$

L'espressione ha senso perché $\gamma_{H,\epsilon} \varphi \in \mathcal{D}$

È una buona definizione nel senso che non dipende dalla particolare H, ϵ scelta



ordine

Scambio d'integrazione:

Posso scambiare l'ordine di integrazione perché le due funzioni f e φ sono:

$f \in \mathcal{R}^1$ in x e φ è a supporto compatto in ω .

La armonica non dà nessun problema.

Quindi è una funzione in due variabili assolutamente integrabile su tutto il piano

Teorema di Fubini

$$\rightarrow f(x) \rightarrow \mathcal{F}(f(x))(\omega) = \hat{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots dx$$

$$f(\omega) \rightarrow \mathcal{F}(f(\omega))(x) = \hat{f}(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots d\omega$$

Equivalentemente

$$\sup_{x \in \mathbb{R}} |x^n \varphi_n(x) - x^n \varphi(x)| \rightarrow 0 \text{ per } n \rightarrow +\infty$$

lemma:

Se (φ_n) è una successione in \mathcal{D} e se $\varphi \in \mathcal{D}$ è tale che φ_n converge a φ in \mathcal{D}
 $\Rightarrow (\varphi_n)$ converge a φ anche in \mathcal{S}

(converge in \mathcal{D}
 \Rightarrow converge in \mathcal{S})

NOTAZIONE: $\varphi_n \xrightarrow{\mathcal{S}} \varphi$ (convergenza in \mathcal{S})

- Def: distribuzione temperata

È una qualunque funzione $T: \mathcal{S} \rightarrow \mathbb{R}$ tale che

- T è lineare
- T è continua, cioè: $\varphi_n \xrightarrow{\mathcal{S}} \varphi \Rightarrow T(\varphi_n) \rightarrow T(\varphi)$

Indichiamo con \mathcal{S}' l'insieme delle distribuzioni temperate.

Si noti che se $T \in \mathcal{S}'$, perche $\mathcal{D} \subset \mathcal{S}$ si può considerare la restrizione di T a \mathcal{D} avuta $T|_{\mathcal{D}}: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$

↓
 (che è definita su uno spazio più grande, ma lo è quando su uno spazio più piccolo)

- $T|_{\mathcal{D}}$ è lineare
- $T|_{\mathcal{D}}$ è continua su \mathcal{D} in quanto se $\varphi_n \xrightarrow{\mathcal{D}} \varphi \Rightarrow \varphi_n \xrightarrow{\mathcal{S}} \varphi \Rightarrow T|_{\mathcal{D}}(\varphi_n) = T(\varphi_n) \rightarrow T(\varphi)$

\Rightarrow le distribuzioni temperate sono un'estensione delle normali distribuzioni.

Se T è temperata $\Rightarrow T|_{\mathcal{D}}$ è una normale distribuzione (che in generale richiederemo con lo stesso simbolo)

Si può far vedere che se partiamo da una T in \mathcal{D}' , si questa è possibile estenderla ad una distribuzione temperata, tale estensione è unica.

Possiamo quindi pensare le distribuzioni temperate come una sola famiglia di \mathcal{D}'

$\Rightarrow \mathcal{S}' \subset \mathcal{D}'$ (Attenzione: $\mathcal{D} \subset \mathcal{S}$)

- esempi

- le distribuzioni a supporto compatto sono tutte distribuzioni temperate

$$\mathcal{D} \subset \mathcal{S} \subset \mathcal{E}'(\mathbb{R})$$

$$\mathcal{D}' \supset \mathcal{S}' \supset \mathcal{E}(\mathbb{R})' \rightarrow \text{distribuzioni a supporto compatto}$$

↗
 più allargo l'insieme di dominio,
 più restringo l'insieme delle distribuzioni

↓
 dist temperate
 ↓
 distribuzioni classiche

Ma \mathcal{S}' è il luogo per fare le trasformate di Fourier

- $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ si dice funzione a crescita lenta se:

$$1) f \in \mathcal{R}(\mathbb{R}) \text{ o } \mathcal{P}(\mathbb{R})$$

$$2) \exists A, B \geq 0: |f(x)| \leq A|x|^m + B, \forall x \rightarrow \text{può scappare all'infinito ma non più veloce di un polinomio}$$

- ogni funzione $\mathcal{R}(\mathbb{R})$ limitata è a crescita lenta

Osservo che:

$$\text{poiché } \mathcal{F}^{-1}(\varphi(x)) = \mathcal{F}(\varphi)(-x)$$

$$\Rightarrow \langle \mathcal{F}^{-1}(T)(x), \varphi(x) \rangle = \langle T(\omega), \mathcal{F}(\varphi)(\omega) \rangle =$$

$$= \langle T(\omega), \mathcal{F}(\varphi)(-\omega) \rangle \xrightarrow{\text{riscalamento con } a = -1} \langle T(-x), \varphi(x) \rangle = \langle T(x), \varphi(-x) \rangle$$

$$= \langle T(-\omega), \mathcal{F}(\varphi)(\omega) \rangle =$$

$$= \langle \mathcal{F}(T(-\omega))(x), \varphi(x) \rangle =$$

$$= \langle \mathcal{F}(T(-x)), \varphi(x) \rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{F}^{-1}(T)(x) = \mathcal{F}(T)(-x)} \rightarrow \text{formula di inversione}$$

Ricorda: Se T è a supporto compatto: th di Fubini

$$\langle \tilde{T}, \varphi \rangle = \langle T, \hat{\varphi} \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \langle T(\omega), \varphi(x) e^{-2\pi i \omega x} dx \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \langle T(\omega), \varphi(x) \rangle e^{-2\pi i \omega x} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) \langle T(\omega), e^{-2\pi i \omega x} \rangle dx$$

Se T non fosse a supporto compatto, non avrebbe senso!!

$\langle T(\omega), e^{-2\pi i \omega x} \rangle$ ha senso solo se T è a supporto compatto perché quindi può agire su tutte le funzioni $\varphi \in \mathcal{C}^\infty$ (l'armonica).

rimane una funzione in x del parametro x , una volta che T agisce contro T agisce contro φ , prendendo φ e integrandoci contro quella funzione di x (l'armonica)

$\Rightarrow \tilde{T}$ è una distribuzione regolare che ha per simbolo l'armonica $\langle T(\omega), e^{-2\pi i \omega x} \rangle$

Se chiamiamo $f(x) = \langle T(\omega), e^{-2\pi i \omega x} \rangle$, si ha $\langle \tilde{T}, \varphi \rangle = \langle T, \varphi \rangle \rightarrow$ caso generale $f(x) \in \mathcal{C}^\infty$ (si dimostra...)

