



Corso Luigi Einaudi, 55 - Torino

Appunti universitari

Tesi di laurea

Cartoleria e cancelleria

Stampa file e fotocopie

Print on demand

Rilegature

NUMERO: 1076

DATA: 09/09/2014

A P P U N T I

STUDENTE: Iannizzi

MATERIA: Fisica II + Eserc.

Prof. Barbero

Il presente lavoro nasce dall'impegno dell'autore ed è distribuito in accordo con il Centro Appunti.

Tutti i diritti sono riservati. È vietata qualsiasi riproduzione, copia totale o parziale, dei contenuti inseriti nel presente volume, ivi inclusa la memorizzazione, rielaborazione, diffusione o distribuzione dei contenuti stessi mediante qualunque supporto magnetico o cartaceo, piattaforma tecnologica o rete telematica, senza previa autorizzazione scritta dell'autore.

ATTENZIONE: QUESTI APPUNTI SONO FATTI DA STUDENTIE NON SONO STATI VISIONATI DAL DOCENTE.
IL NOME DEL PROFESSORE, SERVE SOLO PER IDENTIFICARE IL CORSO.

Brevi richiami di topologia di \mathbb{R}^m

4/10/12

premessa: A, B insiemi $f: A \rightarrow B$ oppure $A \xrightarrow{f} B$

Si intende una funzione che associa ad ogni elemento di A uno e un solo elemento di B . Quindi A è il dominio della funzione. B è detto codominio della funzione.

es: $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, vuol dire che è continua in tutti i punti compresi tra a e b .

Se $n \in \mathbb{N}, m \geq 1$ $\mathbb{R}^m = \underbrace{\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}}_{n \text{ volte}} = \{ (x_1, x_2, \dots, x_n) : x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R} \}$

\mathbb{R}^m è uno spazio vettoriale di dimensione n su \mathbb{R} .

$$\begin{aligned} \vec{e}_1 &= (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) & \vec{e}_1 &= (1, 0, \dots, 0) \\ \vec{e}_2 &= (0, 1, 0, \dots, 0) & \vec{e}_2 &= (0, 1, 0, \dots, 0) \\ \vec{e}_n &= (0, \dots, 0, 1) & \vec{e}_n &= (0, \dots, 0, 1) \end{aligned}$$

L'insieme $\{e_1, \dots, e_n\}$ è detto base canonica di \mathbb{R}^n .

Se $\vec{v} = (v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^m$ allora $v = (v_1, \dots, v_n) = (v_1, 0, \dots, 0) + \dots + (0, \dots, 0, v_n) =$
 $= v_1(1, 0, \dots, 0) + \dots + v_n(0, \dots, 0, 1) =$
 $= v_1 \vec{e}_1 + \dots + v_n \vec{e}_n$

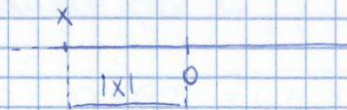
Se $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$ e $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^m$

$$x \cdot y = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n \in \mathbb{R} \quad \text{PRODOTTO SCALARE}$$

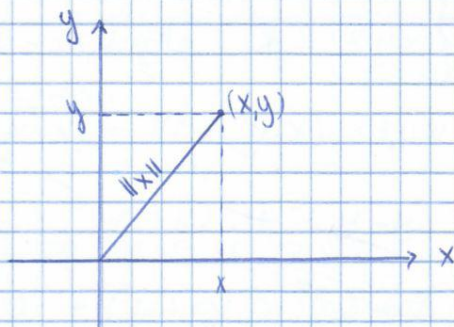
NORMA di x : $\|x\| = |x|$ modulo = $\sqrt{x \cdot x} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$

$$0 \in \mathbb{R}^n \quad 0 = (0, \dots, 0) \quad x - 0 = x \Rightarrow \|x\| = \|x - 0\|$$

$$n=1 \Rightarrow \|x\| = |x| \text{ valore assoluto di } x = \sqrt{x^2}$$



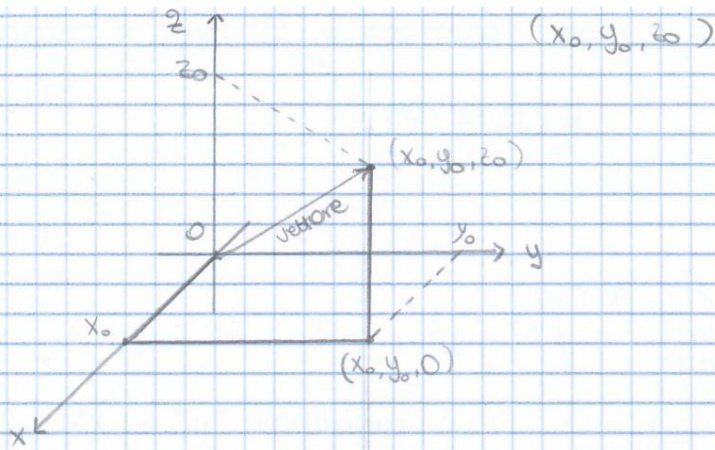
$$n=2 \Rightarrow \|(x, y)\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$



Analogamente per $n \geq 3$

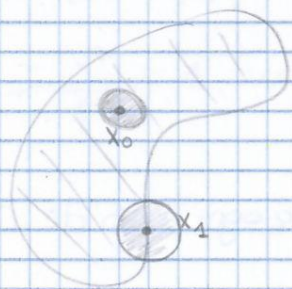
In \mathbb{R}^m , $\|x\|$ è la distanza di x da 0 di \mathbb{R}^m

Def: Siano $x_0 \in \mathbb{R}^m$ e $r > 0$. Si chiama INTORNO (SFERICO) aperto di centro x_0 e raggio r (oppure nella angettà di centro x_0 e raggio r) l'insieme $B_r(x_0)$



- fino a p. 7 -

Def: Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ e $x_0 \in \mathbb{R}^n$. Diciamo che x_0 è un punto interno a Ω se $\exists r > 0$ tale che $B_r(x_0) \subseteq \Omega$. Evidentemente $x_0 \in \Omega$.



x_0 è INTERNO $\Delta \exists$ non \forall ! Quindi ne basta uno.

x_1 NON è INTERNO perché per qualunque cerchio che disegno, non ne trovo nemmeno uno che $\subseteq \Omega$.

Si chiama PARTE INTERNA di Ω l'insieme dei punti interni di Ω . Notaz: $\text{int}(\Omega)$.

È un sottoinsieme di Ω : $\text{int}(\Omega) \subseteq \Omega$.

Def: x_0 è un punto isolato di Ω se $\exists r > 0$ tale che $\Omega \cap B_r(x_0) = \{x_0\}$. Evidentemente $x_0 \in \Omega$.

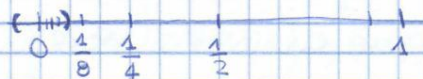
Def: x_0 è un punto di accumulazione per Ω se $\forall r > 0$ si ha che

$$[\Omega \cap B_r(x_0)] \setminus \{x_0\} \neq \emptyset$$

Cioè se in ogni intorno di x_0 ci sono punti di Ω diversi da x_0 .

Non è detto che x_0 appartenga a Ω .

$$\Omega = \left\{ \frac{1}{n} : n \in \mathbb{N}, n \geq 1 \right\}$$



Per quanto piccolo sia, $\frac{1}{n} \neq 0$ sempre.

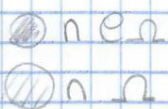
Quindi 0 è punto di accumulazione.

Def: x_0 è punto di frontiera per Ω se $\forall r > 0$ si ha che

$$\Omega \cap B_r(x_0) \neq \emptyset \quad \text{e} \quad \mathbb{R}^n \cap B_r(x_0) \setminus \Omega \neq \emptyset \quad \text{dove } \mathbb{R}^n \text{ è lo spazio}$$

elementare di Ω ($\mathbb{R}^n \setminus \Omega$).

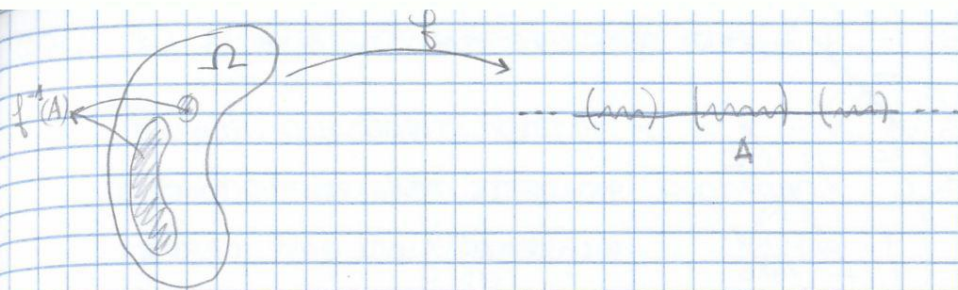
Non è detto che x_0 appartenga ad Ω .



p.t. di frontiera

x_0 P.T. di FRONTIERA

x_1, x_2 NON sono P.T. di FRONTIERA



ES: $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 2x^2 + 3y^2 < 1\}$

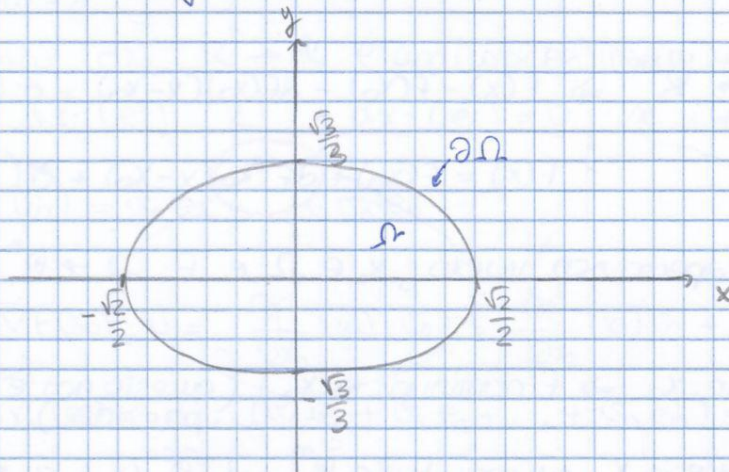
Potrebbe essere la controimmagine di un qualche insieme?

$f(x,y) = 2x^2 + 3y^2$ continua
 $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : f(x,y) < 1\}$

$A = (-\infty, 1)$ APERTO = $\{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : f(x,y) \in A\} = f^{-1}(A) \Rightarrow \Omega$ è aperto.

$\frac{x^2}{\frac{1}{2}} + \frac{y^2}{\frac{1}{3}} < 1$ con l'uguale è un'ellisse



$\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 2x^2 + 3y^2 < 1\}$ APERTO

Se invece di $<$ avessimo avuto \leq o $=$:

- \leq : l'insieme era chiuso perché anche il bordo faceva parte dell'insieme

$B = (-\infty, 1]$ chiuso $\Rightarrow \Omega = f^{-1}(B) \Rightarrow$ chiuso

- $=$: l'insieme è chiuso! $C = \{1\}$ $\Omega = f^{-1}(C) = (-\infty, 1) \cup (1, +\infty)$

Brevi richiami di calcolo differenziale

Siano $n, m \in \mathbb{N}$ $n, m \geq 1$ *

se fosse vuoto non potrei prendere x_0

Def. Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto, $x_0 \in \Omega$, $v \in \mathbb{R}^n$ e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ una fnz

indichiamo che f è derivabile in x_0 rispetto a v se esiste in \mathbb{R}^m il limite

$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t}$, $t \in \mathbb{R}$ funzione in una variabile

e in tal caso lo denotiamo con $\frac{\partial f}{\partial v}(x_0)$ e lo chiamiamo derivata direzionale di f in x_0 rispetto a v .

* devo fare $x_0 + tv \in \Omega \rightarrow$

OSS: $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ è differenziabile in $x_0 \in \Omega \Rightarrow \exists df(x_0): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ lineare.

Rispetto alle basi canoniche di \mathbb{R}^n e di \mathbb{R}^m si associa una matrice a $df(x_0)$ una matrice, detta matrice Jacobiana, $J_f(x_0) \in \mathbb{R}^{m,n}$, che è:

$$J_f(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x_0) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(x_0) \end{pmatrix} \quad f = (f_1, \dots, f_m)$$

$f_1, \dots, f_m: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$
sono le componenti di f

Si ha che se $v = (v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^n$ $df(x_0)(v) = J_f(x_0)v =$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x_0) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(x_0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

CASO SPECIALE: $m=1$

$\forall i=1, \dots, n$ sia $dx_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ l'applicazione lineare così definita

$$dx_i(e_i) = 1 \quad dx_i(e_j) = 0 \quad \forall i \neq j$$

Sia $v = (v_1, \dots, v_n) = v_1 e_1 + \dots + v_n e_n$

Allora

$$df(x_0)(v) = \nabla F(x_0) \cdot v = \frac{\partial F}{\partial x_1}(x_0) v_1 + \frac{\partial F}{\partial x_2}(x_0) v_2 + \dots + \frac{\partial F}{\partial x_n}(x_0) v_n = *$$

$$\text{Calcoliamo: } dx_1(v) = dx_1(v_1 e_1 + v_2 e_2 + \dots + v_n e_n) = v_1 dx_1(e_1) + v_2 dx_1(e_2) + \dots + v_n dx_1(e_n) =$$

$$= v_1 \cdot 1 = v_1$$

$$dx_1(v) = v_1$$

$$dx_2(v) = v_2$$

$$dx_n(v) = v_n$$

$$* = \frac{\partial F}{\partial x_1}(x_0) dx_1(v) + \frac{\partial F}{\partial x_2}(x_0) dx_2(v) + \dots + \frac{\partial F}{\partial x_n}(x_0) dx_n(v) =$$

$$= \left[\frac{\partial F}{\partial x_1}(x_0) dx_1 + \frac{\partial F}{\partial x_2}(x_0) dx_2 + \dots + \frac{\partial F}{\partial x_n}(x_0) dx_n \right] (v) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow df(x_0) = \frac{\partial F}{\partial x_1}(x_0) dx_1 + \dots + \frac{\partial F}{\partial x_n}(x_0) dx_n =$$

$$df(x_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial F}{\partial x_i}(x_0) dx_i$$

$n=1$ $I \subseteq \mathbb{R}$ intervallo aperto non vuoto, $f: I \rightarrow \mathbb{R}^n$, $x_0 \in I$. Se F è derivabile in x_0 , allora f è differenziabile in x_0 e si ha che $\forall x \in \mathbb{R}: df(x_0)(x) = F'(x_0)x$
In particolare $df(x_0)(1) = F'(x_0)$

Def. Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ una funzione. Diciamo

$$\forall i = 1, \dots, n$$

regola della catena

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (g \circ f)(x_0) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial g}{\partial y_j} (f(x_0)) \frac{\partial f_j}{\partial x_i} (x_0), \text{ dove } (f_1, \dots, f_m) \text{ sono le componenti di } f.$$

$$= \frac{\partial g}{\partial y_1} (f(x_0)) \frac{\partial f_1}{\partial x_i} (x_0) + \frac{\partial g}{\partial y_2} (f(x_0)) \frac{\partial f_2}{\partial x_i} (x_0) + \dots + \frac{\partial g}{\partial y_m} (f(x_0)) \frac{\partial f_m}{\partial x_i} (x_0)$$

CASI SPECIALI:

1) $m=1$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (g \circ f)(x_0) = g'(f(x_0)) \frac{\partial f}{\partial x_i} (x_0)$$

2) $n=1 \Rightarrow \mathbb{R} \xrightarrow{f} \mathbb{R}^m \xrightarrow{g} \mathbb{R} \quad g \circ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$(g \circ f)'(x_0) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial g}{\partial y_j} (f(x_0)) F_j'(x_0) = \nabla g(f(x_0)) \cdot F'(x_0)$$


$$\nabla g(f(x_0)) = \left(\frac{\partial g}{\partial y_1} (f(x_0)), \dots, \frac{\partial g}{\partial y_m} (f(x_0)) \right)$$

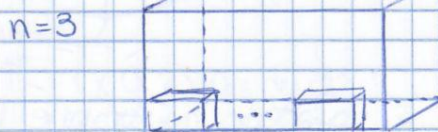
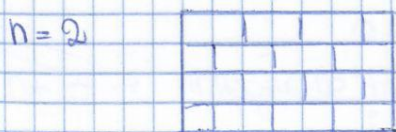
$$F'(x_0) = (f_1'(x_0), \dots, f_m'(x_0))$$

Inizio corso:

INTEGRALI MULTIPLI

Integrale di una fnz limitata in più variabili, funzione reale. È naturale estensione dell'integrale in una variabile, ma mentre x una variab. si integra su un intervallo, in più variabili si pensa di definirlo su tutti gli insiemi.

$n=1$  $\int_a^b f(x) dx$



Ma vorrei integrare anche su sfere e cerchi. Se suddivido il cerchio in quadratini, alcuni scendono fuori dalla figura da integrare. Questa operazione di suddivisione è utile?

Allora devo suddividere tra gli insiemi suddivisibili e non. Allora divido tra:

- INSIEMI MISURABILI: in qualche modo posso dire quanto è la sua area, il suo volume...
- INSIEMI NON MISURABILI

Nel seguito, considereremo $n \in \mathbb{N}, n \geq 1$

NOTAZIONE: Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ limitato non vuoto. Diciamo che Ω è **misurabile** se a Ω si può associare una misura, che per $n=2$ è la classica area e per $n=3$ è il classico volume. $la m_n(\Omega) \geq 0$

Si denota con $m_n(\Omega)$ oppure con $m(\Omega)$
 \uparrow misura (o valore) n -dimensionale \uparrow misura

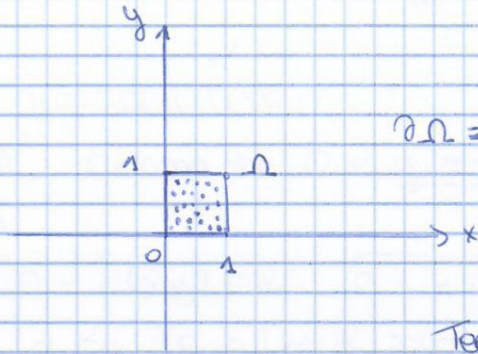
Def: Sia Ω contenuto in \mathbb{R}^n misurabile. Diciamo che Ω è **trascurabile** se $m_m(\Omega) = 0$

TEOREMA

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^m$ limitato. Allora Ω è misurabile se e solo se $\partial\Omega$ è trascurabile.