- esempio

$$\tilde{T}_0 = \delta_{x_0} \Rightarrow \langle \delta_{x_0}, \varphi \rangle = \langle \delta_{x_0}, \hat{\varphi} \rangle = \hat{\varphi}(x_0) = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\omega) e^{-2\pi i \omega x_0} d\omega = \langle T_{e^{-2\pi i \omega x_0}}, \varphi \rangle$$

$$\Rightarrow \delta_{x_0}(\omega) = T_{e^{-2\pi i \omega x_0}}$$

NOTAZIONE: tipico abuso di notazione: $\delta_{x_0}(\omega) = e^{-2\pi i \omega x_0}$ anziché $\delta_{x_0}(\omega) = T_{e^{-2\pi i \omega x_0}}$ cioè $T_f = f$

$$\delta_0(\omega) = 1 \text{ ovvero } \delta_0(\omega) = T_1$$

↳ ciò significa cioè che la δ_0 ha come frequenza all'interno tutto lo spettro reale e tutte date con la stessa ampiezza 1.

Si noti inoltre che:

$$\delta_{x_0}(\omega) = T_{e^{-2\pi i \omega x_0}} \Rightarrow \mathcal{F}^{-1}(T_{e^{-2\pi i \omega x_0}})(x) = \delta_{x_0}(x) \Rightarrow \mathcal{F}(T_{e^{-2\pi i \omega x_0}})(x) = \delta_{x_0}(x)$$

$$\Rightarrow \mathcal{F}(T_{e^{2\pi i \omega x_0}})(x) = \delta_{x_0}(x)$$

$$\Rightarrow \mathcal{F}(T_{e^{2\pi i \omega x_0}})(\omega) = \delta_{\omega_0}(\omega)$$

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{F}(T_{e^{2\pi i \omega x_0}})(\omega) = \delta_{\omega_0}(\omega)}$$

stessa scrittura: basta essere coerenti con le variabili

\Rightarrow la trasformata di Fourier di un'armonica è la δ della frequenza corrispondente.

Infatti l'armonica ha dentro in un'unità frequenza (semplice puro, oscillatorio) di frequenza ω_0 . Se guardo il suo spettro devo trovare solo quella frequenza.

La formula non poteva essere formulata usando l'integrale perché l'armonica non è \mathcal{R}^1

- **Trasformata di Fourier della funzione di Heaviside**

• $T_H \rightarrow \mathcal{F}(T_H) = ?$

H non è integrabile \Rightarrow non posso usare la formula

H è a crescita lenta (è limitata) $\Rightarrow T_H$ è temperata $\Rightarrow \mathcal{F}(T_H)$ esiste

$\langle \mathcal{F}(T_H), \varphi \rangle = \langle T_H, \check{\varphi} \rangle =$

$= \int_{-\infty}^{+\infty} \check{\varphi}(\omega) d\omega = \int_0^{+\infty} \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) e^{-2\pi i \omega x} dx \right) d\omega$

\rightarrow Ricorda: $\check{\varphi}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) e^{-2\pi i \omega x} dx$
 $\check{\varphi}(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\omega) e^{2\pi i x \omega} d\omega$

A questo punto, non so come andare avanti dato che non posso invertire l'ordine di integrazione dato che non posso applicare il th di Fubini visto che la funzione integrando non è integrabile in ω .

\rightarrow Th di Fubini: se $f(x,y)$ è integrabile su $A \times B$ allora $\int_{A \times B} f(x,y) dx dy = \int_A \left(\int_B f(x,y) dy \right) dx = \int_B \left(\int_A f(x,y) dx \right) dy$

- **Strategia:**

Ricordo che: $T_H = \delta_0 \Rightarrow \mathcal{F}(T_H) = \mathcal{F}(\delta_0) = T_1 = 1 \Leftrightarrow \mathcal{F}(T_1) = \delta_0$

Ma $\mathcal{F}(T_H) = 2\pi i \omega \mathcal{F}(T_H) \Leftrightarrow T_H \in S' \Rightarrow$ proprietà ha) $\mathcal{F}(T')(w) = 2\pi i w \mathcal{F}(T)(w)$

Se ho, dunque che: $\textcircled{1} 2\pi i \omega \mathcal{F}(T_H) = T_1$

Posso però anche pensare T_1 nel modo seguente:

$\textcircled{2} \frac{2\pi i \omega}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) = T_1$

\rightarrow Ricorda: $x \text{vp}\left(\frac{1}{x}\right) = T_1 = 1 \Rightarrow \frac{2\pi i}{2\pi i} x \text{vp}\left(\frac{1}{x}\right) = 1 \cdot T_1 = 1$

\Rightarrow sottraggo $\textcircled{1}$ e $\textcircled{2} \Rightarrow 2\pi i \omega \left(\mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) \right) = T_1 - T_1 = 0$

A questo punto, se valere la legge di annullamento del prodotto, avrei potuto concludere che $2\pi i \omega \left(\mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) \right) = 0 \Leftrightarrow \mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) = 0$

$\Rightarrow \mathcal{F}(T_H) = \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) = 0.$

Sbagliato perché non vale la legge di annullamento del prodotto. Vale infatti la seguente proposizione:

Proposizione: Le uniche distribuzioni T tali che $xT(x) = 0$ sono $T(x) = c\delta_0(x)$, $\forall c \in \mathbb{R}$

Dimostrazione: (basta solo vedere che $c\delta_0(x)$ soddisfa $xT(x) = 0$)

Ricordo che: $\varphi(x) \delta_0(x) = \varphi(0) \delta_0(x)$

$x c \delta_0(x) = 0 c \delta_0(x) = 0 \quad \forall c \in \mathbb{R}$ (basta porre $\varphi(x) = x \Rightarrow \varphi(0) = 0$)

binque:

$2\pi i \omega \left(\mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) \right) = 0$

$\omega \left(\mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) \right) = 0 \Leftrightarrow T(\omega) := \mathcal{F}(T_H) - \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) = c \delta_0(\omega) \Rightarrow \mathcal{F}(T_H) = \frac{1}{2\pi i} \text{vp}\left(\frac{1}{\omega}\right) + c \delta_0(\omega)$

chi è c ?

Ricorda: $T_H(x) + T_H(-x) = T_1$

$H(-x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x < 0 \\ 0 & \text{se } x > 0 \end{cases}$

$\langle T_H(x) + T_H(-x), \varphi(x) \rangle = \langle T_H(x), \varphi(x) \rangle + \langle T_H(-x), \varphi(x) \rangle = \int_0^{+\infty} \varphi(x) dx + \int_{-\infty}^0 \varphi(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) dx = \langle T_1(x), \varphi(x) \rangle$

Segue quindi dal fatto che $H(x) + H(-x) = 1$

29.05.2015

- trasformata del treno di impulsi

$T_n = \sum_{k=-n}^n \delta_k \rightarrow$ distribuzione a supporto compatto e S'

$T = \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k \rightarrow$ treno di impulsi

T è una distribuzione temperata che agisce nel modo seguente

$\varphi \in S \Rightarrow \langle T, \varphi \rangle := \sum_{-\infty}^{+\infty} \varphi(k) \rightarrow$ come agisce sulle funzioni test

Ha senso questa struttura?

Si osserva che, poiché $\varphi \in S \Rightarrow |\varphi(x)| \leq C_1 \forall x$ (è limitata)
 $|x^2 \varphi(x)| \leq C_1$

$\Rightarrow |(1+x^2)\varphi(x)| \leq |\varphi(x)| + |x^2\varphi(x)| \leq 2C_1$

$\Rightarrow |\varphi(x)| \leq \frac{2C_1}{1+x^2}$

$\Rightarrow |\varphi(k)| \leq \frac{2C_1}{1+k^2} \Rightarrow \sum_{-\infty}^{+\infty} \varphi(k)$ è assolutamente convergente

converge anche per $k=0$

$\Rightarrow \sum_{-\infty}^{+\infty} \varphi(k)$ ha senso

linearità e continuità sono verificati

$\Rightarrow T = \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k \in S'$

\rightarrow verifico convergenza in S'

$T_n = \sum_{k=-n}^n \delta_k$

$\forall \varphi \in S \Rightarrow \langle T_n, \varphi \rangle = \sum_{k=-n}^n \delta_k \varphi(k) \rightarrow \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta_k \varphi(k) = \sum_{-\infty}^{+\infty} \varphi(k) = \langle T, \varphi \rangle$

le somme parziali convergono alla somma della serie

\rightarrow trasformata

Ricorda:

$T_n \xrightarrow{S'} T \Rightarrow \mathcal{F}(T_n) \xrightarrow{S'} \mathcal{F}(T)$

$\sum_{k=-n}^n \delta_k \rightarrow \sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k \Rightarrow \mathcal{F}\left(\sum_{k=-n}^n \delta_k\right) \rightarrow \mathcal{F}\left(\sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k\right)$

$\frac{1}{-n} \mathcal{F}(\delta_k) = \frac{1}{-n} e^{-2\pi i w k}$ ma in realtà è $\frac{1}{-n} T e^{-2\pi i w k}$ ma $T e^{-2\pi i w k} = e^{-2\pi i w k}$ (per convenzione)

Quindi $\frac{1}{-n} e^{-2\pi i w k} \xrightarrow{S'} \mathcal{F}\left(\sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k\right)$

Viene così spontaneo scrivere $\mathcal{F}\left(\sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k\right) = \sum_{-\infty}^{+\infty} e^{-2\pi i w k} \rightarrow$ questa serie non converge nel senso usuale la convergenza va pensata in S'

Pensiamo così $\sum_{-\infty}^{+\infty} T e^{-2\pi i w k} \xrightarrow{S'} \mathcal{F}\left(\sum_{-\infty}^{+\infty} \delta_k\right)$

$\langle \sum_{k=-n}^n T e^{-2\pi i w k}, \varphi \rangle = \sum_{k=-n}^n \int \varphi(w) e^{-2\pi i w k} dw = \sum_{k=-n}^n \int \varphi(k) \rightarrow_{n \rightarrow +\infty} \dots$

Quindi:

$$\mathcal{F}\left(\sum_{-\infty}^{\infty} \delta_k\right) = \sum_{-\infty}^{\infty} \delta_k \rightarrow \text{la trasformata del treno di impulsi è il treno di impulsi stesso}$$

Passaggi tecnici da ricordare:

- 1) dimostro che la transf. distributore ha rapporto negli interi (treno della modulazione)
- 2) dimostro che è invariante per traslazione (purché lo sia la sua approssimante limite)
- 3) trovo ϵ , sapendo quanto vale la ~~transf.~~ distributore sugli interi e quanto valgono sugli interi le trasformate.

- **Proposizione:**

Ω_f ha una delle seguenti possibili forme:

- 1) \emptyset
- 2) \mathbb{C}
- 3) semipiano dx aperto = $\{s: \text{Res} > a\}$
- 4) semipiano dx chiuso = $\{s: \text{Res} \geq a\}$

Fatti

- esempi:

• $f(x) = e^{x^2}$ (oppure x^x)
 $|e^{x^2} e^{sx}| = e^{x^2 - \text{Res}x} \rightarrow +\infty \Rightarrow$ non è mai assolutamente integrabile

$\Rightarrow \Omega_f = \emptyset$

Se $\Omega_f \neq \emptyset$ si dice che f è \mathcal{L} -trasformabile

• f ha supporto limitato

$f: [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ con supporto limitato ($f(x) = 0 \forall x > H$)

$$\int_0^{+\infty} |f(x) e^{-sx}| dx = \int_0^H |f(x) e^{-sx}| dx \leq +\infty \text{ (è convergente)} \Rightarrow \text{è abs. convergente } \forall s \in \mathbb{C}$$

$\Rightarrow \Omega_f = \mathbb{C}$

Altre funzioni f per le quali $\Omega_f = \mathbb{C}$ sono ad esempio $f(x) = e^{-x^2}$ (funzioni che vanno a 0 in maniera iper-esponenziale, in modo da prevalere e^{-sx})