ES:

$$\Omega = \{(x,y) \in [0,1] \times [0,1] : x,y \in \mathbb{Q}\}$$



$$\partial\Omega = [0,1] \times [0,1]$$

$$m(\partial\Omega) = 1 \neq 0$$

↓
 Ω NON È MISURABILE

Teorema di Peano - Jordan.

INTEGRALE MULTIPLO di RIEMANN

Notazione: Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^m$ misurabile e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua e limitata. Si chiama **integrale (multiplo) di Riemann** di f su Ω il numero reale che rappresentiamo con uno dei seguenti simboli:

$$\int_{\Omega} f \quad ; \quad \int_{\Omega} f(x) dx \quad ; \quad \int_{\Omega} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n \quad ;$$

$$\int_{\Omega} \int_{\Omega} \dots \int_{\Omega} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

n+1 volte Ω

$$n=2 \rightarrow \text{integrale doppio} \Rightarrow \iint_{\Omega} f(x,y) dx dy$$

$$n=3 \rightarrow \text{integrale triplo} \Rightarrow \iiint_{\Omega} f(x,y,z) dx dy dz$$

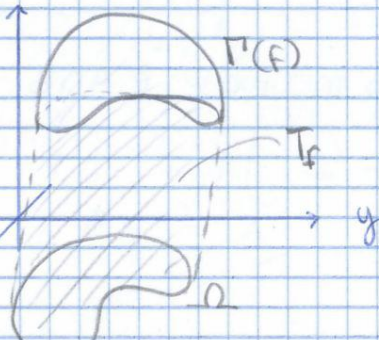
Ω è detto dominio di integrazione

Se $f(x) \geq 0 \forall x \in \Omega \Rightarrow$

$\int_{\Omega} f(x) dx$ è il VOLUME $n+1$ dimensionale del TRAPEZOIDE di f , cioè:

$$T_f = \{(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1}, x = (x_1, \dots, x_n) \quad 0 \leq x_{n+1} \leq f(x)\}$$

PER ES. $n=2$



$$\iiint_{\Omega} f(x,y,z) dx dy dz \text{ è la}$$

$m_3(f)$

3) Se $f \geq 0$ su Ω e $A \subseteq \Omega$ è misurabile \Rightarrow

$$\int_A f \leq \int_{\Omega} f$$

Analisi I \rightarrow 2: $\forall c \in [a, b] \int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$

3: $\forall c \in [a, b]_{f \geq 0}: \int_a^c f(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx$

p. 20

11/10/12

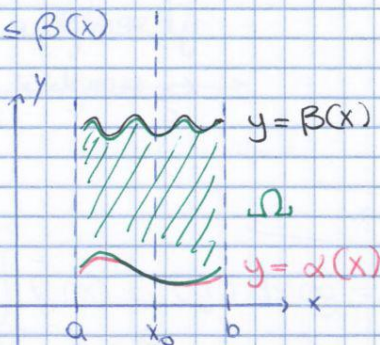
CALCOLO degli INTEGRALI DOPPI

Def: Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$. Diciamo che Ω è y-sempllice (o verticalmente convesso) se Ω è della forma

$$\Omega = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, \alpha(x) \leq y \leq \beta(x) \} \text{ dove}$$

*
 $\alpha, \beta: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ sono funzioni continue.

* $\forall x \in [a, b] \alpha(x) \leq \beta(x)$



$x = x_0$ ogni intersezione con la retta verticale è un insieme connesso (= dati due punti e il segmento che li unisce sta tutto nell'insieme).

Def: Diciamo che Ω è x-sempllice (o orizzontalmente convesso) se è della forma:

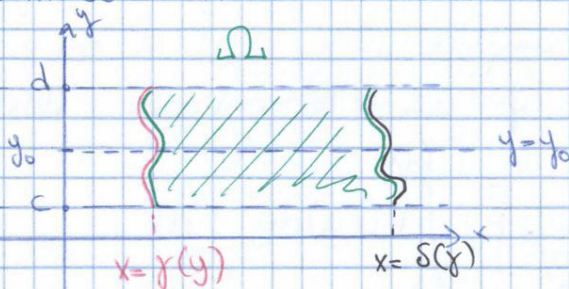
$$\Omega = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : c \leq y \leq d, \gamma(y) \leq x \leq \delta(y) \};$$

*

dove $\gamma, \delta: [c, d]$ sono funzioni continue

Questi insiemi sono misurabili:

* $\forall y \in [c, d]$ si ha $\gamma(y) \leq \delta(y)$



$$\int_{\Omega} F(x,y) dx dy = \int_c^d \left[\int_{x(y)}^{x'(y)} F(x,y) dx \right] dy \quad G(y) \rightarrow \text{risultato del calcolo nell'integrale}$$

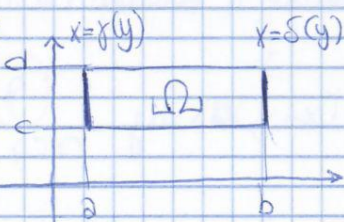
Prima si calcola l'integrale interno in (1) variabile, poi, ottenuta $F(y)$, calcolo l'altro integrale.

oss: Se Ω è un rettangolo con lati paralleli agli assi coordinati, cioè se Ω è della forma: $\Omega = [a, b] \times [c, d]$ e se $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è la funzione $f(x,y) = f_1(x) f_2(y)$ con $f_1: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ e $f_2: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ continue allora

$$\int_{\Omega} F(x,y) dx dy = \int_a^b f_1(x) dx \int_c^d f_2(y) dy = \left(\int_a^b f_1(x) dx \right) \left(\int_c^d f_2(y) dy \right)$$

f in tutti i casi è limitata in quanto Ω è compatto.

DIMOSTRAZIONE:



fu' dimostrazione per y-semplce

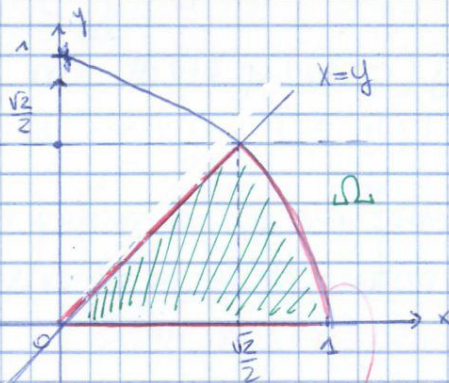
Ω : x-semplce

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} F(x,y) dx dy &= \int_c^d \int_a^b f_1(x) f_2(y) dx dy = \int_c^d \left[\int_a^b f_1(x) f_2(y) dx \right] dy = \\ &= \int_c^d f_2(y) \left[\int_a^b f_1(x) dx \right] dy = \left(\int_a^b f_1(x) dx \right) \left(\int_c^d f_2(y) dy \right) \quad \text{CVD} \end{aligned}$$

ES:

Calcolare $\int_{\Omega} (x+y) dx dy$, dove $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq \frac{\sqrt{2}}{2}, y \leq x \leq \sqrt{1-y^2}\}$

Ω è x-semplce.

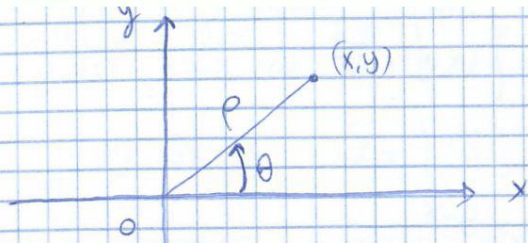


$$\begin{cases} x = \sqrt{1-y^2} \\ x^2 = 1-y^2 & x \geq 0 \\ x^2 + y^2 = 1 & x \geq 0 \end{cases}$$

È anche y-semplce

$$\int_{\Omega} (x+y) dx dy = \int_0^{\frac{\sqrt{2}}{2}} \left[\int_y^{\sqrt{1-y^2}} (x+y) dx \right] dy = \int_0^{\frac{\sqrt{2}}{2}} \left[\frac{1}{2} x^2 + xy \right]_y^{\sqrt{1-y^2}} dy =$$

parametro



$$J_{\Phi}(p, \theta) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \Phi_1}{\partial p}(p, \theta) & \frac{\partial \Phi_1}{\partial \theta}(p, \theta) \\ \frac{\partial \Phi_2}{\partial p}(p, \theta) & \frac{\partial \Phi_2}{\partial \theta}(p, \theta) \end{pmatrix} = *$$

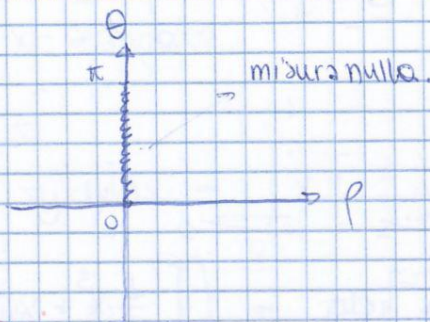
$$\Phi(p, \theta) = (\Phi_1(p, \theta), \Phi_2(p, \theta)) = (p \cos \theta, p \sin \theta)$$

$$* = \begin{pmatrix} \cos \theta & -p \sin \theta \\ \sin \theta & p \cos \theta \end{pmatrix}, \quad \boxed{|\det J_{\Phi}(p, \theta)| = |p \cos^2 \theta + p \sin^2 \theta| = |p(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta)|}$$

$$= |p| = p$$

↑
 $p \geq 0$

oss: Il determinante deve essere $\neq 0 \Rightarrow p=0 \Rightarrow \det J_{\Phi} = 0$ su $\{0\} \times [0, \pi]$



12/10/12

ESERCITAZIONI

y-sempliaci, $\Omega_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, \alpha(x) \leq y \leq \beta(x)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y) dx dy = \int_a^b \left[\int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x, y) dy \right] dx$$

x-sempliaci, $\Omega_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : c \leq y \leq d, \gamma(y) \leq x \leq \delta(y)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y) dx dy = \int_c^d \left[\int_{\gamma(y)}^{\delta(y)} f(x, y) dx \right] dy$$

CAMBIAMENTO DI VARIABILE

$$\int_{\Omega} f(x, y) dx dy = \int_{\Omega'} f(\Phi(u, v)) |\det J_{\Phi}(u, v)| du dv$$

$(x, y) = \Phi(u, v)$ $(\Omega = \Phi(\Omega'))$



$$\left[\frac{1}{3} x^3 \right]_1^2 \left[3 - (-1) \right] - \left[\frac{1}{2} x^2 \right]_1^2 \left[e^y \right]_1^2 = \frac{28}{3} - \frac{3}{2} (e^2 - e^{-1})$$

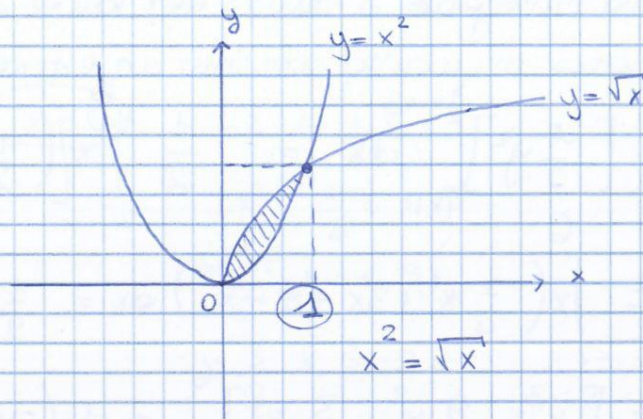
③ Calcolare $\int_{\Omega} xy \, dx \, dy$, $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 \leq y \leq \sqrt{x}\}$

Sembrirebbe y-sempllice, ma non c'è nulla sulla x. Come lo trovo?

1) Metodo algebrico (dissep.)

2) " grafico

3) " misto



Scopriamo così che

$$0 \leq x \leq 1$$

1) $x^2 \leq \sqrt{x} \quad x \geq 0$

$$x^4 \leq x$$

$$x^4 - x \leq 0$$

$$\begin{cases} x(x^3 - 1) \leq 0 \\ x \geq 0 \end{cases}$$



Ω è y-sempllice, $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 \leq y \leq \sqrt{x}, 0 \leq x \leq 1\}$

Ma è anche x-sempllice.

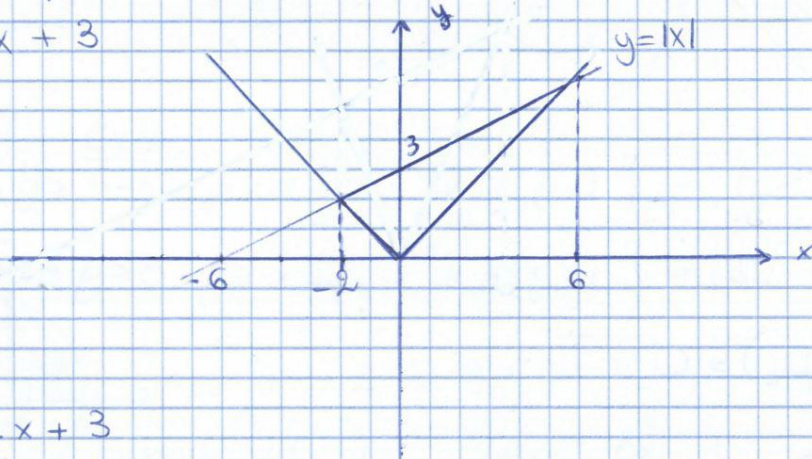
• y-sempllice:

$$\begin{aligned} \int_0^1 \left[\int_{x^2}^{\sqrt{x}} xy \, dy \right] dx &= \int_0^1 x \left[\frac{1}{2} y^2 \right]_{x^2}^{\sqrt{x}} dx = \frac{1}{2} \int_0^1 x (x - x^4) dx = \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 (x^2 - x^5) dx = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} x^3 - \frac{1}{6} x^6 \right]_0^1 = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{6} \right) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{12} \end{aligned}$$

④ Calcolare $\int_{\Omega} xy \, dx \, dy$, $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : |x| \leq y \leq \frac{1}{2}x + 3\}$

Pi nuovo non sappiamo dove sta la x.

$$|x| \leq \frac{1}{2}x + 3$$



$$|x| = \frac{1}{2}x + 3$$

$$x > 0 \Rightarrow x = \frac{1}{2}x + 3$$

$$x - \frac{1}{2}x = 3$$

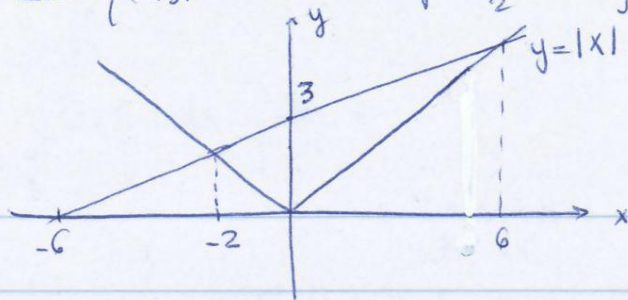
$$x = 6$$

$$\Rightarrow \Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : |x| \leq y \leq \frac{1}{2}x + 3, -2 \leq x \leq 6\}$$

$$x < 0 \Rightarrow -x = \frac{1}{2}x + 3$$

④ $\int_{\Omega} xy \, dx \, dy$

$\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : |x| \leq y \leq \frac{1}{2}x + 3\}$



$y = |x|$

$y = \frac{1}{2}x + 3$

$|x| \leq \frac{1}{2}x + 3$

$x > 0 \quad x \leq \frac{1}{2}x + 3$

$x - \frac{1}{2}x \leq 3$

$\frac{2-1}{2}x \leq 3$

$\frac{1}{2}x \leq 3$

$x \leq 6$

$x = 6$

$x < 0 \quad -x \leq \frac{1}{2}x + 3$

$-x - \frac{1}{2}x \leq 3$

$\frac{-2-1}{2}x \leq 3$

$-\frac{3}{2}x \leq 3$

$x \geq -2$
 $x > -2$

$\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : -2 \leq x \leq 6, |x| \leq y \leq \frac{1}{2}x + 3\}$

$\int_{-2}^6 \left[\int_{|x|}^{\frac{1}{2}x+3} xy \, dy \right] dx = \int_{-2}^6 x \left[\int_{|x|}^{\frac{1}{2}x+3} y \, dy \right] dx =$

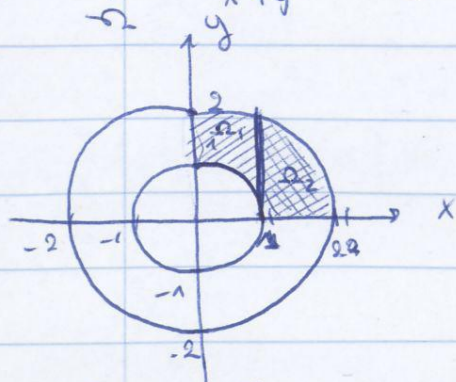
$= \int_{-2}^6 x \left[\frac{1}{2} y^2 \right]_{|x|}^{\frac{1}{2}x+3} dx = \int_{-2}^6 x \left[\frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}x+3 \right)^2 - \frac{1}{2} |x|^2 \right] dx =$

$= \int_{-2}^6 x \left[\frac{1}{2} \left(\frac{1}{4} x^2 + 9 + 3x \right) - \frac{1}{2} x^2 \right] dx = \frac{1}{2} \int_{-2}^6 x \left(\frac{1}{4} x^2 + 9 + 3x - x^2 \right) dx =$

$= \frac{1}{2} \int_{-2}^6 \left(\frac{1}{4} x^3 + 9x + 3x^2 - x^3 \right) dx = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{16} x^4 + \frac{9}{2} x^2 + x^3 - \frac{1}{4} x^4 \right]_{-2}^6 =$

$= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{16} \dots \right)$

⑤ $\int_{\Omega} \frac{xy}{x^2+y^2} \, dx \, dy \quad \Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x^2+y^2 \leq 4, x \geq 0, y \geq 0\}$



$1-x^2 \leq y^2 \leq 4-x^2$

$\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{4-x^2}$

$y \geq 0$

$y = \sqrt{1-x^2}$

$y = \sqrt{4-x^2}$

$y^2 = 1-x^2$

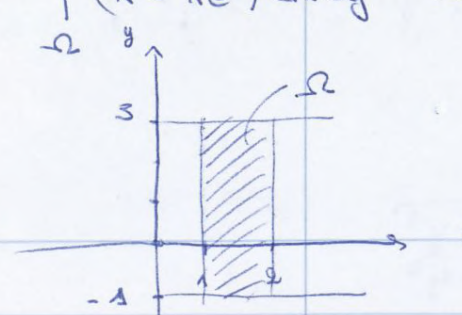
$y^2 = 4-x^2$

$x^2+y^2 = 1$

$x^2+y^2 = 4$

$\Omega_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, \sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{4-x^2}\}$ $\Omega_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 < x < 2, \dots\}$