• $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$

$|f(x) e^{-sx}| = \left| \frac{1}{1+x^2} e^{-\text{Res}x} \right| \in \mathcal{R}^1([0, +\infty)) \Leftrightarrow \text{Res} \geq 0$

$\Rightarrow \Omega_f = z$ in semipiano chiuso = $\{s \in \mathbb{C} : \text{Res} \geq 0\}$

NOTAZIONE:

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $\mathcal{L}(f)(s) = \int_0^{+\infty} f(x) e^{-sx} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) H(x) e^{-sx} dx$

la trasformata di Laplace serve per trasformare derivati in prodotti per s.
 viene usata per risolvere equazioni differenziali.
 la derivata diventa un quoziente algebrico moltiplicato ne per s.

da eq differenziali a eq algebriche (e pensa indietro)

- esempi
 • $f(x) = H(x) x^k$

Ricorda: $\mathcal{L}(H)(s) = \mathcal{L}(1)(s) = \frac{1}{s} \quad \forall s: \operatorname{Re}(s) > 0.$

$\mathcal{L}(xH)(s) = -\frac{d}{ds} \frac{1}{s} = \frac{1}{s^2} \quad \forall s: \operatorname{Re}(s) > 0$

⋮

$\mathcal{L}(x^k H)(s) = (-1)^k (-1)^k 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot k \frac{1}{s^{k+1}}$

$\Rightarrow \mathcal{L}(x^k H)(s) = k! \frac{1}{s^{k+1}}$

• $f(x) = x^k e^{s_0 x} \cdot H(x)$

$\mathcal{L}(f)(s) = \frac{k!}{(s-s_0)^{k+1}} \quad \forall s: \operatorname{Re} s > \operatorname{Re} s_0$

06.06.2016

- Teorema (regge tutta la trasformata di Laplace)
 siano $f, g \in \mathcal{R}^1_{loc}([0, +\infty))$ Laplace-transformabili e tali che $\mathcal{L}(f)(s) = \mathcal{L}(g)(s) \quad \forall s: \operatorname{Re}(s) = a$ fissato

$\Rightarrow f(x) = g(x) \quad \forall x \geq 0$ dove entrambe sono continue

È un teorema di inversione molto forte

Se conosco la transf di Laplace su una retta verticale, la funzione è praticamente ricostruibile, cioè posso ricostruirla dove è continua

Ricorda: la transf di Laplace non vede le discontinuità, essendo un integrale

il teorema garantisce l'unicità o meno dei punti di non continuità

NON dice però come si fa l'inverso, ma dice che si può fare.

Data una funzione $F(s)$ definita su un certo semipiano dx di \mathbb{C} eomorfa, ci chiediamo se

1) $\exists f: [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}: \mathcal{L}(f) = F?$

2) Se sì come si calcola $f = \mathcal{L}^{-1}(F)$ / metodo pragmatico (a vista) \rightarrow si riconosce che $F = \mathcal{L}(f)$
 \ metodo analitico basato su \mathcal{F}^{-1}

- es)

metodo pragmatico:

So che $\mathcal{L}(x^k e^{s_0 x} H(x))(s) = \frac{k!}{(s-s_0)^{k+1}} \Rightarrow x^k e^{s_0 x} H(x) = \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{k!}{(s-s_0)^{k+1}}\right)$

$\Rightarrow \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{1}{(s-s_0)^k}\right) = \frac{1}{(k-1)!} x^{k-1} e^{s_0 x} H(x)$

Posso quindi definire la trasformata di Laplace:

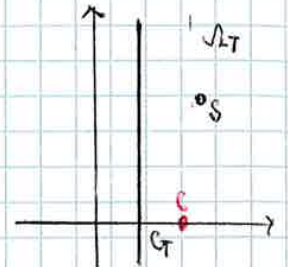
$$\mathcal{L}(T)(s) = \langle T(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \rangle$$

perché $\gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \in S$
non dipende dalla particolare γ_ϵ perché dove tutto converge

In generale se $T \in S'$ si definisce $\sigma_T = \inf \{c \in \mathbb{R} : e^{-cx} T(x) \in S'\}$ (con $\text{supp } T \subseteq [0, +\infty)$)
 σ_T è detta ascissa di convergenza

T si dice \mathcal{L} -trasformabile se $\sigma_T \neq \emptyset$

$\Omega_T = \{s \in \mathbb{C} : \text{Re } s > \sigma_T\}$ = insieme di convergenza
non è mai chiuso (come lo era con le funzioni)



$\neq \mathcal{L}: \Omega_T \rightarrow \mathbb{C}$

Si definisce nel modo seguente

sia $s \in \Omega_T$

sia $c < \text{Re } s$ arbitrario (per questo $\sigma_T \in \mathbb{R}$) con $\sigma_T < c < \text{Re } s$ sono sicuro di trovare qualcosa in mezzo!!

$$\mathcal{L}(T)(s) = \langle e^{-cx} T(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-(s-c)x} \rangle = \langle T(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-(s-c)x} e^{-cx} \rangle = \langle T(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \rangle$$

$c \in \Omega_T \Rightarrow e^{-cx} T(x) \in S$ (σ_T è infatti l'inf dei c per cui $e^{-cx} T(x) \in S'$)

$s-c > 0$ perché $\text{Re } s > c$
quindi $e^{-(s-c)x}$ è convergente a $+\infty \Rightarrow \gamma_\epsilon e^{-(s-c)x} \in S$

- Proprietà di \mathcal{L} sulle distribuzioni
 T, S \mathcal{L} -trasformabili:

$$1) \mathcal{L}(\lambda T + \mu S)(s) = \lambda \mathcal{L}(T)(s) + \mu \mathcal{L}(S)(s) \quad \forall s \in \Omega_T \cap \Omega_S$$

$$2) \mathcal{L}(e^{s_0 x} T(x))(s) = \mathcal{L}(T)(s - s_0) \quad \forall s \in \Omega_T + s_0$$

$$3) \mathcal{L}(T(x))(s) = s \mathcal{L}(T(x))(s) \quad \forall s \in \Omega_T \cap \Omega_{T'}$$

h) $\mathcal{L}(T)(s)$ èomorfa su Ω_T

$$\mathcal{L}(T)'(s) = -\mathcal{L}(xT(x))(s) \quad \forall s \in \Omega_T$$

Dimostrazione:

3) nel caso speciale quando $T \in S'$, $\exists \epsilon \text{ suppt}(T) \subseteq [0, +\infty)$

$$\mathcal{L}(T)'(s) = \langle T'(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \rangle = \rightarrow \langle T', \varphi \rangle = -\langle T, \varphi' \rangle$$

$$= -\langle T(x), \frac{d}{dx} \gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \rangle =$$

$$= -\langle T(x), \gamma_\epsilon'(x) e^{-sx} \rangle - \langle T(x), \gamma_\epsilon(x) (-s) e^{-sx} \rangle =$$

$$= 0 + s \langle T(x), \gamma_\epsilon(x) e^{-sx} \rangle = s \mathcal{L}(T)(s)$$

Perché $\gamma_\epsilon'(x)$ ha supporto in $(-\infty, 0]$

Perché T ha supporto in $[0, +\infty)$ allora $\langle T(x), \gamma_\epsilon'(x) e^{-sx} \rangle = 0$



CONVOLUZIONE

È un'operazione che si può fare tra due funzioni o distribuzioni

$$f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f * g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(f * g)(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x-y) g(y) dy$$

se l'integrale ha senso

ipotesi possibili su f e g :

- $f \in \mathcal{R}^{loc}$ limitata, g a supporto compatto: $g(x) = 0 \quad \forall x \notin [a, b]$
 $g \in \mathcal{R}^{loc}$ limitata

l'integrale ha dunque senso:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x-y) g(y) dy = \int_a^b f(x-y) g(y) dy$$

- $f, g \in \mathcal{R}^{loc}$ limitata e $\text{supp } f, \text{supp } g \subseteq [0, +\infty)$

Allora

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x-y) g(y) dy \quad \left(\begin{array}{l} \text{si può scrivere } x-y \geq 0 \quad y \leq x \\ \parallel \quad \quad \quad \quad \quad y \geq 0 \end{array} \right)$$

$$\int_0^x f(x-y) g(y) dy$$

OSSERVAZIONE: la convoluzione è commutativa

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x-y) g(y) dy = \int_{-\infty}^{+\infty} f(y) g(x-y) dy \quad (\text{si parte dall'uno all'altro con un cambiamento di variabile})$$

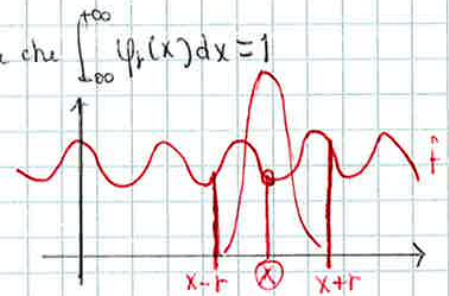
$$\Rightarrow f * g = g * f$$

- esempi

- Consideriamo $\varphi_r: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ funzione test con $\text{supp } \varphi_r \subseteq [-r, r]$ tale che $\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi_r(x) dx = 1$

Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, \mathcal{R}^{loc}

$$(f * \varphi_r)(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x-y) \varphi_r(y) dy = \int_{-r}^r f(x-y) \varphi_r(y) dy$$

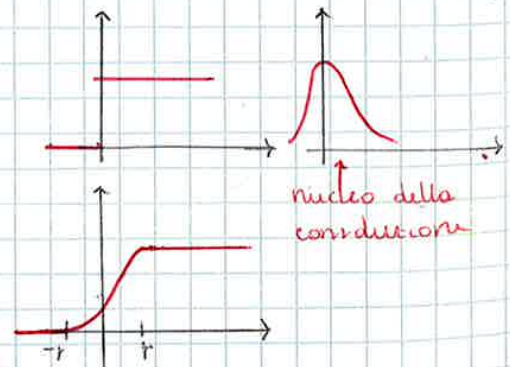


~~complezza contro la funzione δ~~

Si può dimostrare che in tal caso $f * \varphi_r$ è sempre C^∞ anche se f presentava delle discontinuità

$$\text{es) } f(x) = H(x)$$

$$(H * \varphi_r)(x) = \int_{-r}^r H(y-x) \varphi_r(x) dx = \begin{cases} 0 & \text{se } x < -r \\ 1 & \text{se } x > r \end{cases}$$



ha φ_r è una sinuso

ha φ_r è uno smussatore, e più piccolo è r , più piccolo sarà

lo spazio in cui avverrà il raccordo

ha φ_r serve per regolarizzare un segnale; sono dei filtri:

eliminano le oscillazioni e discontinuità che avvengono in bande ristrette

$\langle T(x), \langle S(z), \varphi(x+z) \rangle \rangle$ ha senso se $x \mapsto \langle S(z), \varphi(x+z) \rangle$ è in \mathcal{D}' è una funzione test?

$\langle S(z), \varphi(x+z) \rangle$ è una funzione test se
 - è \mathcal{C}^∞
 - è a supporto compatto.

Per la teoria (difficile da dimostrare), è sempre \mathcal{C}^∞ e a supporto compatto se S è a supporto compatto.

Per qualunque S a supporto compatto, allora ha senso $T * S$

$$T * S = \langle T(x), \langle S(z), \varphi(x+z) \rangle \rangle$$

vale chiaramente ~~che~~ ^{anche} se S è qualunque, T è a supporto compatto

validi anche la proprietà:

- Proprietà

$$T(S * T) * V = S * (T * V)$$

$$(S * T)' = S' * T = S * T'$$

- esempio:

$$\begin{aligned} \delta_{x_0} * T &\neq \langle \delta_{x_0} * T, \varphi \rangle = \langle \delta_{x_0}, \langle T(z), \varphi(x+z) \rangle \rangle = \langle T(z), \varphi(x_0+z) \rangle = \\ &= \langle T(z-x_0), \varphi(z) \rangle \end{aligned}$$

⇒ fare la convoluzione con la δ_{x_0} è come traslare di x_0 la distribuzione T .

$$\delta_{x_0} * T = T * \delta_{x_0} = T(x-x_0)$$

$$\delta_0 * T = T * \delta_0 = T \quad (\delta_0 \text{ è l'unità algebrica della convoluzione, così come la sua trasformata di Fourier } (1) \text{ è l'unità algebrica della moltiplicazione})$$