② $\int (x^2 - xe^y) dx dy$ $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2, -1 \leq y \leq 3\}$



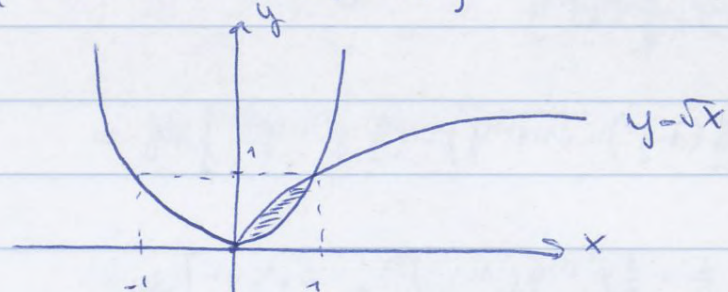
$$= \int_{-1}^3 \left(\int_1^2 x^2 dx \right) dy - \int_{-1}^3 \left(\int_1^2 x e^y dx \right) dy$$

$$= \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_1^2 \Big|_{-1}^3 - \left[\frac{1}{2} x^2 \right]_1^2 \Big|_{-1}^3 e^y =$$

$$\left(\frac{8}{3} - \frac{1}{3} \right) (e^3 - e^{-1}) - \left(\frac{1}{2} (4 - 1) \right) (e^3 - e^{-1}) =$$

$$= \frac{7}{3} (e^3 - e^{-1}) - \frac{3}{2} (e^3 - e^{-1}) = \frac{14 - 9}{6} (e^3 - e^{-1}) = \frac{5}{6} (e^3 - e^{-1})$$

③ $\int xy dx dy$ $\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 \leq y \leq \sqrt{x}\}$



$y = x^2$ $y = \sqrt{x}$ $y^2 = x$ $x = y^2$

$0 \leq x \leq 1$

In modo analitico:

$$x^2 \leq \sqrt{x}$$

$$x^4 \leq x$$

$$x^4 - x \leq 0$$

$$x(x^3 - 1) \leq 0$$

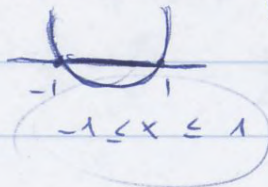
$$\begin{cases} x \leq 0 \\ x^3 - x \leq 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x \leq 0 \\ x^2 - 1 \leq 0 \\ x \leq 0 \end{cases}$$

$$x(x^2 - 1) \leq 0$$

$$x^2 - 1 \leq 0$$

$$x^2 \leq 1$$

$$0 \leq x \leq 1$$



$\Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, x^2 \leq y \leq \sqrt{x}\}$ y -semp.

$$\int_0^1 \left[\int_{x^2}^{\sqrt{x}} xy dx \right] dy = \int_0^1 x \left[\frac{1}{2} y^2 \right]_{x^2}^{\sqrt{x}} dx = \int_0^1 x \left[\frac{1}{2} x - \frac{1}{2} x^4 \right] dx =$$

$$= \int_0^1 \frac{1}{2} x(x - x^4) dx = \frac{1}{2} \int_0^1 (x^2 - x^5) dx = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_0^1 - \left[\frac{1}{6} x^6 \right]_0^1 =$$

$$= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{6} \right] = \frac{1}{2} \left[\frac{2-1}{6} \right] = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{12}$$

Coordinate polari nel piano :

$$\Phi: \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0, 0 \leq \theta \leq 2\pi$$

$$|\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = \rho$$

↓
Possiamo fare il cambiamento di coordinate

$$\int_{\Omega} \frac{xy}{x^2+y^2} dx dy = \int_{\Omega'} \frac{\rho \cos \theta \rho \sin \theta}{\rho^2 \cos^2 \theta + \rho^2 \sin^2 \theta} \rho d\rho d\theta =$$

$$= \int_{\Omega'} \frac{\rho^2 \cos \theta \sin \theta}{\rho^2} \rho d\rho d\theta = \int_{\Omega'} \rho^2 \cos \theta \sin \theta d\rho d\theta$$

$$\Omega' = \{(\rho, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq \rho \leq 2, 0 \leq \theta \leq 2\pi\}$$

15/10/20

COORDINATE ELLITTICHE NEL PIANO

Sia $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ e siano $a, b > 0$

$$\Phi: [0, +\infty) \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$
$$\Phi(\rho, \theta) = (x_0 + a\rho \cos \theta, y_0 + b\rho \sin \theta)$$

Se $(x_0, y_0) = (0, 0)$ si ha

$$\Phi(\rho, \theta) = (a\rho \cos \theta, b\rho \sin \theta)$$

$$J_{\Phi}(\rho, \theta) = \begin{pmatrix} a\rho \cos \theta & -a\rho \sin \theta \\ b\rho \sin \theta & b\rho \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$|\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = |ab\rho \cos^2 \theta + ab\rho \sin^2 \theta| = |ab\rho| = ab\rho$$

$$\rho = 0 \Rightarrow \det J_{\Phi} = 0 \quad A [0] \times [0, 2\pi] \Rightarrow m(A) = 0$$

$\rho = 0 \rightarrow \Phi$ non è iniettiva.

$$\theta = 0 \quad \theta = 2\pi \rightarrow \Phi \text{ non è iniettiva} \quad A' = [0, +\infty) \times \{2\pi\} \text{ semiretta a misura nulla}$$
$$m(A') = 0$$

OSS: Se $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$, Ω è simmetrico rispetto all'asse x se $\forall (x, y) \in \Omega$ anche $(x, -y) \in \Omega$

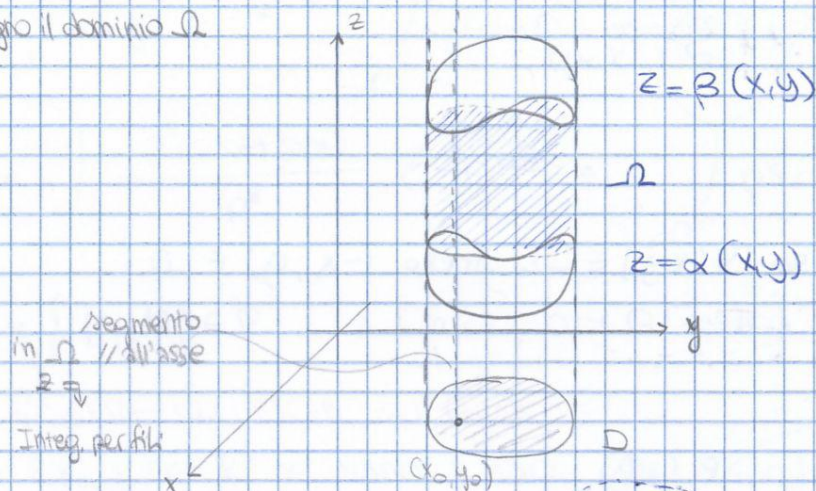
2 CALCOLO degli INTEGRALI TRIPLI

1. Integrazione per fili: paralleli ad un asse

Asse z:

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$ l'insieme $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D, \alpha(x, y) \leq z \leq \beta(x, y)\}$
dove $D \subseteq \mathbb{R}^2$ è un compatto non vuoto e $\alpha, \beta: D \rightarrow \mathbb{R}$ sono fnz continue ed
 $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ funzione continua.

Disegno il dominio Ω



$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(x, y)}^{\beta(x, y)} f(x, y, z) dz \right] dx dy$$

Integrale in una variabile $z = F(x, y)$

A questo punto ci rimane da integrare $F(x, y)$ come integrale doppio.

Asse x:

$\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (y, z) \in D, \alpha(y, z) \leq x \leq \beta(y, z)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(y, z)}^{\beta(y, z)} f(x, y, z) dx \right] dy dz$$

Asse y:

$\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, z) \in D, \alpha(x, z) \leq y \leq \beta(x, z)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(x, z)}^{\beta(x, z)} f(x, y, z) dy \right] dx dz$$

esempio 1

$$\int_{\Omega} (x^2 + y^2) z \, dx \, dy \, dz, \text{ dove } \Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 \leq 1, z \geq 0\}$$

Integrazione per fili \rightarrow una delle var tra finz

" per piani \rightarrow " " " tra intervallo

$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \\ z \geq 0 \end{cases} \quad \begin{cases} z^2 \leq 1 - x^2 - y^2 \\ z \geq 0 \end{cases} \quad \begin{cases} -\sqrt{1-x^2-y^2} \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2} \\ z \geq 0 \\ 1-x^2-y^2 \geq 0 \end{cases}$$

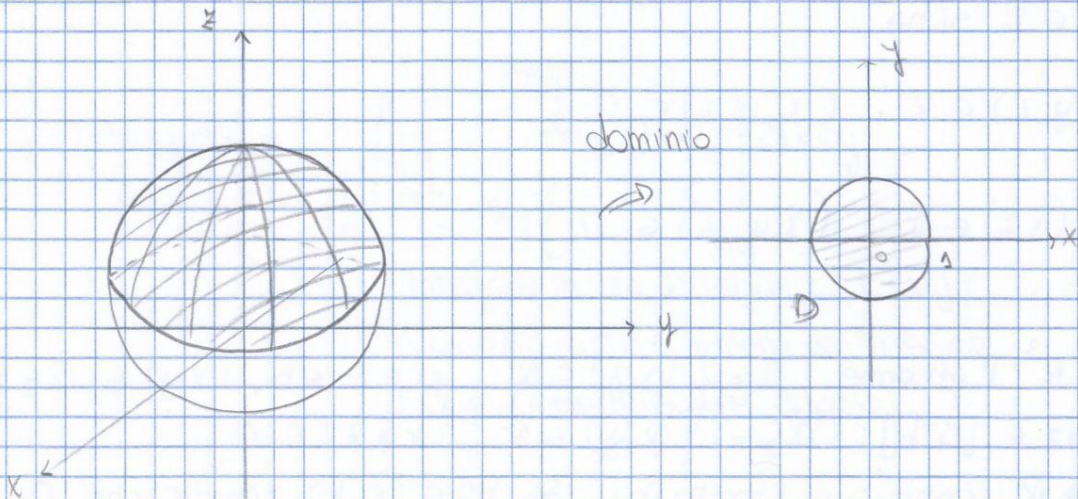
Quindi:

$$0 \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2}$$

Condiz. $x^2 + y^2 \leq 1$

$$\Gamma_{\Omega} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D, 0 \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2}\}, \text{ dove } D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1\}$$

\downarrow A questo punto integro x fili paralleli



$$\int_{\Omega} (x^2 + y^2) z \, dx \, dy \, dz = \int_D \left[\int_0^{\sqrt{1-x^2-y^2}} (x^2 + y^2) z \, dz \right] dx \, dy =$$

$$= \int_D (x^2 + y^2) \left[\frac{1}{2} z^2 \right]_0^{\sqrt{1-x^2-y^2}} dx \, dy = \frac{1}{2} \int_D (x^2 + y^2) (1 - x^2 - y^2) dx \, dy =$$

\Rightarrow l'insieme D è sia x- che y- semplice. Coordinate polari:

$$\Phi \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0, 0 \leq \theta \leq 2\pi \quad |\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = \rho$$

$$= \frac{1}{2} \int_{D'} \rho^2 (1 - \rho^2) \cdot \rho \, d\rho \, d\theta = \frac{1}{2} \int_{D'} (\rho^3 - \rho^5) d\rho \, d\theta =$$

$$\Rightarrow D' : \Phi(D') = D \quad (x, y) \in D \Leftrightarrow x^2 + y^2 \leq 1 \Leftrightarrow \rho^2 \leq 1 \quad (\rho \geq 0, 0 \leq \theta \leq 2\pi)$$

TEOREMA (del cambiamento di variabile)

Siano $\Omega, \Omega' \subseteq \mathbb{R}^3$ aperti misurabili, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ continua e limitata e $\Phi: \Omega' \rightarrow \Omega$ una funzione tale che:

- 1) Φ è iniettivo;
- 2) Φ è di classe C^1 su Ω' con $\det J_\Phi(u,v,w) \neq 0, \forall u,v,w \in \Omega'$

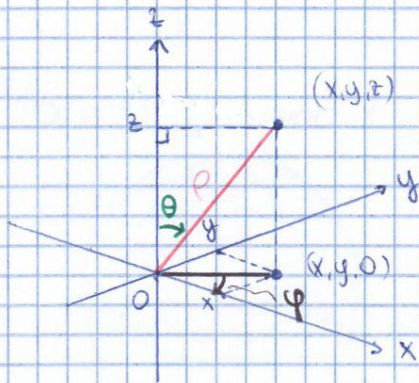
Allora

$$\int_{\Omega} f(x,y,z) dx dy dz = \int_{\Omega'} f(\Phi(u,v,w)) |\det J_\Phi(u,v,w)| du dv dw$$

$(x,y,z) = \Phi(u,v,w)$
 $\Phi(\Omega') = \Omega$

OSS: Se Φ non è iniettivo su $A \subseteq \Omega'$ con $m(A) = 0$ oppure se $\det J_\Phi = 0$ su $A \subseteq \Omega'$ con $m(A) = 0$, allora la formula continua a valere.

COORDINATE POLARI NELLO SPAZIO (SFERICHE)



$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$\theta =$ COLATITUDINE

$\rho \sin \theta \rightarrow \varphi =$ LONGITUDINE

$$\begin{cases} x = \rho \sin \theta \cos \varphi \\ y = \rho \sin \theta \sin \varphi \\ z = \rho \cos \theta \end{cases}$$

Sia $(x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3$, $\Phi: [0, +\infty) \times [0, \pi] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$

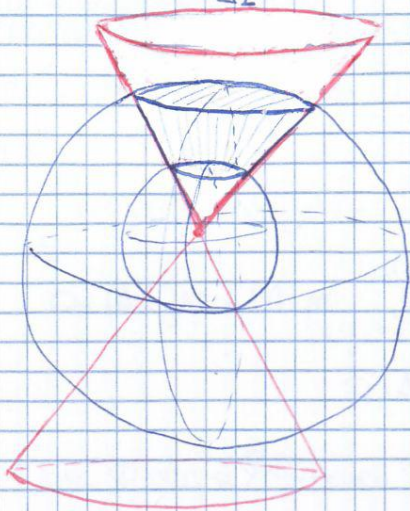
ρ θ φ

$$\Phi(\rho, \theta, \varphi) = (x_0 + \rho \sin \theta \cos \varphi, y_0 + \rho \sin \theta \sin \varphi, z_0 + \rho \cos \theta)$$

$$J_\Phi(\rho, \theta, \varphi) = \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \varphi & \rho \cos \theta \cos \varphi & -\rho \sin \theta \sin \varphi \\ \sin \theta \sin \varphi & \rho \cos \theta \sin \varphi & \rho \sin \theta \cos \varphi \\ \cos \theta & -\rho \sin \theta & 0 \end{pmatrix}$$

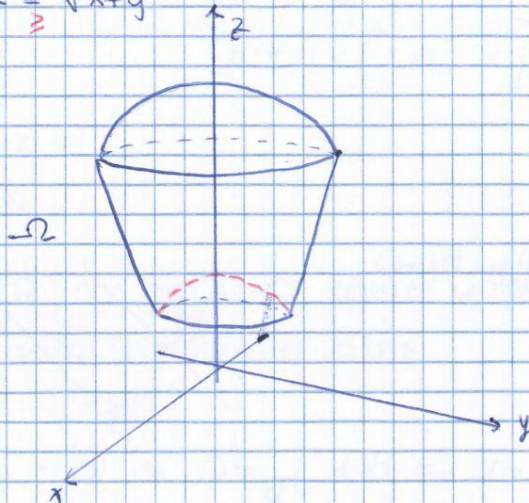
Per $p=0 \Rightarrow \det J_{\Phi}(p, \theta, z) = 0$ Stesse considerazioni precedenti.

ES: Calcolare $\int_{\Omega} \frac{x^2}{x^2+y^2} dx dy dz$, dove $\Omega = \left\{ (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : \begin{aligned} &1 \leq x^2+y^2+z^2 \leq 2, \\ &x^2+y^2-z^2 \leq 0 \\ &z \geq 0 \end{aligned} \right\}$



$$x^2 + y^2 = z^2 \text{ CONO}$$

$$z = \sqrt{x^2 + y^2}$$



Quando tagliamo il grafico otteniamo quasi sempre cerchi, al fondo sono cerchie circolari.

Sarebbe meglio cambiare le coord \rightarrow coord. POLARI:

$$\begin{cases} x = \rho \sin \theta \cos \varphi \\ y = \rho \sin \theta \sin \varphi \\ z = \rho \cos \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0, 0 \leq \theta \leq \pi, 0 \leq \varphi \leq 2\pi$$

$$|\det J_{\Phi}(p, \theta, \varphi)| = \rho^2 \sin \theta$$

$$\int_{\Omega} \frac{x^2}{x^2+y^2} dx dy dz = \int_{\Omega'} \frac{\rho^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi}{(\rho^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi) + (\rho^2 \sin^2 \theta \sin^2 \varphi)} \cdot \rho^2 \sin \theta d\rho d\theta d\varphi =$$

$$= \int_{\Omega'} \frac{\rho^2 \sin^2 \theta \cos^2 \theta}{\rho^2 \sin^2 \theta} \rho^2 \sin \theta d\rho d\theta d\varphi = \int_{\Omega'} \rho^2 \sin \theta \cos^2 \theta d\rho d\theta d\varphi =$$

$$\Omega' ? \quad \Phi(\Omega') = \Omega$$

$$(x, y, z) \in \Omega \Rightarrow \begin{cases} 1 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 2 \\ x^2 + y^2 \leq z^2 \\ z \geq 0 \end{cases} \Rightarrow \text{coord. polari} \Rightarrow \begin{cases} 1 \leq \rho^2 \leq 2 \\ \rho^2 \sin^2 \theta \leq \rho^2 \cos^2 \theta \\ \rho \cos \theta \geq 0 \end{cases}$$

$$\text{con } \rho \geq 0 \quad 0 \leq \theta \leq \pi \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi$$

$$\begin{cases} 1 \leq \rho \leq \sqrt{2} \\ \sin^2 \theta \leq \cos^2 \theta \\ \cos \theta \geq 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1 \leq \rho \leq \sqrt{2} \\ \sin \theta \leq \cos \theta \\ 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1 \leq \rho \leq \sqrt{2} \\ 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4} \\ 0 \leq \varphi \leq 2\pi \end{cases} \begin{matrix} S \\ O \\ P. \end{matrix}$$

ESERCITAZIONI del 19/10/12

1) Calcolare:

$$\int_{\Omega} xy \, dx \, dy, \text{ dove } \Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1, x^2 + y^2 \leq 2x, y \geq 0\}$$

Cambiamento di coord. \rightarrow polari in $(0,0)$

$$\Phi \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0 \quad 0 \leq \theta < 2\pi$$

$$|\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = \rho$$

$$\int_{\Omega} xy \, dx \, dy = \int_{\Omega'} \rho^2 \cos \theta \sin \theta \cdot \rho \cdot d\rho \, d\theta = \int_{\Omega'} \rho^3 \cos \theta \sin \theta \, d\rho \, d\theta \Rightarrow$$

$$\Omega' = ? \quad \Phi(\Omega') = \Omega$$

$$(x,y) \in \Omega \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 \leq 1 \\ x^2 + y^2 \leq 2x \\ y \geq 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \rho^2 \leq 1 \\ \rho^2 \leq 2\rho \cos \theta \\ \rho \sin \theta \geq 0 \\ \Delta \rho \geq 0 \quad 0 \leq \theta < 2\pi \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 0 \leq \rho \leq 1 \\ 0 \leq \rho \leq 2 \cos \theta \\ \sin \theta \geq 0 \\ \cos \theta \geq 0 \\ 0 \leq \theta < 2\pi \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} 0 \leq \rho \leq 1 \\ 0 \leq \rho \leq 2 \cos \theta \\ 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

Ω'
per $\theta \in \theta \leq \frac{\pi}{2}$ è sempre vera la prima? 0 e 2°? 0 entrambe?