⇒ le due strutture algebriche sono isomorfe tramite la trasformata di Fourier

TEOREMI, FORMULE E PROPOSIZIONI DIMOSTRATI:

- 1) condizioni di C-R
- 2) f armonica $\Leftrightarrow u, v$ armoniche
- 3) u e v sono l'una il complementamento armonico dell'altra $\Leftrightarrow u$ e v sono funzioni costanti
- 4) th di C-G
- 5) conseguenze del th di C-G (estensione + osservazione)
- 6) th di Cauchy
- 7) maggiorazione dell'integrale (ML?)
- 8) formula della media
- 9) formula di Cauchy generalizzata per le derivate
- 10) $\sum a_n$ converge $\Leftrightarrow \sum t_n$ converge
- 11) f armonica $\Leftrightarrow f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z-z_0)^n$
- 12) th dei residui
- 13) principio degli argomenti
- 14) derivata distribuzionale
- 15) $\mathfrak{F}(f')(w) = 2\pi i w \mathfrak{F}(f)(w)$
- 16) $\mathfrak{F}(f)'(w) = -2\pi i \mathfrak{F}(f)(w)$
- 17) $\varphi \in S \Leftrightarrow \hat{\varphi} \in S$
- 18) $\mathcal{L}(f')(s) = s \mathcal{L}(f)(s) - f(0^+)$
- 19) $\mathcal{L}(f)'(s) = -\mathcal{L}(xf(x))(s)$

P*

- Statistica descrittiva = metodi di sintesi su dati relativi ad una popolazione (tutti)
inferenziale = metodi utilizzati per dedurre informazioni su una popolazione facendo uso di un campione (sottoinsieme ristretto di individui)

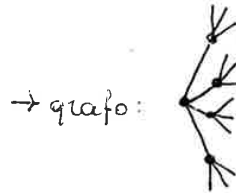
calcolo delle probabilità = disciplina matematica per descrivere il comportamento di fenomeni sperimentali il cui esito non è noto a priori (casuali, stocastici)
 es: lancio del dado.

- COMBINATORICA

- COMBINATORICA (1)

• $n! = n(n-1)(n-2) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1$, $n \in \mathbb{N}$
 Più def: $0! = 1$

• es: esperimento con k passi
 $n_1 = \#$ di possibili scelte del 1° passo
 \vdots
 $n_k = \#$ di possibili scelte del k ° passo



Sia $x = n^\circ$ totale di possibili esiti

$x = n_1 \cdot n_2 \cdot \dots \cdot n_k = \prod_{i=1}^k n_i \rightarrow$ principio fondamentale (generalizzato) del calcolo combinatorio

• es: 4 cavalli, 2 cavalli, 3 pantaloni, 3 scarpe
 $x = n^\circ$ di possibili abbinamenti
 $x = 4 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 3 = 72$

Generalizzando:

Suppongo n diversi oggetti e ne voglio estrarre k , tenendo anche conto dell'ordine in cui sono stati estratti. ($k \leq n$)

Sia $x = n^\circ$ di possibili estrazioni in sequenza

$x = n(n-1)(n-2) \dots (n-k+1)$
 estraggo il primo $\Rightarrow n$ possibili scelte
 estraggo il secondo $\Rightarrow n-1$ possibili scelte
 estraggo il k -esimo $\Rightarrow n-k+1$ possibili scelte

disposizioni di k su $n = D_{n,k}$

$x = n(n-1)(n-2) \dots (n-k+1) \cdot \frac{(n-k)!}{(n-k)!} = \frac{n!}{(n-k)!} = D_{n,k} \rightarrow$ disposizioni di k su n

\rightarrow caso particolare $n=k$

$D_{n,n} = n(n-1) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1 = n! \rightarrow$ in questo caso si parla di permutazioni $D_{n,n} = P_n$

$P_n = D_{n,n} = \frac{n!}{(n-n)!} = \frac{n!}{0!} = n!$

• es: 10 partecipanti ad una gara
 $x_1 = n^\circ$ di possibili ordini di arrivo
 $x_2 = n^\circ$ di possibili podi

$x_1 = 10!$
 $x_2 = D_{10,3} = \frac{10!}{7!} = 10 \cdot 9 \cdot 8 = 720$

Se non sono interessato all'ordine $\cdot x_3 = n^\circ$ di possibili podi, ma senza tener conto dell'ordine *

$x_3 = \binom{10}{3} = \frac{D_{10,3}}{3!}$

- combinazioni = $C_{n,k} = n^\circ$ di sottoinsiemi di cardinalità k a partire da un insieme di cardinalità n .

$C_{n,k} = \frac{D_{n,k}}{k!} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \binom{n}{k} =$ coeff binomiale \rightarrow combinazioni

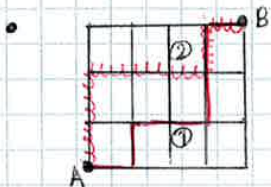
$$\# = \binom{20}{h} \binom{16}{h} \binom{12}{h} \binom{8}{h} \binom{4}{h} = \binom{n}{n} = 1 \rightarrow \text{scelta obbligata}$$

$$= \frac{20!}{h! 16!} \cdot \frac{16!}{h! 12!} \cdot \frac{12!}{h! 8!} \cdot \frac{8!}{h! 4!} \cdot \frac{4!}{h! 0!} = \frac{20!}{(h!)^5} = \binom{20}{h, h, h, h, h}$$

Se non interessa l'ordine degli uffici, allora dividere per $5!$ *

- 10 maschi vs combinato 3 maschi
7 femmine vs 2 femmine

tot possibili comitati = $\binom{10}{3} \binom{7}{2} = 120 \cdot 21 = 2520$



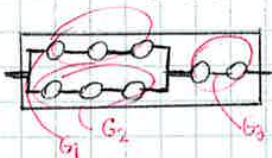
possibili movimenti: dx, alto
NECESSARIAMENTE devo fare h spostamenti vs dx = d D
3 spostamenti vs alto = 3 A

① DADDAAD
② AADDDAD

permuta AAA DDDD
③ ④

arrangiamenti = n° possibili traiettorie = $\frac{7!}{3! 4!} = 35$

- sistema elettrico



8 componenti distinguibili
possibili disposizioni = $\binom{8}{3, 3, 2} = \frac{8!}{3! 3! 2!} = 280$
 $n_1=3$
 $n_2=3$
 $n_3=2$