$1 \leq 2 \cos \theta$ (oppure $1 \geq 2 \cos \theta$) se la rix è sempre \rightarrow è vera la 1°

$$\cos \theta \geq \frac{1}{2}$$

$$0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{3}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} 0 \leq \rho \leq 1 \\ 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{3} \end{cases} \cup \begin{cases} 0 \leq \rho \leq 2 \cos \theta \\ \frac{\pi}{3} < \theta \leq \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

Ω'_1 Ω'_2

mai \rightarrow è vera la 2°
ecc...

$$\Omega'_1 = \{(\rho, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq \rho \leq 1, 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{3}\}$$

$$\Omega'_2 = \{(\rho, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq \rho \leq 2 \cos \theta, \frac{\pi}{3} < \theta \leq \frac{\pi}{2}\}$$

Avremmo anche potuto fare il disegno \rightarrow in questo modo controlliamo le correttezza delle soluz.

\rightarrow

2) Calcolare:

$$\int (4 + 4x - 3x^2 - 4y^2) dx dy, \text{ dove } \Omega = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 2\sqrt{x^2+y^2} \leq x+2\}$$

$$2\sqrt{x^2+y^2} \leq x+2$$

Scriviamo in un altro modo

$$\begin{cases} x+2 \geq 0 \\ 4x^2+4y^2 \leq (x+2)^2 \end{cases} \quad \begin{cases} x \geq -2 \\ 4x^2+4y^2 \leq x^2+4+4x \end{cases} \quad \begin{cases} x \geq -2 \\ 3x^2+4y^2-4x-4 \leq 0 \end{cases}$$

$$3x^2+4y^2-4x-4 \leq 0$$

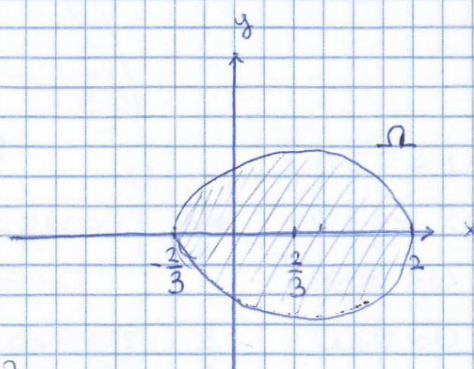
Tutto questo uguale a zero \rightarrow ellisse

Obiettivo: $\frac{(x-x_0)^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1$

$$\left(\sqrt{3}x - \frac{2}{\sqrt{3}}\right)^2 - \frac{4}{3} + 4y^2 - 4 \leq 0$$

$$3\left(x - \frac{2}{3}\right)^2 + 4y^2 \leq \frac{16}{3}$$

$$\frac{\left(x - \frac{2}{3}\right)^2}{\frac{16}{9}} + \frac{y^2}{\frac{4}{3}} \leq 1 \quad \text{ok!}$$



$$\Omega = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : \frac{\left(x - \frac{2}{3}\right)^2}{\frac{16}{9}} + \frac{y^2}{\frac{4}{3}} \leq 1 \right\}$$

ELLITTICHE centrate in $\left(\frac{2}{3}, 0\right)$

$$\Phi : \begin{cases} x = \frac{2}{3} + \frac{4}{3} p \cos \theta \\ y = 0 + \frac{2}{3} \sqrt{3} p \sin \theta \end{cases} \quad \begin{matrix} p \geq 0 & 0 \leq \theta \leq 2\pi \\ |\det J_{\Phi}(p, \theta)| = \frac{4}{3} \cdot \frac{2}{3} \sqrt{3} p = \frac{8}{9} \sqrt{3} p \end{matrix}$$

$$\int_{\Omega} (4x - 4 - 3x^2 - 4y^2) dx dy = \int_{\Omega} \left[\frac{16}{3} - 3\left(x - \frac{2}{3}\right)^2 - 4y^2 \right] dx dy =$$

$$= \int_{\Omega'} \left(\frac{16}{3} - \frac{16}{3} p^2 \cos^2 \theta - \frac{16}{3} p^2 \sin^2 \theta \right) \frac{8}{9} \sqrt{3} p dp d\theta =$$

$$= \frac{8}{9} \sqrt{3} \frac{16}{3} \int_{\Omega'} (1 - p^2) p dp d\theta \Leftrightarrow (x,y) \in \Omega \Leftrightarrow \frac{\left(x - \frac{2}{3}\right)^2}{\frac{16}{9}} + \frac{y^2}{\frac{4}{3}} \leq 1 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\frac{16}{9} p^2 \cos^2 \theta}{\frac{16}{9}} + \frac{\frac{4}{3} p^2 \sin^2 \theta}{\frac{4}{3}} \leq 1 \Leftrightarrow \begin{cases} p^2 \leq 1 \\ p \geq 0 \\ 0 \leq \theta \leq 2\pi \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 0 \leq p \leq 1 \\ 0 \leq \theta \leq 2\pi \end{cases} \rightarrow$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^1 (x-1)^{-1} dx = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} (x-1)^3 \right]_0^1 = \frac{1}{6} (0+1) = \left[\frac{1}{6} \right]$$

3) Calcolare

$$\int_{\Omega} \frac{x}{x^2+z^2} dx dy dz, \quad \Omega = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : 1 < x^2+z^2 < 2x, 0 < y < \sqrt{x^2+z^2}\}$$

Dobbiamo guardare il dominio. Sili paralleli all'asse y.

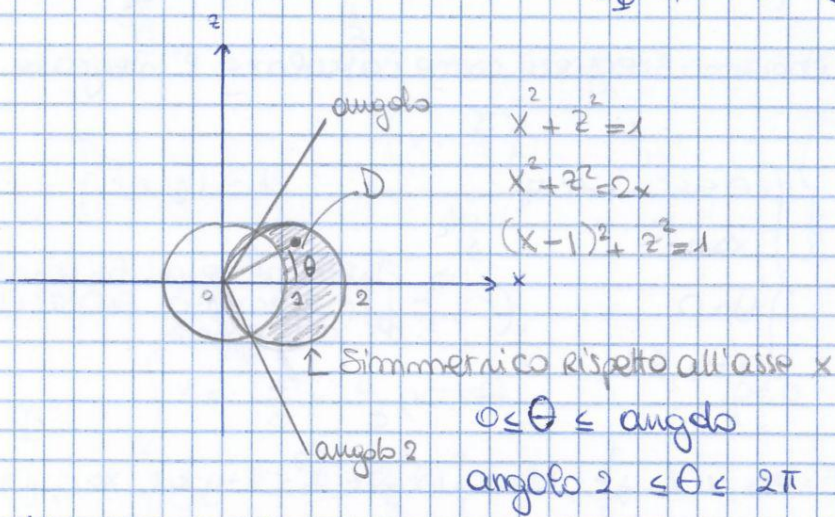
$$\int_{\Omega} \frac{x}{x^2+z^2} dx dy dz = \int_0^1 \left[\int_0^{\sqrt{x^2+z^2}} \frac{x}{x^2+z^2} dy \right] dx dz =$$

$$= \int_D \frac{x}{x^2+z^2} (\sqrt{x^2+z^2}) dx dz = \int_D \frac{x}{\sqrt{x^2+z^2}} dx dz, \quad D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 < x^2+z^2 < 2x\}$$

Cambiamento di coord → polari nel piano xz

$$\Phi: \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ z = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0 \quad [0 \leq \theta < 2\pi] * \triangle$$

$$|\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = \rho$$



Allora se scegliamo:

$$-\pi \leq \theta \leq \pi \Rightarrow - \text{qualcosa} < \theta \leq + \text{qualcosa}$$

$$\int_{D'} \frac{\rho \cos \theta}{\rho} \rho d\rho d\theta = \int_{D'} \rho \cos \theta d\rho d\theta \Rightarrow \textcircled{D'} ?$$

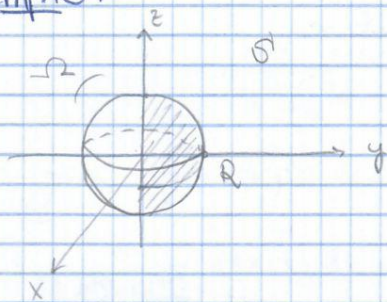
$$(x,z) \in D \Leftrightarrow 1 < x^2+z^2 < 2x$$

$$\begin{cases} 1 < \rho^2 < 2\rho \cos \theta \\ \rho \geq 0 \\ -\pi \leq \theta \leq \pi \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 1 < \rho < 2 \cos \theta \\ -\frac{\pi}{3} < \theta < \frac{\pi}{3} \end{cases} \quad \begin{cases} 2 \cos \theta > 1 \\ \rightarrow -\frac{\pi}{3} < \theta < \frac{\pi}{3} \end{cases}$$

Se $S' = \{(y, z) \in \mathbb{R}^2 : z \geq 0\}$ allora il volume dell'insieme Ω ottenuto dalla rotazione completa di S' attorno all'asse y è $m(\Omega) = 2\pi \int_{S'} z \, dy \, dz$

Esempio:



$$m(\Omega) = 2\pi \int_{S'} y \, dy \, dz = \int_{S'} \text{polare in } yz$$

$$\Phi: \begin{cases} y = \rho \cos \theta \\ z = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \rho \geq 0 \quad -\pi \leq \theta \leq \pi$$

$$|\det J_{\Phi}(\rho, \theta)| = \rho$$

$$= 2\pi \int_{S'} \rho \cos \theta \, \rho \, d\rho \, d\theta = 2\pi \int_{S'} \rho^2 \cos \theta \, d\rho \, d\theta$$

$$S' = \{(p, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq p \leq R, -\pi/2 \leq \theta \leq \pi/2\} \quad / \quad S' = [0, R] \times [-\pi/2, \pi/2]$$

$$= 2\pi \left(\int_0^R p^2 \, dp \right) \left(\int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos \theta \, d\theta \right) = 2\pi \left[\frac{1}{3} p^3 \right]_0^R \left[\sin \theta \right]_{-\pi/2}^{\pi/2} = \frac{2}{3} \pi R^3 (1+1) =$$

$$= \frac{4}{3} \pi R^3 \quad \text{Ok! È proprio il volume della sfera.}$$

Esempio:

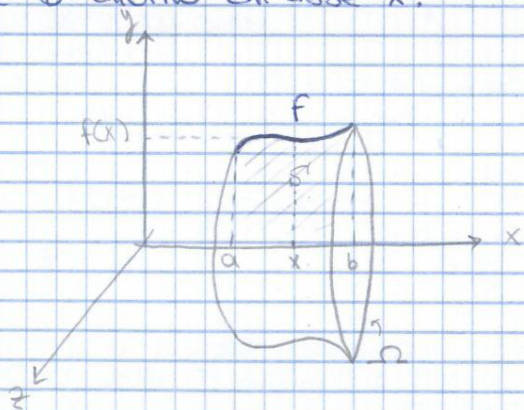
Volume del TORO : $y_0 > R > 0 \quad m(\Omega) = 2\pi y_0 \pi R^2 = 2\pi^2 y_0 R^2$

lunghezza
della cir. descritta
dall'orbita : 2π per la y del particolare
↓
area della
sezione S

Esempio:

Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua con $f(x) \geq 0 \quad \forall x \in [a, b]$,

$S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, 0 \leq y \leq f(x)\}$ e Ω ottenuto dalla rotazione completa di S' attorno all'asse x .



Allora:

$$m(\Omega) = \pi \int_a^b (f(x))^2 \, dx$$

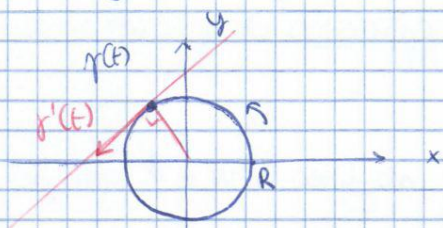
$$\begin{aligned} \text{Dim: } m(\Omega) &= 2\pi \int_a^b y \, dx \, dy = \int_a^b \int_0^{f(x)} y \, dy \, dx = 2\pi \int_a^b \left[\frac{1}{2} y^2 \right]_0^{f(x)} dx \\ &= \pi \int_a^b (f(x))^2 \, dx \end{aligned}$$

c.v.d.

Se $\gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t), \dots, \gamma_n(t))$

$$\gamma'(t) \neq 0 \Rightarrow \gamma'(t) \neq (0, \dots, 0)$$

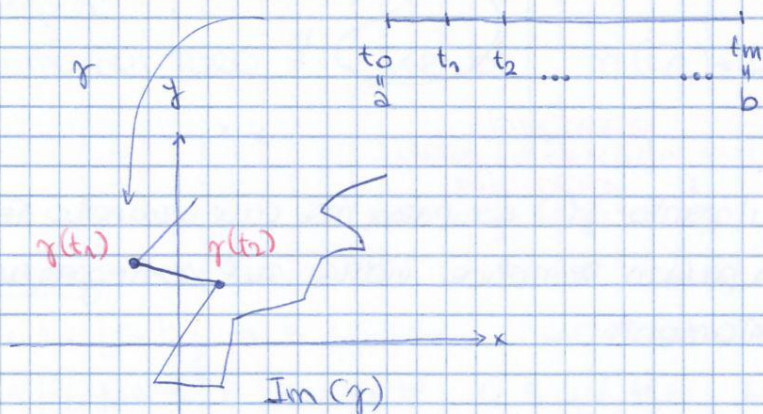
Vettore tangente: $\gamma(t) = (R \cos t, R \sin t) \rightarrow \gamma'(t) = (-R \sin t, R \cos t)$



Def: Sia $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ una curva parametrica. Diciamo che γ è regolare a tratti se valgono tutti i fatti:

- 1- γ è derivabile in $[a, b]$ con derivata continua tranne che in un numero finito di punti;
- 2- dove γ è derivabile si ha che $\gamma' \neq 0$ tranne che in un numero finito di punti;
- 3- .. dove γ ^{non} è derivabile \exists le derivate laterali (dx e dx).

In altri termini, $\exists t_0 = a < t_1 < t_2 < \dots < t_{m-1} < t_m = b$ tale che $\gamma|_{[t_{k-1}, t_k]}$ è regolare $\forall k = 1, \dots, m$



Def: Siano $I, J \subseteq \mathbb{R}$ intervalli, $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ e $\eta: J \rightarrow \mathbb{R}^m$ due curve param. Diciamo che γ e η sono equivalenti se $\exists \alpha: J \rightarrow I$ biettiva di classe C^1 su J con $\alpha'(\tau) > 0 \forall \tau \in J$ tale che $\eta = \gamma \circ \alpha$

Prop: Siano $I, J \subseteq \mathbb{R}$ intervalli, $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ e $\eta: J \rightarrow \mathbb{R}^m$ come curve parametriche equivalenti e α come nella def. precedente. Allora si ha che:

- a) γ e η hanno lo stesso sostegno
- b) γ è semplice $\Leftrightarrow \eta$ è semplice
- c) γ è derivabile $\Leftrightarrow \eta$ è derivabile e in tal caso si ha che $\forall \tau \in J$:
 $\eta'(\tau) = \gamma'(\alpha(\tau)) \alpha'(\tau)$. Inoltre γ è regolare $\Leftrightarrow \eta$ è regolare
- d) γ e η inducono lo stesso sostegno verso parametrico sul

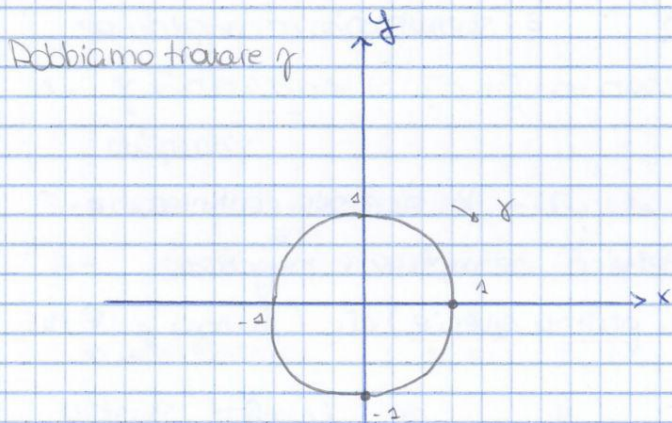
$$v(t) = [F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)] \gamma'(t)$$

$$\|v(t)\| = \left\| \underbrace{[F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)]}_{\in \mathbb{R}} \gamma'(t) \right\| = |F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)| \cdot \|\overset{1}{\gamma'(t)}\| =$$

$$= |F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)|$$

Funzione integranda

ES: Calcolare l'integrale di linea del campo vettoriale $F(x,y) = (y, x^2 + y^2)$ lungo la curva γ di che parametrizza la circonferenza di centro $O(0,0)$ e raggio 1 percorsa una sola volta in senso orario.



Se $\gamma: [a,b] \rightarrow \Omega$ è chiuso

$\int_{\gamma} F \cdot dP$ è detto CIRCUITAZIONE

di F lungo γ e si denota $\oint_{\gamma} F \cdot dP$

oppure $\oint_{\gamma} F \cdot dP$

funz. derivabili e continue

$$\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = (\cos t, -\sin t)$$

$$\gamma(0) = (1, 0) \quad \gamma\left(\frac{\pi}{2}\right) = (0, -1)$$

$$\gamma'(t) = (-\sin t, -\cos t) \neq (0, 0) \text{ sempre!}$$

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_0^{2\pi} F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \Leftrightarrow$$

Calcoliamo il prodotto scalare

$$F(\gamma(t)) = F(\overset{x}{\cos t}, \overset{y}{-\sin t}) = (-\sin t, \cos^2 t + \sin^2 t) = (-\sin t, 1)$$

$$F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = (-\sin t, 1) \cdot (-\sin t, -\cos t) = \sin^2 t - \cos t$$

$$\Leftrightarrow \int_0^{2\pi} (\sin^2 t - \cos t) dt = \left[\frac{1}{2}(t - \sin 2t) - \sin t \right]_0^{2\pi} = \pi$$

Curve equivalenti

$$\eta: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \eta(t) = (\cos(2\pi t), -\sin(2\pi t))$$

$$\eta(0) = (1, 0) \quad \eta\left(\frac{1}{2}\right) = \left(\cos\left(\frac{\pi}{2}\right), -\sin\left(\frac{\pi}{2}\right)\right) = (0, -1)$$

$\eta(t) = \gamma(2\pi t)$ quindi è una curva equivalente

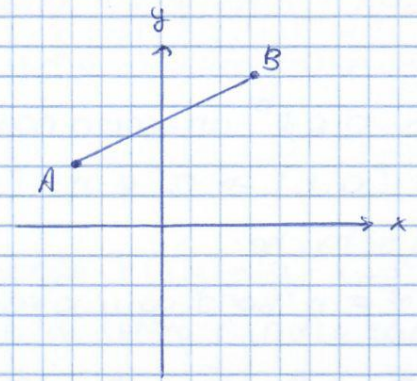
$$\|\alpha(t) = 2\pi t$$

$$\gamma(\alpha(t)) = (\gamma \circ \alpha)(t) \quad 0 \leq t \leq 1$$

Anche η descrive la stessa curva con lo stesso verso

OSS: Se $A(x_A, y_A)$ e $B(x_B, y_B)$ una parametrizzazione del segmento AB da A verso B è: $\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\gamma(t) = (x_A + t(x_B - x_A), y_A + t(y_B - y_A))$$



CASO PARTICOLARE

$x_A \neq x_B$ $y_A \neq y_B$ (le formule vale anche se $x_A = x_B$ o $y_A = y_B$)

$$(x, y) = \gamma(t) \quad \begin{cases} x = x_A + t(x_B - x_A) \\ y = y_A + t(y_B - y_A) \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = \frac{x - x_A}{x_B - x_A} \\ y = y_A + \frac{x - x_A}{x_B - x_A} (y_B - y_A) \end{cases} \Rightarrow \frac{y - y_A}{y_B - y_A} = \frac{x - x_A}{x_B - x_A}$$

eq. della retta passante tra due punti con coord. \neq

Dal disegno, $x_A < x_B$ $y_A < y_B$

$$0 \leq t \leq 1$$

$$x_A \leq x_A + t(x_B - x_A) \leq x_A + 1(x_B - x_A) = x_B$$

\Rightarrow

$$\Rightarrow y_A \leq y \leq y_B$$

Analogamente $\Rightarrow y_A \leq y \leq y_B$

OSS: $A(x_A, y_A, z_A)$ $B(x_B, y_B, z_B)$

$$\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

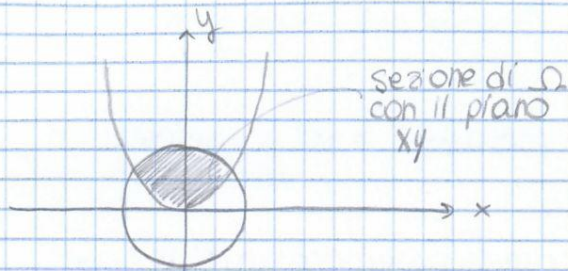
$$\gamma(t) = (x_A + t(x_B - x_A), y_A + t(y_B - y_A), z_A + t(z_B - z_A))$$

↓ PARAMETRIZZAZIONE di UN SEGMENTO

PIANO xy $z=0$

Piano yz , $x=0$

Otteniamo lo stesso disegno



È un solido di rotazione

Possiamo cambiare le coordinate \rightarrow sferiche con colatitude misurata dall'asse y .

$$\Phi: \begin{cases} x = \rho \sin \theta \cos \varphi \\ y = \rho \cos \theta \\ z = \rho \sin \theta \sin \varphi \end{cases} \quad \begin{matrix} \rho \geq 0 & 0 \leq \theta \leq \pi & 0 \leq \varphi \leq 2\pi \\ |\det J_{\Phi}(\rho, \theta, \varphi)| = \rho^2 \sin \theta \end{matrix}$$

$$\int_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2 - 1) y \, dx \, dy \, dz = \int_{\Omega'} (\rho^2 - 1) \rho \cos \theta \rho^2 \sin \theta \, d\rho \, d\theta \, d\varphi = \int_{\Omega'} (\rho^5 - \rho^3) \cos \theta \sin \theta \, d\rho \, d\theta \, d\varphi$$

$$\Omega' = ? \quad \Phi(\Omega') = \Omega, (x, y, z) \in \Omega \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 < 2 \\ x^2 + z^2 < y \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \rho^2 < 2 \\ \rho^2 \sin^2 \theta < \rho \cos \theta \\ \rho \geq 0 & 0 \leq \theta \leq \pi & 0 \leq \varphi \leq 2\pi \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 0 \leq \rho < \sqrt{2} \\ \rho \sin^2 \theta < \cos \theta \\ 0 \leq \theta < \frac{\pi}{2} \\ 0 \leq \varphi \leq 2\pi \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} 0 \leq \rho < \sqrt{2} \\ 0 \leq \rho < \frac{\cos \theta}{\sin^2 \theta} \\ 0 < \theta < \frac{\pi}{2} \\ 0 \leq \varphi \leq 2\pi \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{Sarebbe troppo complesso !!} \\ \text{Perché dovrei integrare } \frac{\cos^2 \theta}{\sin^4 \theta} \end{matrix}$$

Allora scegliamo le coordinate cilindriche con asse // asse y .

$$\Phi: \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = y \\ z = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \begin{matrix} \rho \geq 0 & 0 \leq \theta \leq 2\pi \\ y \in \mathbb{R} \\ |\det J_{\Phi}(\rho, \theta, y)| = \rho \end{matrix}$$

$$\int_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2 - 1) y \, dx \, dy \, dz = \int_{\Omega'} (\rho^2 + y^2 - 1) y \rho \, d\rho \, d\theta \, dy =$$

$$\Phi(\Omega') = \Omega, (x, y, z) \in \Omega \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 < 2 \\ x^2 + z^2 < y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \rho^2 + y^2 < 2 \\ \rho^2 < y \\ \rho \geq 0 & 0 \leq \theta \leq 2\pi & y \in \mathbb{R} \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Omega_3 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 \leq 2 \} \quad x^2 + z^2 < 2 \rightarrow \text{fil: } \parallel$$

$$\Omega_4 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 1 + x^2 + z^2 \leq y \leq 2 \} \quad x^2 + z^2 < 1 \rightarrow \text{fil: } \parallel$$

con coord

$$\left[\frac{8}{3}\pi - \frac{5}{6}\pi - \frac{1}{6}\pi \right] \quad \text{soluzioni.}$$

INTEGRALI CURVILINEI

1) Calcolare $\int_{\gamma} F \cdot dP$, $F(x, y) = (xy, x - y)$ e $\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$ e $\gamma(t) = (t, t^2)$

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_0^1 F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \text{⊖}$$

$$F(\gamma(t)) = F\left(\underset{x}{t}, \underset{y}{t^2}\right) = (t^3, t - t^2)$$

$$\gamma'(t) = (1, 2t)$$

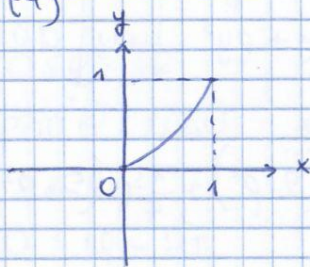
$$F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = (t^3, t - t^2) \cdot (1, 2t) = t^3 + (t - t^2)2t = t^3 + 2t^2 - 2t^3 = 2t^2 - t^3$$

$$\text{⊖} \int_0^1 (2t^2 - t^3) dt = \left[\frac{2}{3}t^3 - \frac{1}{4}t^4 \right]_0^1 = \boxed{\frac{5}{12}}$$

Prendiamo una curva equivalente $\eta(t) = (t^2, t^4)$

$$(x, y) = \eta(t) = (t^2, t^4)$$

$$\begin{cases} x = t^2 \\ y = t^4 \end{cases} \Rightarrow \text{regola } y = x^2 \quad 0 \leq x \leq 1$$



2) Calcolare $\int_{\gamma} F \cdot dP$, $F(x, y) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{y}{x^2 + y^2} \right)$, $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$ e

$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t)$$

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_0^{2\pi} F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \text{⊖}$$

$$F(\gamma(t)) = F(\cos t, \sin t) = \left(\frac{\cos t}{1}, \frac{\sin t}{1} \right) = (\cos t, \sin t)$$

$$\gamma'(t) = (-\sin t, \cos t)$$

$$F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = (\cos t, \sin t) \cdot (-\sin t, \cos t) = -\sin t \cos t + \sin t \cos t = 0$$

$$= \int_0^{2\pi} 0 dt = \boxed{0}$$

Il risultato è giusto perché F è un campo conservativo.

ce Jacobiano di σ in ogni $(u,v) \in A$ è massimo, cioè è 2.

Si chiama calotta regolare la restrizione di una superficie parametrica σ regolare e semplice ad un compatto $K \subseteq A$, tale che ∂K è il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti.

$$\sigma: A \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \sigma = (\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3)$$

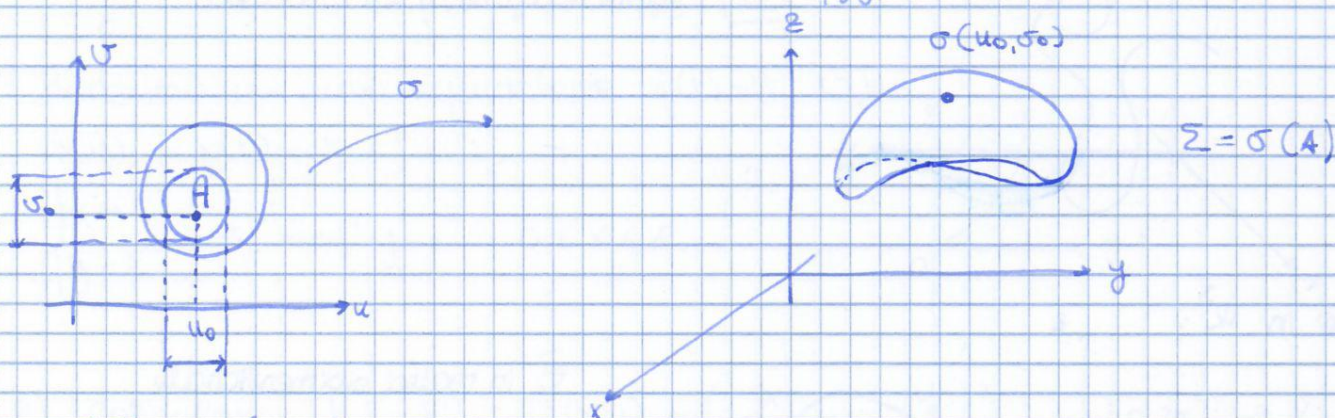
$$\sigma(u,v) = (\sigma_1(u,v), \sigma_2(u,v), \sigma_3(u,v))$$

la matrice $J_\sigma(u,v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \sigma}{\partial u} |_{(u,v)} & \frac{\partial \sigma}{\partial v} |_{(u,v)} \\ \text{in } \mathbb{R}^3 & \text{in } \mathbb{R}^3 \end{pmatrix} \quad \boxed{3 \times 2}$

$$J_\sigma(u,v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \sigma_1}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \sigma_1}{\partial v}(u,v) \\ \frac{\partial \sigma_2}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \sigma_2}{\partial v}(u,v) \\ \frac{\partial \sigma_3}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \sigma_3}{\partial v}(u,v) \end{pmatrix} \quad J_\sigma(u,v) \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$$

Il $\text{rk} = n^\circ$ max di colonne indipendenti (o righe). Cioè $\boxed{2}$.

$$\text{rk}(J_\sigma(u,v)) = 2 \iff \frac{\partial \sigma}{\partial u}(u,v) \text{ e } \frac{\partial \sigma}{\partial v}(u,v) \text{ sono linearmente indip.}$$



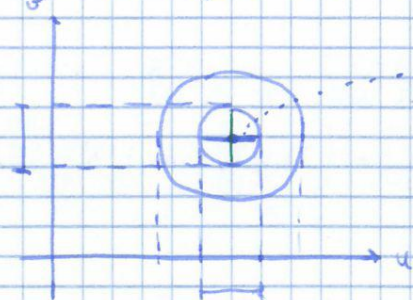
$$\gamma(u) = \sigma(u, v_0)$$

$$\eta(v) = \sigma(u_0, v)$$

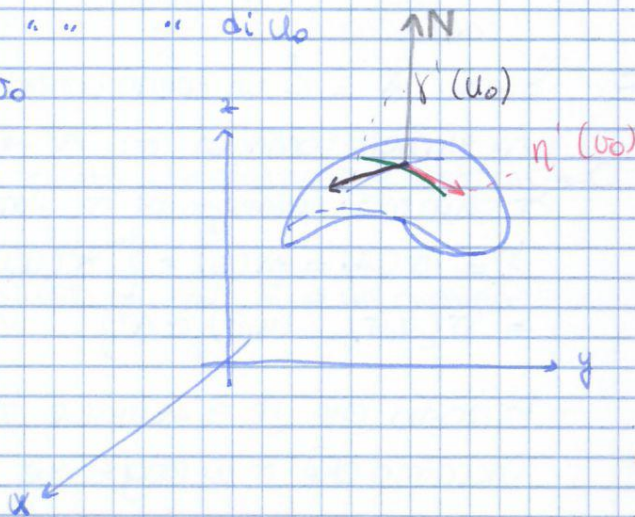
γ e η sono 2 curve parametriche:

- γ ha un'unica variabile $\rightarrow u$
- η " " " " " $\rightarrow v$
- $\rightarrow \gamma$ definita in un intorno di u_0
- $\rightarrow \eta$ " " " " " di u_0

γ trasforma il p.to u in σ calcolata in v_0



trasformati in un arco di curva



$$\Rightarrow \begin{cases} x = p \cos v \\ y = p \sin v \\ z = u \end{cases} \quad u \in \mathbb{R} \quad 0 < v < 2\pi$$

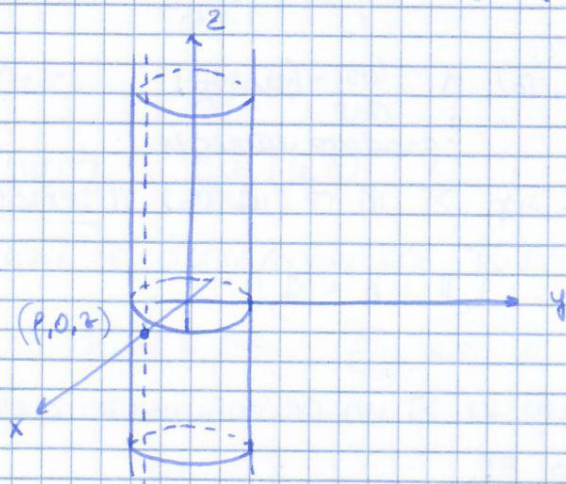
$$x^2 + y^2 = p^2 \cos^2 v + p^2 \sin^2 v = p^2$$

$$\Sigma = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = p^2, z \in \mathbb{R} \}$$

Tutto il cilindro retto.
In realtà non proprio tutti i p b.

$$x \neq p, y \neq 0 \Leftrightarrow v \neq 0, 2\pi$$

$$\Sigma = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = p^2, z \in \mathbb{R} \} \setminus \{ (p, 0, z) : z \in \mathbb{R} \}$$



$$\{ (p, 0, z) : z \in \mathbb{R} \}$$

$$J_{\sigma}(u, v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \sigma}{\partial u}(u, v) & \frac{\partial \sigma}{\partial v}(u, v) \\ 0 & -p \sin v \\ 0 & p \cos v \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

La 1ª colonna non è mai nulla e nemmeno la 2ª.

Non sono dipendenti.

$$\text{rk}(J_{\sigma}(u, v)) = 2 \Rightarrow \sigma \text{ è regolare.}$$

Provo a calcolare il vettore normale.

ES: $p > 0$ fissato. Sia $\sigma: (0, \pi) \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da

$$\sigma(u, v) = (p \sin u \cos v, p \sin u \sin v, p \cos u)$$

$\Sigma = \text{im}(\sigma)$? σ è regolare?

$$\Sigma = \text{im}(\sigma) = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y, z) = \sigma(u, v), 0 < u < \pi, 0 < v < 2\pi \}$$

$$\begin{cases} x = p \sin u \cos v & 0 < u < \pi \\ y = p \sin u \sin v & 0 < v < 2\pi \\ z = p \cos u \end{cases}$$

$$J_{\sigma}(x,y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ \frac{\partial \sigma}{\partial x} \Big|_{x,y} & \frac{\partial \sigma}{\partial y} \Big|_{x,y} \end{pmatrix}$$

Non si annulla e nemmeno
multiplici $\Rightarrow \text{rk} = 2$

\Downarrow
 σ è regolare.

Fine richiamo

2/11/12

INTEGRALI di SUPERFICIE

Def. Siano $K \subseteq \mathbb{R}^2$ un compatto tale che ∂K è il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti, $\sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$ una calata regolare, $\Sigma = \sigma(K)$ il sostegno di σ e $f: \Sigma \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua. Si chiama integrale superficiale (o di superficie) di f su σ (o su Σ) il numero reale.

$$\int_{\sigma} f = \int_K f(\sigma(u,v)) \|N(u,v)\| du dv; \quad \text{dove } N(u,v) = \frac{\partial \sigma}{\partial u} \Big|_{u,v} \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial v} \Big|_{u,v}$$

(oppure $\int_{\Sigma} f = \int_{\sigma} f d\sigma = \int_{\Sigma} f d\sigma$)

Se $f=1$ su $\Sigma \Rightarrow \int_{\sigma} f = \text{AREA di } \Sigma$

\triangle è un integrale doppio.