I gruppi sono distinti quindi non faccio nessuna divisione
se G_1 e G_2 sono indistinguibili allora divido per $2!$

th multinomiale

Dati $(a+b)$
 $(a+b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^k b^{n-k} \rightarrow$ th del binomio

$(a+b)^n = (a+b)(a+b) \dots (a+b) = (a^2+ab+ba+b^2)(a+b) \dots (a+b) = \dots = a^n + \dots + b^n \rightarrow 2^n$ addendi

Osservazione: $a=1, b=1 \Rightarrow 2^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k}$ = totale dei possibili sottoinsiemi che posso ottenere da un insieme di n elementi

Generalizzando:
 $(x_1+x_2+\dots+x_r)^n = \sum_{\substack{n_1, \dots, n_r \\ n_1+n_2+\dots+n_r=n}} \binom{n}{n_1, \dots, n_r} x_1^{n_1} \dots x_r^{n_r} \quad (n_1+\dots+n_r=n)$
 $(n_1, \dots, n_r) \in \mathbb{N}^r$
 $n_1+n_2+\dots+n_r=n$
 \rightarrow th multinomiale

- numero di soluzioni intere di eq: $x_1+\dots+x_r=n, r \leq n$ *

Vincendo $x_i > 0$
es: $x_1+x_2=4$

x_1	x_2	$x_i > 0$
1	3	
2	2	
3	1	

Considero n individui: A_1, \dots, A_n

concezione soggettivista (De Finetti, n. 1930)

$P(A)$ = misura del grado di fiducia che un individuo COERENTE attribuisce ad verificarsi di A

- grado di fiducia = cifra che è disposto a scommettere per ricevere 1 se A se si verifica
- individuo coerente = disposto ad essere sia lo scommettitore che bookmaker

11.03.2015

teoria assiomatica

la probabilità è una particolare funzione che gode di par. proprietà

Ho un esperimento e uno spazio campione Ω

Sia $A \subseteq \Omega$, chiamo A = evento (es nel lancio del dado $A = \{ \text{esce un numero pari} \}$)

- evento elementare = contiene un solo oggetto
- eventi composti = più oggetti
- eventi incompatibili = dati due eventi A e B, A e B sono incompatibili $\Leftrightarrow A \cap B = \emptyset$
 $A \cap B \neq \emptyset$ significa che ~~non~~ ^{possono} verificarsi contemporaneamente A e B

algebra di Boole

ALGEBRA DI BOOLE

Sia dato Ω .

Sia $\mathcal{A} = \{A_i, i \in I, A_i \subseteq \Omega\}$. \mathcal{A} è un'algebra di Boole se gode delle seq. proprietà:

- $\Omega \in \mathcal{A}$
- $A \in \mathcal{A} \Rightarrow A^c \in \mathcal{A} \quad (A^c = \bar{A})$
- $A, B \in \mathcal{A} \Rightarrow A \cup B \in \mathcal{A}$

In questo caso non si chiama più di ~~es~~ sottoinsieme ma di EVENTI

esempio: $\Omega = \{A, B, C, D\}$
 $\mathcal{A} = \{ \{A, B\}, \{C, D\}, \Omega, \emptyset \}$
 \mathcal{A} non è un'algebra, infatti:

- $\Omega \in \mathcal{A}$ verificata
- non è verificata infatti $\overline{\{A, B\}} = \{C, D\} \notin \mathcal{A} \quad A = \{a, b\}, \bar{A} = \{c, d\} \notin \mathcal{A}$

esempio: $\Omega = \{a, b, c, d\}$
 $\mathcal{A} = \{ \{a, b\}, \{c, d\}, \Omega \}$
 \mathcal{A} non è un'algebra, infatti:

- verificato
- non è verificato infatti $A = \Omega, \bar{A} = \emptyset \notin \mathcal{A}$

esempio: $\Omega = \{a, b, c, d\}$
 $\mathcal{A} = \{ \{a, b\}, \{c, d\}, \Omega, \emptyset \}$
 \mathcal{A} è un'algebra infatti:

- verificato
- verificato
- verificato

NOTA: dato Ω con cardinalità finita, $\mathcal{A} = \{ \Omega, \emptyset \}$ è un'algebra di Boole.
 $\mathcal{A} = P(\Omega) = 2^\Omega =$ insieme di tutti i possibili sottoinsiemi di $\Omega =$ insieme delle parti

\mathcal{A} è sicuramente un'algebra di Boole.

Le algebre possono essere definite in maniera alternativa come segue:

\mathcal{A} è un'algebra se:

- $\Omega \in \mathcal{A}$
- $A \in \mathcal{A} \Rightarrow \bar{A} \in \mathcal{A}$
- $A, B \in \mathcal{A} \Rightarrow A \cap B \in \mathcal{A}$ (equivalente a $A, B \in \mathcal{A} \Rightarrow A \cup B \in \mathcal{A}$)

Posso ora definire la probabilità

Dato un esperimento, con spazio campione Ω , su cui è definita un'algebra (o σ -algebra) \mathcal{A} e della probabilità un'applicazione $P: \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$
 $A \in \mathcal{A} \rightarrow P(A) \in \mathbb{R}$

che gode delle seguenti proprietà:

- 1) $\forall A, P(A) \in \mathbb{R}^+, P(A) \geq 0$
- 2) $P(\Omega) = 1$ (definita su Ω perché $\Omega \in \mathcal{A}$ per def di algebra)
- 3) $\forall A, B \in \mathcal{A}$ tali che $A \cap B = \emptyset$ (incompatibili) $\Rightarrow P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

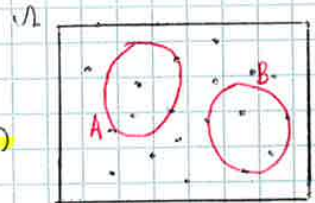
\rightarrow def di probabilità

Penso la probabilità come QUANTITÀ DI MASSA DISPERSA SU Ω

Sia dato Ω :

- considero una moneta unitaria
- disperdo questa moneta su Ω .

\Rightarrow definisco probabilità $P(A)$ la quantità di moneta presente (raccolta) su A .