OSS: Siano $A \subseteq \mathbb{R}^2$ connesso per archi, $K \subseteq A$ compatto tale che ∂K è il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti, $g: A \rightarrow \mathbb{R}$ di classe C^1 e $\Sigma = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : (x,y) \in K, z = g(x,y)\}$. Σ è il grafico di g ristretto all'insieme K , cioè:

$$\Sigma = G_{g|_K}$$

Σ è il sostegno di una sup. $\sigma|_K$, dove $\sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$ è

$$\sigma(x,y) = (x,y, g(x,y))$$

$$N(x,y) = \frac{\partial \sigma}{\partial x} \Big|_{x,y} \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial y} \Big|_{x,y} = \text{POSSIAMO CALCOLARE il det} =$$

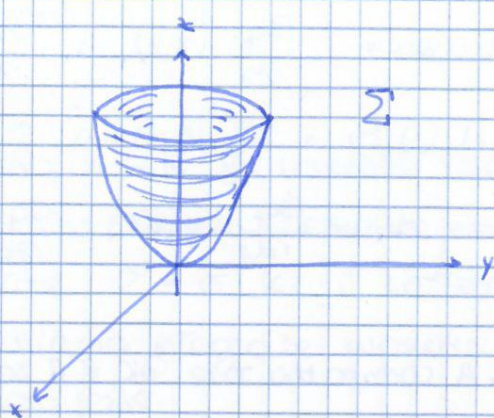
$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial \sigma_1}{\partial x} \Big|_{x,y} & \frac{\partial \sigma_2}{\partial x} \Big|_{x,y} & \frac{\partial \sigma_3}{\partial x} \Big|_{x,y} \\ \frac{\partial \sigma_1}{\partial y} \Big|_{x,y} & \frac{\partial \sigma_2}{\partial y} \Big|_{x,y} & \frac{\partial \sigma_3}{\partial y} \Big|_{x,y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 0 & \frac{\partial g}{\partial x} \Big|_{x,y} \\ 0 & 1 & \frac{\partial g}{\partial y} \Big|_{x,y} \end{vmatrix} =$$

$$K = [0, 2\sqrt{2}] \times [0, 2\pi] \quad \text{rettangolo}$$

$$= \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) \left(\int_0^{2\sqrt{2}} \rho (1+\rho^2)^{1/2} d\rho \right) = 2\pi \left[(1+\rho^2)^{3/2} \cdot \frac{1}{3} \right]_0^{2\sqrt{2}} = \frac{2}{3}\pi (27-1) =$$

$$= \frac{2}{3}\pi \cdot 26 = \frac{52}{3}\pi$$

\mathbb{R}^3 :



ES: Calcolare: $\int_{\Sigma} (x^2+y^2)z \, d\sigma$, dove $\Sigma = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : z = \sqrt{x^2+y^2}, x^2+y^2 \leq 1\}$

questo indica il fatto che sia un integrale di sup. Altrimenti avrei >

$\Sigma = \sigma(K)$, dove $\sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$ è

$$\sigma(x,y) = (x,y, \sqrt{x^2+y^2}), \quad K = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2+y^2 \leq 1\}$$

$$f(x,y,z) = (x^2+y^2)z$$

$$\int_{\Sigma} (x^2+y^2)z \, d\sigma = \int_{\Sigma} f(x,y,z) \, d\sigma = \int_K f(\sigma(x,y)) \|N(x,y)\| \, dx \, dy =$$

$$\text{dove } \|N(x,y)\| = \left\| \left(-\frac{\partial \sigma}{\partial x}(x,y), -\frac{\partial \sigma}{\partial y}(x,y), 1 \right) \right\| =$$

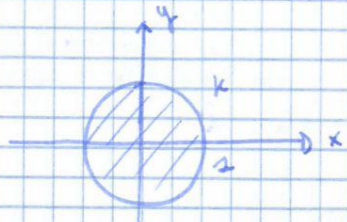
$$= \left\| \left(-\frac{2x}{2\sqrt{x^2+y^2}}, -\frac{2y}{2\sqrt{x^2+y^2}}, 1 \right) \right\| = \sqrt{\frac{x^2}{x^2+y^2} + \frac{y^2}{x^2+y^2} + 1} = \sqrt{2}$$

$$\Rightarrow \int_K f(x,y, \sqrt{x^2+y^2}) \cdot \sqrt{2} \, dx \, dy =$$

$$f(x,y,z) = (x^2+y^2)z$$

$$f(x,y, \sqrt{x^2+y^2}) = (x^2+y^2)\sqrt{x^2+y^2} = (x^2+y^2)^{3/2}$$

$$= \sqrt{2} \int_K (x^2+y^2)^{3/2} \, dx \, dy \quad \text{ORA DOBBIAMO CALCOLARE L'INTEGRALE DOBPIO}$$



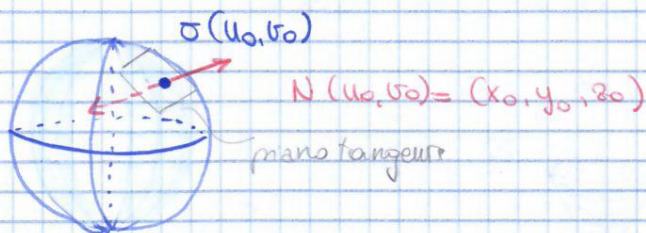
Cambiamo coord \rightarrow polari

Consideriamo un qualunque punto (u_0, v_0) interno a K e controlliamo se $N(u_0, v_0)$ è entrante o uscente da D . { più zeri ci sono meglio è }

1° METODO:

Grafico. Disegniamo Σ

$$\Sigma = \partial D$$



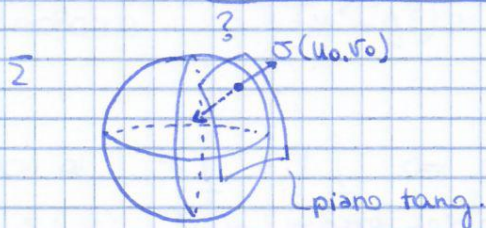
- Prendiamo $\sigma(u_0, v_0)$
- Prendiamo $N(u_0, v_0)$
- Disegniamo N partendo da $\sigma(u_0, v_0)$

5/11/12

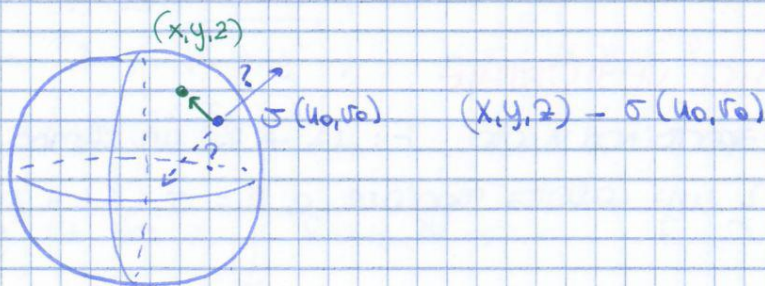
2° METODO:

Vettoriale. Se D è convesso, si considera la seguente espressione:

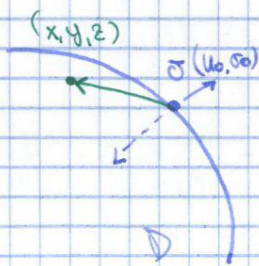
$$\forall (x, y, z) \in D, \quad \left[[(x, y, z) - \sigma(u_0, v_0)] \cdot N(u_0, v_0) \right] \quad \text{Ottendiamo un numero reale}$$



Prendiamo un qualunque punto $(x, y, z) \in \Sigma$



Oppure



Quando il prodotto scalare è
 $- \leq 0 \Rightarrow N(u_0, v_0)$ è uscente
 $- \geq 0 \Rightarrow N(u_0, v_0)$ è entrante
 (facile riferimento al coseno)

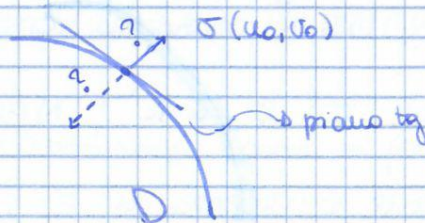
⚠ È una disequazione a 3 variabili. Cosa migliore: avere due zeri.

3° METODO:

Analitico. $\forall \epsilon > 0$ suff. piccolo si considera:

$$\sigma(u_0, v_0) + \epsilon N(u_0, v_0)$$

- Se $\in D \Rightarrow N(u_0, v_0)$ è entrante;
- Se $\notin D \Rightarrow N(u_0, v_0)$ è uscente.



Se mi sposto di ϵ verso l'interno $\Rightarrow N$ entrante
 « « « « « « l'esterno $\Rightarrow N$ uscente

$$F(\sigma_1(x,y)) \cdot N_1(x,y) = F(x,y,x^2+y^2) \cdot (2x, 2y, -1) = (x^2, y^2, x^2+y^2) \cdot (2x, 2y, -1) = 2x^3 + 2y^3 - x^2 - y^2$$

$$\int_{\Sigma_1} F \cdot n = \int_{K_1} F(\sigma_1(x,y)) \cdot N_1(x,y) dx dy = \int_{K_1} (2x^3 + 2y^3 - x^2 - y^2) dx dy =$$

Facciamo le coordinate polari

$$= \int_{K_1'} (2\rho^3 \cos^3 \theta + 2\rho^3 \sin^3 \theta - \rho^2) \rho d\rho d\theta = \int_{K_1'} [2\rho^4 (\cos^3 \theta + \sin^3 \theta) - \rho^3] d\rho d\theta =$$

$$= \{(p,\theta) \in \mathbb{R}^2; 0 < \rho < 1, 0 < \theta < 2\pi\}$$

$$= \left(\int_0^1 2\rho^4 d\rho \right) \left(\int_0^{2\pi} (\cos^3 \theta + \sin^3 \theta) d\theta \right) - \left(\int_0^1 \rho^3 d\rho \right) \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) =$$

$$= -2\pi \left[\frac{1}{4} \rho^4 \right]_0^1 = -2\pi \cdot \frac{1}{4} = \boxed{-\frac{\pi}{2}}$$

OS: Se $n \in \mathbb{N}$ è dispari $\rightarrow \int_0^{2\pi} \sin^n t dt = 0$, $\int_0^{2\pi} \cos^n t dt = 0$
s = t - \pi
 sfruttare il fatto che il seno è dispari

Ora dobbiamo calcolare l'integrale su Σ_2

$$\int_{\Sigma_2} F \cdot n = \int_{K_2} F(\sigma_2(x,y)) \cdot N_2(x,y), \text{ con } N_2 \text{ esterno a } D$$

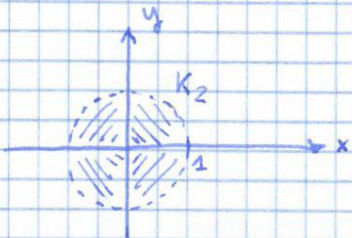
$$\Sigma_2 = \sigma_2(K_2), \sigma_2: K_2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ è } \sigma_2(x,y) = (x,y,1)$$

$$N(x,y) = \frac{\partial \sigma_2}{\partial x}(x,y) \wedge \frac{\partial \sigma_2}{\partial y}(x,y) = (0, 0, 1) \text{ Vettore uscente}$$

$$N_2(x,y) = N(x,y) = (0, 0, 1) \text{ (Vettore cost.)}$$

$$= \int_{K_2} F(\sigma_2(x,y)) \cdot (0, 0, 1) = \int_{K_2} F(x,y,1) \cdot (0, 0, 1) = (x^2, y^2, 1) \cdot (0, 0, 1) = 1$$

$$= \int_{K_2} F(\sigma_2(x,y)) \cdot N_2(x,y) dx dy = \int_{K_2} 1 dx dy = m(K_2) = \boxed{\pi}$$



$$\int_{\partial D} F \cdot n = \int_{\Sigma_1} F \cdot n + \int_{\Sigma_2} F \cdot n = -\frac{\pi}{2} + \pi = \boxed{\frac{\pi}{2}}$$

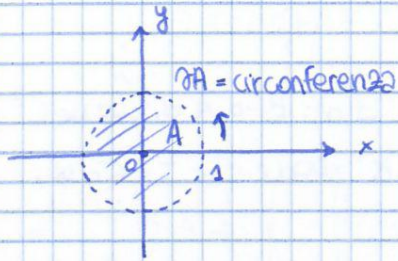
finish!

orientamento positivo e $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ un campo di classe C^1 , $F = (f_1, f_2)$ tale che
 $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$: $\frac{\partial f_2}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial f_1}{\partial y}(x,y) = 1$ Allora $m(A) = \oint_{\partial A} F \cdot dP$

8/11/12

Teorema di Green svolto senza dim.

Es: Calcolare l'integrale di linea di $F(x,y) = (y^2, x)$ lungo il bordo di: $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1\}$ orientato positivamente.



1° MODO:

Def di integrale di linea: parametrizziamo la circonfer.

2° MODO:

Teorema di Green:

$$F(x,y) = (y^2, x) = (f_1(x,y), f_2(x,y))$$

$$\oint_{\partial A} F \cdot dP = \int_A \left(\frac{\partial f_2}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial f_1}{\partial y}(x,y) \right) dx dy =$$

$$= \int_A (1 - 2y) dx dy \Rightarrow \text{coord polari} = \int_{A'} (1 - 2p \sin \theta) p dp d\theta =$$

$$A' = \{(p, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 0 < p < 1, 0 < \theta < 2\pi\} = \left(\int_0^1 p dp \right) \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) - 2 \left(\int_0^1 p^2 dp \right) \left(\int_0^{2\pi} \sin \theta d\theta \right) =$$

$$= \left[\frac{1}{2} p^2 \right]_0^1 \cdot 2\pi = \pi$$

(In senso antiorario $\rightarrow -\pi$)

APPLICAZIONE COROLLARIO:

Campi che verificano * sono ad es:

$$F(x,y) = (0, x)$$

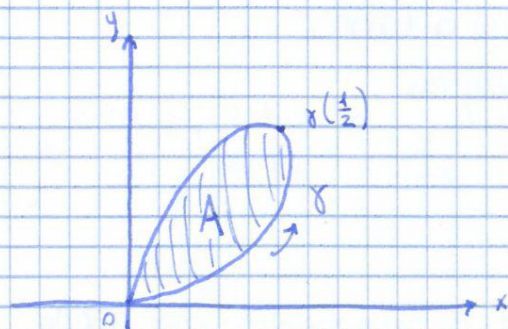
$$G(x,y) = (-y, 0)$$

$$H(x,y) = \left(-\frac{1}{2}y, \frac{1}{2}x \right)$$

$$L(x,y) = \left(-\frac{1}{3}y, \frac{2}{3}x \right) \text{ etc...}$$

Calcolare l'area dell'insieme A racchiuso nel sottografo della curva parametrica

$$\gamma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \gamma(t) = (t^3 - 3t^2 + 2t, t - t^3)$$

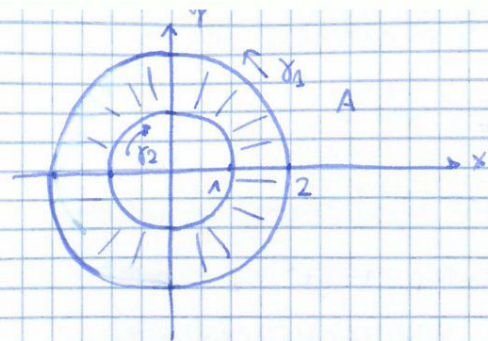


Davremmo fare:

$$(x,y) = \gamma(t) = (t^3 - 3t^2 + 2t, t - t^3) \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = t^3 - 3t^2 + 2t \\ y = t - t^3 \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1$$

\Rightarrow TROPPO COMPLESSO!



1° MODO:

$$\int_{\partial A} F \cdot dP = \int_{\partial A} F \cdot dP + \int_{\partial A} F \cdot dP$$

2° MODO:

$$F(x,y) = (F_1(x,y), F_2(x,y)) = (xy^3, y)$$

$$\int_{\partial A} F \cdot dP = \int_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x}(x,y) - \frac{\partial F_1}{\partial y}(x,y) \right) dx dy =$$

$$= \int_A (0 - 3x^2y^2) dx dy = -3 \int_A x^2 y^2 dx dy \stackrel{\text{polari}}{=} -3 \int_{A'} (\rho^2 \cos^2 \theta \cdot \rho^2 \sin^2 \theta) \rho d\rho d\theta =$$

Rettagolo $A' = \{(\rho, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq \rho \leq 2, 0 \leq \theta < 2\pi\}$

$$= -3 \left(\int_1^2 \rho^5 d\rho \right) \left(\int_0^{2\pi} \cos^2 \theta \sin^2 \theta d\theta \right) = \frac{1}{4} \sin^2(2\theta)$$

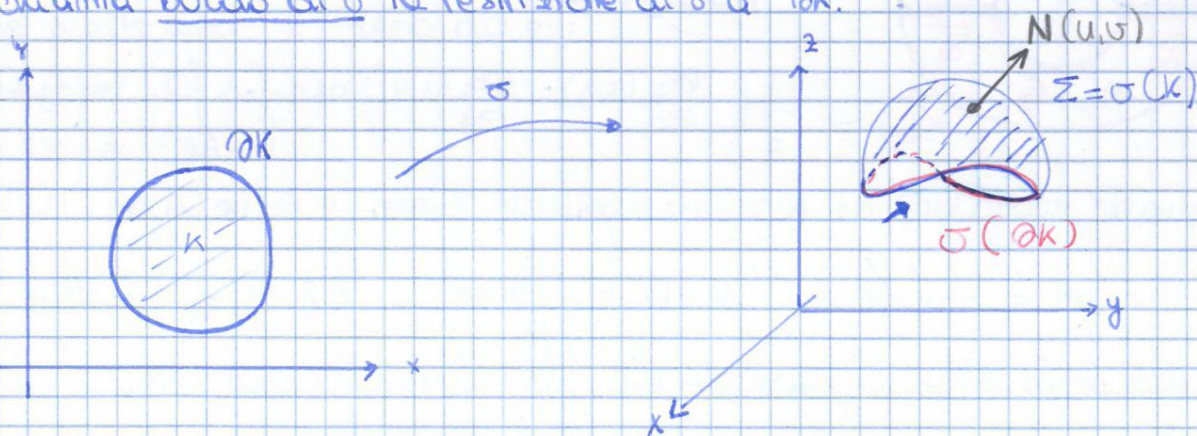
$$= -3 \left[\frac{1}{6} \rho^6 \right]_1^2 \cdot \frac{1}{4} \left[\frac{1}{2} \left(2\theta - \sin(2\theta) \cos(2\theta) \right) \right]_0^{2\pi} = -\frac{63}{8} \pi$$

Teorema di Stokes (Teorema del rotore)

Def: Siano $A \subset \mathbb{R}^2$ un aperto limitato connesso x archi, tale che ∂A è il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti, $K = \bar{A} = A \cup \partial A$

(questo si dice che K è compatto e $\partial K = \partial A$), $\sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$ una colotta regolare, $\Sigma = \sigma(K)$ il sostegno di σ e $N(u,v) = \frac{\partial \sigma}{\partial u}(u,v) \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial v}(u,v) \forall (u,v) \in K$.