Formalismo matematico (approccio matematico)

$P: \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}^+$ è detta misura

è vale la proprietà 3 si parla di MISURE ADDITIVE

è vale la proprietà 2 e 3 si parla di PROBABILITÀ

\Rightarrow la probabilità è una misura additiva tale che $P(\Omega) = 1$

- spazio di probabilità (teoria di probabilità) = (Ω, \mathcal{A}, P)

Talvolta, la proprietà 3 viene sostituita dalla proprietà 3' seguenti

3') data la famiglia di eventi $\{A_n, n \in \mathbb{N}, A_n \in \mathcal{A}\}$ incompatibili, allora $P[\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n] = \sum_{n=1}^{\infty} P(A_n)$
 \Rightarrow si parla di σ -additività

la prop. 3' viene presa in considerazione se si ha a che fare con una σ -algebra perché l'unione infinita deve appartenere all'algebra.

esempi:

1) una con una palla rossa, una blu, una verde

$\Omega = \{R, B, V\}$

$\mathcal{A} = 2^\Omega = \{\emptyset, \{R\}, \{B\}, \{V\}, \dots, \Omega\} \rightarrow$ ogni volta che $\#\Omega < \infty$ ha senso considerare $\mathcal{A} = 2^\Omega$

A	P(A)
$\{R\}$	$1/2$
$\{B\}$	$1/4$
$\{V\}$	$1/4$
$\{R, V\}$	$3/4$
\vdots	\vdots
Ω	1
\emptyset	

\rightarrow non necessariamente deve essere uguale alle altre
 Ad esempio se la palla rossa è più grande delle altre è giusto assegnare una probabilità maggiore a $P(\{R\})$

\rightarrow per la validità della prop. 2, infatti: $P(\{R\}) = P(\{R\} \cup \emptyset) = P(\{R\}) + P(\emptyset) = 1/2 + 0$

P soddisfa dunque le tre proprietà della probabilità

2) una con componenti indistinguibili esternamente con un elemento guasto e 2 funzionanti
 infinite
 esperimento = estrazione in componenti a caso e verificare il funzionamento



* A differenza tra le funzioni viste in analisi I e la probabilità è che la probabilità ha come argomento non un numero reale, ma un sottoinsieme di possibili esiti

esempi:

1) esperimento = lancio del dado

$$\Omega = \{1, 2, \dots, 6\}$$

$$\mathcal{A} = 2^{\Omega}$$

$P(\{1\}) = \dots = P(\{6\}) = \frac{1}{6}$ (dado equilibrato = ogni faccia ha un numero da 1 a 6 diverso)

pag 35

- A = {1, 2}

$$\Rightarrow P(A) = P(\{1, 2\}) = P(\{1\}) + P(\{2\}) = \frac{1}{3}$$

- B = {esce un multiplo di 3} = {3, 6}

$$\Rightarrow P(B) = \frac{1}{3}$$

- C = {esce un numero non multiplo di 3} = {1, 2, 4, 5}

$$\Rightarrow P(C) = \frac{2}{3} = 1 - P(B) = 1 - P(\bar{C}) = \frac{2}{3}$$

- D = {esce un numero pari}

$$\Rightarrow P(D) = \frac{1}{2}$$

- E = {esce un numero ≤ 3 } = {1, 2, 3}

$$\Rightarrow P(E) = \frac{1}{2}$$

- F = DUE

$$\Rightarrow P(F) = P(D \cup E) = P(D) + P(E) - P(D \cap E) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} - \frac{1}{6} = \frac{5}{6}$$

essendo $P(D \cap E) = P(\{2\})$

→

Questo è un esempio di spazio campionario con esiti equiprobabili.

Ω deve essere un insieme finito $\#\Omega = N$

$$\Rightarrow P(\{1\}) = P(\{2\}) = \dots = P(\{N\})$$

ciò implica che $P(\{i\}) = \frac{1}{N}, i = 1, \dots, N$

Infatti $P(\Omega) = 1$ (assioma 2) e inoltre deve valere $P(\Omega) = P(\bigcup_{i=1}^N \{i\}) = \sum_{i=1}^N P(\{i\}) = N \cdot P(\{i\})$

$$\Rightarrow P(\{i\}) = \frac{1}{N} \Rightarrow \text{esiti equiprobabili}$$

Per l'assioma 3 avremo perciò che $\forall A \subseteq \Omega$

$$P(A) = \frac{\text{numero di elementi di } A}{\text{numero di elementi di } \Omega} = \frac{\#A}{\#\Omega}$$

2) esperimento = una con 5 componenti indistinguibili con 3 funzionanti e 2 guaste: estrazione senza rimborsamento di 2 componenti

$$\Omega = \{(g, g), (g, f), (f, g), (f, f)\}$$

→ NON È UNA SCELTA OPPORTUNA perché in questo caso $P(\{g, g\}) = P(\{f, f\})$ ma deve essere $P(\{f, f\}) > P(\{g, g\})$

Definisco Ω così:

$$\Omega = \{(g_1, g_2), (g_1, f_1), (g_1, f_2), (g_1, f_3), (g_2, g_1), (g_2, f_1), (g_2, f_2), (g_2, f_3), \dots\}$$

$$\#\Omega = D_{5,2} = \frac{5!}{(5-2)!} = 20$$

perché ho 5 diversi oggetti e ne voglio estrarre 2, tenendo anche conto della ordine in cui sono stati estratti

Definisco P assegnando valore $\frac{1}{20}$ ad ogni evento elementare, contenente una sola coppia.

- A = {estraggo due guaste}

$$\Rightarrow P(A) = P(\{g_1, g_2, g_2, g_1\}) = \frac{1}{20} + \frac{1}{20} = \frac{1}{10}$$

- B = {estraggo almeno 1 funzionante} = \bar{A}

$$\Rightarrow P(B) = P(\bar{A}) = 1 - P(A) = \frac{9}{10}$$

- C = {estraggo esattamente 1 funzionante}

$$\Rightarrow P(C) = \dots$$

→ Considero il rimborsamento

$$\Omega = \{(g_1, g_2), \dots\}$$

$$\#\Omega = D_{n,k}^{(k)} = 5^2 = 25$$

perché calcolo delle disposizioni di 2 su 5 con ripetizione

Definisco in questo caso P assegnando valore $\frac{1}{25}$ ad ogni evento elementare