Si chiama bordo di σ la restrizione di σ a ∂K .



Diciamo che il bordo di σ , $\partial \sigma$, è orientato positivamente se $\sigma(\partial K)$ è orientata in senso antiorario rispetto ad un osservatore posto come il vettore N .

In altri termini, $\partial \sigma$ è orientato positivamente se percorrendo idealmente $\sigma(\partial K)$ appoggiati alla faccia di Σ da cui esce N si vedono i p.ti di Σ alle proprie sx.

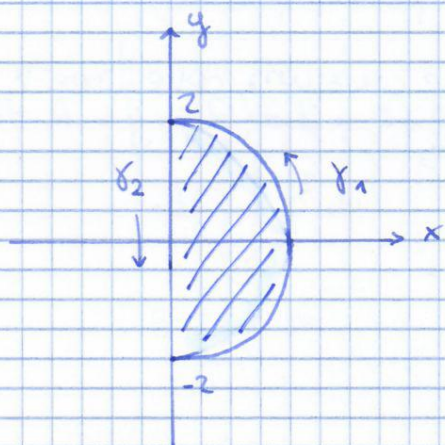
$$= (\sin t, \sin t \cos t, \sin t \cos t) \cdot (-\sin t, \cos t, \cos t) =$$

$$= -\sin^2 t + \sin t \cos^2 t + \sin t \cos^2 t$$

$$= \sin t (-\sin t + 2 \cos^2 t)$$

$$= \int_0^{2\pi} \sin t (-\sin t + 2 \cos^2 t) dt = \left[-\frac{1}{2} (t - \sin t \cos t) - \frac{2}{3} \cos^3 t \right]_0^{2\pi} = \boxed{-\pi}$$

ES. 2: Calcolare l'integrale di linea del campo $F(x,y) = (xy, x^2+ye)$ lungo il bordo del semicerchio di centro $O(0,0)$ e $R=2$ nel semipiano $x \geq 0$ inducendo un percorso antiorario.



γ è regolare a tratti

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_{\gamma_1} F \cdot dP + \int_{\gamma_2} F \cdot dP$$

$$\gamma_1: \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\gamma_1(t) = (2 \cos t, 2 \sin t)$$

Controllo:

$$\gamma_1\left(-\frac{\pi}{2}\right) = (0, -2)$$

$$\gamma_1(0) = (2, 0)$$

ok!

$$\gamma_1\left(\frac{\pi}{2}\right) = (0, 2)$$

$$\gamma_2: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\gamma_2(t) = (0, 2 + t(-2-2)) = (0, 2-4t)$$

Controllo:

$$\gamma_2(0) = (0, 2)$$

ok!

$$\gamma_2(1) = (0, -2)$$

$$\int_{\gamma_2} F \cdot dP = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} F(\gamma_1(t)) \cdot \gamma_1'(t) dt =$$

$$\begin{aligned} F(\gamma_1(t)) \cdot \gamma_1'(t) &= F(2 \cos t, 2 \sin t) \cdot (-2 \sin t, 2 \cos t) = \\ &= (4 \cos t \sin t, 4 \cos^2 t + 4 \sin^2 t) \cdot (-2 \sin t, 2 \cos t) = \\ &= (4 \cos t \sin t, 4) \cdot (-2 \sin t, 2 \cos t) = \\ &= -8 \cos t \sin^2 t + 8 \cos t \end{aligned}$$

$$= \int_{-\pi/2}^{\pi/2} (-8 \cos t \sin^2 t + 8 \cos t) dt = \left[-\frac{8}{3} \sin^3 t + 8 \sin t \right]_{-\pi/2}^{\pi/2} = \frac{8}{3} + 8 - \frac{8}{3} = \frac{32}{3}$$

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_0^1 F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \ominus$$

$$\begin{aligned} F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) &= F(\cos t, -\sin t, 1) \cdot (-\sin t, -\cos t, 0) = \\ &= (-\sin t, -\cos t, 1) \cdot (-\sin t, -\cos t, 0) = \\ &= \sin^2 t + \cos^2 t + 0 = 1 \end{aligned}$$

$$\ominus \int_0^{2\pi} 1 dt = \boxed{2\pi}$$

Metodo alternativo \Rightarrow Teorema di Stokes

Integrali di superficie

es. 1: Calcolare $\int_{\Sigma} (x^2 + y^2) d\sigma$, $\Sigma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 4\}$

$$\int_{\Sigma} f(x, y, z) d\sigma = \int_{\Sigma} F(\sigma(u, v)) \|\mathbf{N}(u, v)\| du dv$$

$$\Sigma = \sigma(K) \quad \sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\mathbf{N}(u, v) = \frac{\partial \sigma}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial v}(u, v)$$

Dobbiamo parametrizzare σ

$$\sigma: [0, \pi] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

θ φ raggio 2

$$\sigma(\theta, \varphi) = (2 \sin \theta \cos \varphi, 2 \sin \theta \sin \varphi, 2 \cos \theta)$$

$$\mathbf{N}(\theta, \varphi) = \frac{\partial \sigma}{\partial \theta}(\theta, \varphi) \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial \varphi}(\theta, \varphi) = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2 \cos \theta \cos \varphi & 2 \cos \theta \sin \varphi & -2 \sin \theta \\ -2 \sin \theta \sin \varphi & 2 \sin \theta \cos \varphi & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= (4 \sin^2 \theta \cos \varphi, -4 \sin^2 \theta \sin \varphi, 4 \cos \theta \sin \theta)$$

$$\begin{aligned} \|\mathbf{N}(\theta, \varphi)\| &= \sqrt{16 \sin^4 \theta \cos^2 \varphi + 16 \sin^4 \theta \sin^2 \varphi + 16 \cos^2 \theta \sin^2 \theta} = \\ &= \sqrt{16 \sin^4 \theta + 16 \cos^2 \theta \sin^2 \theta} = \sqrt{16 \sin^2 \theta (\sin^2 \theta + \cos^2 \theta)} = \\ &= \sqrt{16 \sin^2 \theta} = 4 |\sin \theta| = 4 \sin \theta \end{aligned}$$

\uparrow
[0, \pi]

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 \Rightarrow \int_K f(\sigma(\theta, \varphi)) \cdot \|\mathbf{N}(\theta, \varphi)\| d\sigma =$$

$$K: [0, \pi] \times [0, 2\pi]$$

$$= \int_K (4 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi + 4 \sin^2 \theta \sin^2 \varphi) \cdot 4 \sin \theta d\theta d\varphi =$$

$$= \int_K 16 \sin^3 \theta d\theta d\varphi = 16 \left(\int_0^{\pi} (1 - \cos^2 \theta) \sin \theta d\theta \right) \left(\int_0^{2\pi} d\varphi \right) =$$

$$= 16 \left[-\cos \theta + \frac{1}{3} \cos^3 \theta \right]_0^{\pi} 2\pi = -\frac{128}{3} \pi$$

Teorema di Stokes

12/11/12

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$ aperto non vuoto, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ un campo vettoriale di classe C^1 ,
 $F = (f_1, f_2, f_3)$, $A \subseteq \mathbb{R}^2$ un aperto limitato connesso per archi tale che ∂A è l'unione
di un numero finito di sostegni a 2 a 2 disgiunti di curve parametriche chiuse, sem-
plici e regolari a tratti, $K = \bar{A}$ e $\sigma: K \rightarrow \Omega$ una calotta regolare con $\partial\sigma$ orientato
positivamente. Allora

$$\int_{\partial\sigma} F \cdot dP = \int_{\sigma} \text{rot } F \cdot n \, ds$$

dove $\text{rot } F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ è il campo vettoriale definito da
 $\forall (x, y, z) \in \Omega$

$$\text{rot } F(x, y, z) = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{vmatrix} =$$

$$\left(\frac{\partial f_3}{\partial y} - \frac{\partial f_2}{\partial z}, \frac{\partial f_1}{\partial z} - \frac{\partial f_3}{\partial x}, \frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y} \right)$$

Per ricordare

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 & 3 & 2 & 1 \\ y & z & z & x & x & y \end{pmatrix} \downarrow$$

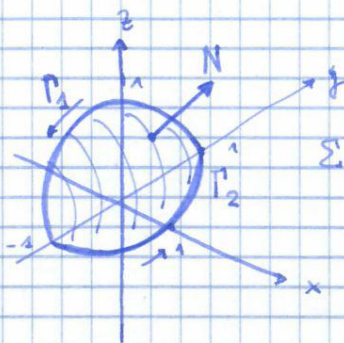
Posso applicare il teorema da dx verso sx o viceversa.

Stokes si applica su una linea in \mathbb{R}^3 . Però:

$$\int_{\sigma} \text{rot } F \cdot n \, ds \quad \text{Flusso del ROTORE !}$$

Es:

Calcolare l'integrale di linea di $F(x, y, z) = (x, 0, y)$ lungo il bordo di
 $\Sigma = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1, x \geq 0, z \geq 0 \}$ orientato positivamente rispetto al
vettore normale uscente dalla sfera $x^2 + y^2 + z^2 \leq 1$



$$\partial\Sigma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$$

1° modo: con def

$$\int_{\partial\Sigma} F \cdot dP = \int_{\Gamma_1} F \cdot dP + \int_{\Gamma_2} F \cdot dP$$

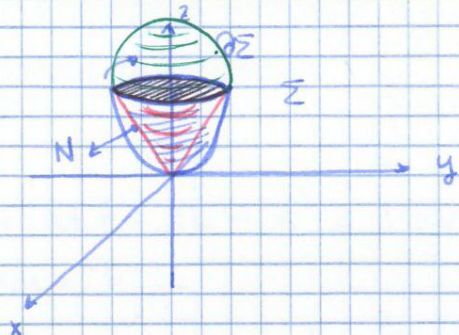
Dobbiamo parametrizzare Γ_1 e Γ_2 .

Fallo x es.

$$= \left[\frac{1}{2} (\theta - \cos\theta \sin\theta) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \left[\sin\theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \left[\frac{\pi}{2} \right]$$

Il teorema di Stokes va applicato quando il rot è cost. e la parametrizzazione è semplice

Supponiamo di avere:



$$z = x^2 + y^2$$

$$x^2 + y^2 \leq R^2$$

$$R > 0$$

Posiamo applicare Stokes calcolando il flusso ~~attraverso~~ attraverso Σ . Però quel bordo è bordo di fronte

sup. \Rightarrow ad es. un cono:

$$\underline{S}: \left. \begin{aligned} z &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ x^2 + y^2 &\leq R^2 \end{aligned} \right\} \text{ non è la scelta migliore}$$

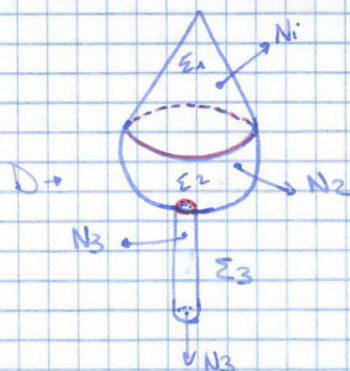
Oppure semisfera \Rightarrow non è la scelta migliore

Scelta + opportuna \rightarrow Oppure CERCHIO \leftarrow

Cambio il problema: faccio il flusso attraverso una nuova sup. che ha x bordo lo stesso bordo dato del problema.

Teorema di Gauss (della divergenza)

Def: Sia $D \subseteq \mathbb{R}^3$ un aperto limitato connesso x archi. Diciamo che D è un aperto con bordo se ∂D è l'unione di un numero finito di sostegni di valorte semplici e regolari orientate secondo un verso uscente da D e aventi a 2 a 2, al più in comune sostegni di curve parametriche semplici e regolari a tratti.



$$\partial D = \Sigma_1 \cup \Sigma_2 \cup \Sigma_3$$

Enunciato del Teorema di Gauss

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$ un aperto non vuoto, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ un campo vettoriale di classe C^1 , $F = (f_1, f_2, f_3)$ e $D \subseteq \Omega$ un aperto con bordo tale che $\partial D \subseteq \Omega$. Allora il flusso uscente di F da ∂D è

$$\int_{\partial D} F \cdot n \, d\sigma = \int_D \operatorname{div} F(x, y, z) \, dx \, dy \, dz$$

CAMPI VETTORIALI CONSERVATIVI

15/11/12

Sia $n \in \mathbb{N}$, $n \geq 1$

Def: Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale.

Diciamo che F è conservativo se \exists una funzione differenziabile $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tale che $\nabla f(x) = F(x)$, $\forall x \in \Omega$. In tal caso f è detta un POTENZIALE di F su Ω .

$$\nabla f(x) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \frac{\partial f}{\partial x_2}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right)$$

$$F = (f_1, f_2, \dots, f_n) \quad , \quad \nabla f(x) = F(x) \Leftrightarrow \left(\frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x) \right) = (f_1(x), \dots, f_n(x)) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x) = f_1(x) \\ \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x) = f_n(x) \end{cases} \quad \forall x \in \Omega$$

OSS: $\forall c \in \mathbb{R}$, $\nabla c = 0$ (c è una costante)

$$\nabla(f+c) = \nabla f + \nabla c = \nabla f$$

Se F è conservativo $\Rightarrow F$ ammette infiniti potenziali.

ES: Il campo vettoriale nullo è sicuramente positivo.

$$\bullet F(x,y) = (0,0)$$

$$f(x,y) = c \quad \forall c \in \mathbb{R}$$

$$\bullet G(x,y) = (1,2)$$

$$g(x,y) = x+2y \quad \Leftrightarrow \quad \nabla g(x,y) = \left(\frac{\partial g}{\partial x}(x,y), \frac{\partial g}{\partial y}(x,y) \right) = (1,2) = G(x,y)$$

$\bullet F(x,y) = (2xy + y^2, 2xy + x^2)$ è conservativo. Infatti:

$$f(x,y) = x^2y + xy^2$$

$$\nabla f(x,y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x,y), \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \right) = (2xy + y^2, 2xy + x^2) = F(x,y)$$

Def: Siano $0 \leq a < b \leq +\infty$, $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^n : a \leq \|x\| < b\}$ e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale. Diciamo che F è radiale se F è della forma:

$$F(x) = \varphi(\underbrace{\|x\|}_{\text{distanza di } x \text{ dall'origine}}) x, \quad \text{dove } \varphi: (a,b) \rightarrow \mathbb{R} \text{ è una funzione.}$$

ES: Il campo gravitazionale generato da una massa puntiforme posta in $(0,0,0)$ è:

$$F(x,y,z) = - \frac{1}{\| (x,y,z) \|^3} (x,y,z) = - \frac{(x,y,z)}{\sqrt{(x^2+y^2+z^2)^3}} =$$
$$= \left(\frac{x}{\sqrt{(x^2+y^2+z^2)^3}} - \frac{y}{\sqrt{(x^2+y^2+z^2)^3}} - \frac{z}{\sqrt{(x^2+y^2+z^2)^3}} \right)$$

ES: $F(x,y) = ((x^2+y^2)x, (x^2+y^2)y)$ È conservativo?

$F(x,y) = (x^2+y^2)(x,y)$ è della forma $F(x,y) = \text{rot}(x,y)$

$$= (\sqrt{x^2+y^2})^2 (x,y) = \underbrace{\| (x,y) \|^2}_{\varphi(\|x,y\|)} (x,y)$$

$F(x,y)$ è RADIALE e CONTINUO $\Rightarrow F$ è CONSERVATIVO

Def: Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto. Per conseguenza diciamo che Ω è connesso per archi se $\forall x,y \in \Omega$ esiste una curva parametrica $\gamma: [a,b] \rightarrow \Omega$ tali che $\gamma(a) = x$ e $\gamma(b) = y$.

Oss: Se Ω è connesso per archi $\Rightarrow \forall x,y \in \Omega$ con $x \neq y$ esiste una curva parametrica semplice e regolare a tratti $\gamma: [a,b] \rightarrow \Omega$ tale che $\gamma(a) = x$ e $\gamma(b) = y$

PROPOSIZIONE (Proprietà dei potenziali)

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto connesso per archi, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale conservativo e $f,g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ due potenziali di F su Ω .

Allora $\exists c \in \mathbb{R}$ tale che $f(x) - g(x) = c \quad \forall x \in \Omega$

DIM: $f-g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ f,g sono differenziabili in Ω con

$$\nabla f(x) = F(x) \quad \nabla g(x) = F(x) \quad \forall x \in \Omega$$

$\Rightarrow f-g$ è differenziabile in Ω con $\nabla(f-g)(x) = \nabla f(x) - \nabla g(x) = F(x) - F(x) = 0$
 $\forall x \in \Omega$

dimostriamo questo
Poiché Ω è connesso x archi, risulta che la funzione $f-g$ è costante in Ω . Infatti, siano $x,y \in \Omega$ con $x \neq y$. Proviamo che

$$(f-g)(x) = (f-g)(y)$$

Sia $\gamma: [a,b] \rightarrow \Omega$ semplice e regolare a tratti tale che $\gamma(a) = x$ e $\gamma(b) = y$.

$\exists t_0 = a < t_1 < t_2 < \dots < t_m = b$ taliche γ è di classe C^1 su $(t_{k-1}, t_k) \quad \forall k=1, \dots, m$ con $\gamma'(t) \neq 0 \quad \forall t \in (t_{k-1}, t_k)$ e negli estremi esistono le derivate laterali.

Sia $\varphi: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da

$$\varphi(t) = (f-g)(\gamma(t))$$

$$[a,b] \xrightarrow{\gamma} \Omega \xrightarrow{f-g} \mathbb{R}$$

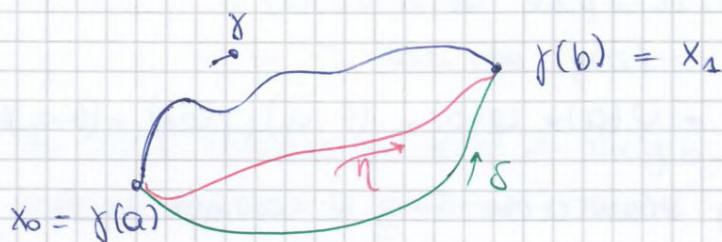
$$t \longmapsto \gamma(t) \longrightarrow (f-g)(\gamma(t)) = \varphi(t)$$

TEOREMA sull'integrale di linea di un campo conservativo

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale continuo e conservativo, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ un potenziale di F su Ω e $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ una curva parametrica semplice e regolare a tratti.

Allora
$$\int_{\gamma} F \cdot dP = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a))$$

Inoltre se γ è chiusa, allora
$$\oint_{\gamma} F \cdot dP = 0$$



$$\int_{\gamma} F \cdot dP = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)) = f(x_1) - f(x_0) = \int_{\eta} F \cdot dP = \int_{\delta} F \cdot dP$$

Non dipende dal percorso.

ESERCITAZIONI del 16/11/12

1. Calcolare
$$\int_{\Sigma} \frac{z}{\sqrt{4+x^2+y^2}} ds, \quad \Sigma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = \log(x^2+y^2), 1 \leq x^2+y^2 \leq e^2\}$$

$$\Sigma = \sigma(K), \quad \sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad g(x, y) = \log(x^2+y^2) \Rightarrow \sigma(x, y) = (x, y, \log(x^2+y^2))$$

$$K = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x^2+y^2 \leq e^2\}$$

$$\int_{\Sigma} \frac{z}{\sqrt{4+x^2+y^2}} ds = \int_K \frac{\log(x^2+y^2)}{\sqrt{4+x^2+y^2}} \|N(x, y)\| dx dy \quad (\ominus)$$

$$N(x, y) = \frac{\partial \sigma}{\partial x}(x, y) \wedge \frac{\partial \sigma}{\partial y}(x, y) = \left(-\frac{2x}{x^2+y^2}, -\frac{2y}{x^2+y^2}, 1 \right)$$

$$\|N(x, y)\| = \sqrt{\frac{4x^2}{(x^2+y^2)^2} + \frac{4y^2}{(x^2+y^2)^2} + 1} = \sqrt{\frac{4}{x^2+y^2} + 1} = \sqrt{\frac{4+x^2+y^2}{x^2+y^2}}$$

$$\begin{aligned} (\ominus) \int_K \frac{\log(x^2+y^2)}{\sqrt{4+x^2+y^2}} \cdot \frac{\sqrt{4+x^2+y^2}}{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy &= \int_K \frac{\log(x^2+y^2)}{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy = \end{aligned}$$

Vettore sicuramente uscente $\Rightarrow N_1(x,y) = N(x,y)$

$$N(x,y) = \left(\frac{x}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, \frac{y}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, 1 \right)$$

Per verificare:

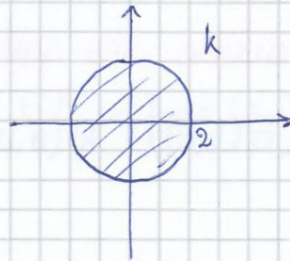
$$K = \{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4 \} \quad \text{Prendiamo un pto interno } a_k$$

$$(x,y) = (0,0) \Rightarrow \sigma(0,0) = (0,0,2)$$

$$N_1(0,0) = (0,0,1)$$

$$\begin{aligned} F(\sigma(x,y)) \cdot N(x,y) &= F(x,y,\sqrt{4-x^2-y^2}) \cdot \left(\frac{x}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, \frac{y}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, 1 \right) = \\ &= \left(3x\sqrt{4-x^2-y^2}, 3y\sqrt{4-x^2-y^2}, x^2+y^2 \right) \cdot \left(\frac{x}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, \frac{y}{\sqrt{4-x^2-y^2}}, 1 \right) = \\ &= 3x^2 + 3y^2 + x^2 + y^2 = 4(x^2 + y^2) \end{aligned}$$

$$\textcircled{=} \int_K 4(x^2 + y^2) dx dy = \text{polari} =$$



$$= \int_{K'} 4\rho^3 d\rho d\theta =$$

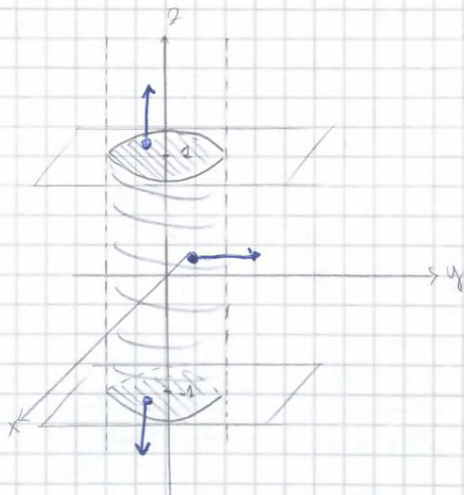
$$K' = \{ (\rho, \theta) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq \rho \leq 2, 0 \leq \theta \leq 2\pi \}$$

$$\textcircled{=} 8\pi \int_0^2 \rho^3 d\rho = 8\pi \left[\frac{1}{4} \rho^4 \right]_0^2 = 8\pi \cdot 16 = \boxed{32\pi}$$

ES 2

Calcolare il flusso uscente di $F(x,y,z) = (x, 0, z^2)$ dal bordo di

$$D = \{ (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 9, -1 \leq z \leq 1 \}$$



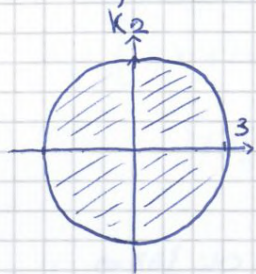
$$\int_{\partial D} F \cdot n \, d\sigma = \int_{\Sigma_1} F \cdot n \, d\sigma + \int_{\Sigma_2} F \cdot n \, d\sigma + \int_{\Sigma_3} F \cdot n \, d\sigma$$

$$\partial D = \underbrace{\text{cylinder}}_{\Sigma_1} \cup \underbrace{\text{top}}_{\Sigma_2} \cup \underbrace{\text{bottom}}_{\Sigma_3}$$

$$N(x,y) = \frac{\partial \sigma_2}{\partial x}(x,y) \wedge \frac{\partial \sigma_2}{\partial y}(x,y) = (0, 0, 1)$$

$$N_2(x,y) = N(x,y) \quad F(\sigma_2(x,y)) \cdot N(x,y) = F(x,y,1) \cdot (0,0,1) = (x,0,1) \cdot (0,0,1) = 1$$

$$\ominus \int 1 \, dx \, dy = m(k_2) = 9\pi$$



$$\Sigma_3 = \{ (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 9, z = -1 \}$$

$$\Sigma_3 = \sigma_3(k_3) \quad \sigma_3: k_3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \sigma_3(x,y) = (x,y,-1)$$

$$k_3 = \{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 9 \}$$

$$\int_{\Sigma_3} F \cdot n \, d\sigma = \int_{k_3} F(\sigma_3(x,y)) \cdot N_3(x,y) \, dx \, dy \quad \ominus$$

dove N_3 è normale a Σ_3 e uscente dall'insieme D

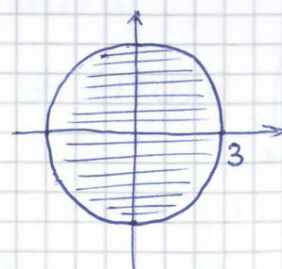
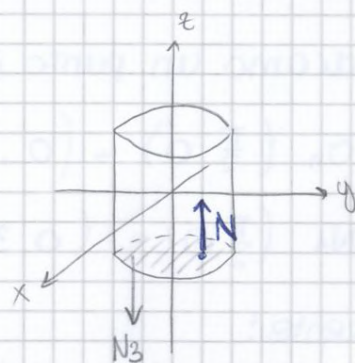
$$N(x,y) = \frac{\partial \sigma_3}{\partial x}(x,y) \wedge \frac{\partial \sigma_3}{\partial y}(x,y) = (0, 0, 1)$$

ENTRANTE in D !!

$$N_3(x,y) = -N(x,y) = (0, 0, -1)$$

$$F(\sigma_3(x,y)) \cdot N_3(x,y) = F(x,y,-1) \cdot (0,0,-1) = (x,0,1) \cdot (0,0,-1) = -1$$

$$\ominus \int_{k_3} (-1) \, dx \, dy = - \int_{k_3} dx \, dy = -m(k_3) = \boxed{-9\pi}$$



$$\begin{aligned} \int_{\partial D} F \cdot n \, d\sigma &= \int_{\Sigma_1} F \cdot n \, d\sigma + \int_{\Sigma_2} F \cdot n \, d\sigma + \int_{\Sigma_3} F \cdot n \, d\sigma = \\ &= 18\pi + 9\pi - 9\pi = \boxed{18\pi} \end{aligned}$$

Il flusso sulle 2 basi sup e inf. è venuto uguale e opposto, ma è un caso!
Qui diciamo che la motivazione è la simmetria dell'insieme.

Modo migliore è applicare GAUSS!! Infatti la conseguenza diceva: flusso uscente dal bordo di un insieme!!

Teorema

$F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ continuo e conservativo, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ potenziale di F su Ω ,

$\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ semplice e regolare a tratti

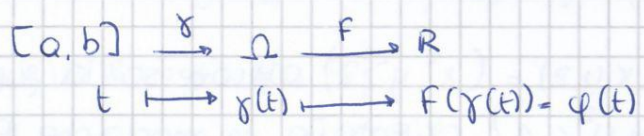
TESI: $\int_{\gamma} F \cdot dP = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a))$

L'integrale NON dipende dal sostegno, ma solo dal pto iniziale e finale.

DIM: Siano $t_0 = a < t_1 < t_2 < \dots < t_m = b$ tali che γ è di classe C^1 su (t_{k-1}, t_k) , $\forall k = 1, \dots, m$ con $\gamma' \neq 0$ e in t_k esistono le derivate laterali di $\gamma \forall k = 0, \dots, m$

Per def l'integrale su γ $\int_{\gamma} F \cdot dP = \sum_{k=1}^m \int_{t_{k-1}}^{t_k} F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$

Sia $\varphi: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $\varphi(t) = f(\gamma(t))$



F continuo e $\nabla F = F \Rightarrow f$ è di classe C^1 . φ è di classe C^1 in ogni intervallo $(t_{k-1}, t_k) \forall k = 1, \dots, m$ con $\varphi'(t) = (f \circ \gamma)'(t)$

$\varphi'(t) = (f \circ \gamma)'(t) = \underbrace{\nabla f(\gamma(t))}_F \cdot \gamma'(t) = F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) \quad \forall t \in (t_{k-1}, t_k), \forall k = 1, \dots, m$

Trasformo all'integrale

$\int_{\gamma} F \cdot dP = \sum_{k=1}^m \int_{t_{k-1}}^{t_k} \varphi'(t) dt = \sum_{k=1}^m [\varphi(t)]_{t_{k-1}}^{t_k} = \sum_{k=1}^m [\varphi(t_k) - \varphi(t_{k-1})] =$
 $= (\varphi(t_1) - \varphi(t_0)) + (\varphi(t_2) - \varphi(t_1)) + \dots + (\varphi(t_{m-1}) - \varphi(t_{m-2})) + (\varphi(t_m) - \varphi(t_{m-1}))$
perché $\varphi'(t)$ è continua

Semplifichero' quasi tutti i termini, tranne:

$= \varphi(t_m) - \varphi(t_0) = \varphi(b) - \varphi(a) = \boxed{f(\gamma(b)) - f(\gamma(a))}$

In particolare, se γ è chiusa:

$\gamma(a) = \gamma(b) \Rightarrow \oint_{\gamma} F \cdot dP = 0$

QED

In realtà vale anche il viceversa con l'ipotesi che Ω sia connesso x archi \exists

Teorema di equivalenza

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto connesso per archi e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale continuo. Allora sono fatti equivalenti:

$$\begin{aligned}
&= \int_a^c F(\gamma_1(t)) \cdot \gamma_1'(t) dt + \int_b^c F(\gamma_2(b+d-t)) \cdot (-\gamma_2'(b+d-t)) dt = \\
&= \int_{\gamma_1} F \cdot dP + \int_a^c F(\gamma_2(\tau)) \cdot \gamma_2'(\tau) d\tau = \\
&= \int_{\gamma_1} F \cdot dP - \int_c^d F(\gamma_2(\tau)) \cdot \gamma_2'(\tau) d\tau = \\
&= \int_{\gamma_1} F \cdot dP - \int_{\gamma_2} F \cdot dP = 0 \Rightarrow \int_{\gamma_1} F \cdot dP = \int_{\gamma_2} F \cdot dP
\end{aligned}$$

Cambiamento di variabile: $\tau = b+d-t$
 $d\tau = -dt$

Dimostriamo $2) \Rightarrow 1)$. Per dimostrare che F è conservativo, proviamo che esiste un potenziale f di F su Ω , cioè una funzione $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile tale che $\nabla f(x) = F(x), \forall x \in \Omega$, cioè se

$$F = (f_1, f_2, \dots, f_n) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad \text{e} \quad \forall x \in \Omega \quad \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = f_j(x)$$

Sia $x_0 \in \Omega$ fissato e sia $x \in \Omega$ qualunque. Poiché Ω è connesso per archi, sia $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ una curva parametrica semplice e regolare di tratto tale che $\gamma(a) = x_0$ e $\gamma(b) = x$. dipendente da x

Sia $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ la funzione definita da: $\forall x \in \Omega, f(x) = \int_{\gamma} F \cdot dP$
Per l'ipotesi 2) questa def è ben posta, cioè non dipende dalla scelta della curva γ .
 $\gamma = \gamma_x$ perché

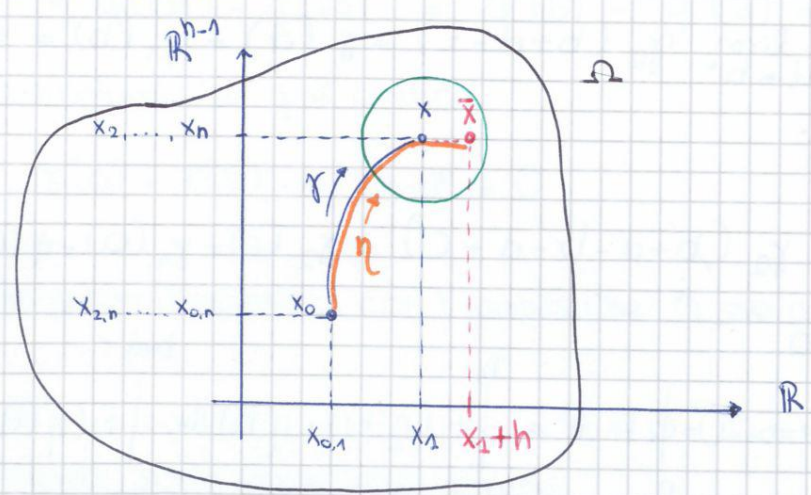
Dimostriamo che f è un potenziale di F , cioè che f è diff. in Ω e $\forall j = 1, \dots, n$ e $\forall x \in \Omega \quad \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = f_j(x)$. Consideriamo $j=1$.

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1+h, x_2, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_n)}{h}$$

$$\begin{aligned}
x &= (x_1, \dots, x_n) \\
x_0 &= (x_{01}, \dots, x_{0n}) \\
\bar{x} &= (x_1+h, x_2, \dots, x_n)
\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}) - f(x)}{h}$$

Ω è aperto e $x \in \Omega$
 $\Rightarrow \exists$ (una palla tutta contenuta in Ω)
 $r > 0: B_r(x) \subseteq \Omega$



Sia $0 < h < r$ e consideriamo $\bar{x} = (x_1+h, x_2, \dots, x_n)$
 $\bar{x} \in B_r(x)$

⊖ forma indeterminata $\left[\frac{0}{0} \right] \Rightarrow$ uso teorema di De L'Hôpital =

$$= \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f_1(x_1+h, x_2, \dots, x_n)}{1} = f_1(x_1, \dots, x_n) = f_1(x)$$

↑
f₁ è continua

In modo analogo:

$$\lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{f(x) - f(x-h)}{h} = f_1(x)$$

$$\Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(x) - f(x-h)}{h} = f_1(x) \Leftrightarrow \frac{\partial f}{\partial x_1}(x) = f_1(x)$$

Analogamente:

$$\frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = f_j(x) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad \forall x \in \Omega$$

F continuo $\Rightarrow f_j$ continua $\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x_j}$ continua $\Rightarrow f$ è differenziabile in Ω con

$$\nabla f(x) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right) = (f_1(x), \dots, f_n(x)) = F(x) \Rightarrow f \text{ è}$$

un potenziale di F su $\Omega \Rightarrow F$ è conservativo.

CVD

TEOREMA (condizione necessaria per i campi di classe C^1)

22/11/12

Siano $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale di classe C^1 ,

$F = (f_1, f_2, \dots, f_n)$. Se F è conservativo, allora $\forall x \in \Omega$ e $\forall i, j = 1, \dots, n$ si ha che

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}(x)$$

DIM. F conservativo $\Rightarrow \exists F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile tale che $\nabla f(x) = F(x), \forall x \in \Omega$,
cioè $\forall i = 1, \dots, n$ e $\forall x \in \Omega$

$$\frac{\partial F}{\partial x_i} = f_i(x) \quad (\text{Per hp})$$

$F \in C^1 \Rightarrow f_i \in C^1 \forall i \Rightarrow \frac{\partial f_i}{\partial x_i} \in C^1 \Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial x_j \partial x_i}$ continua $\forall i, j = 1, \dots, n \Rightarrow$
 $\Rightarrow f$ è di classe C^2 .

$$\text{Siano } i, j = 1, \dots, n \text{ e } x \in \Omega, \quad \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{\partial F}{\partial x_i}(x) = \frac{\partial^2 F}{\partial x_j \partial x_i}(x) =$$

$$= \frac{\partial^2 F}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j}(x) \right) = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}(x)$$

↑
Schwartz!
CVD

Condizione che NON riguarda gli integrali. Proprietà differenziale.

OSS: F è conservativo $\Rightarrow \frac{\partial f_i}{\partial x_j} = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}$ NON è vero il viceversa, ovvero se
vale questa condizione NON è detto che F sia conservativo.

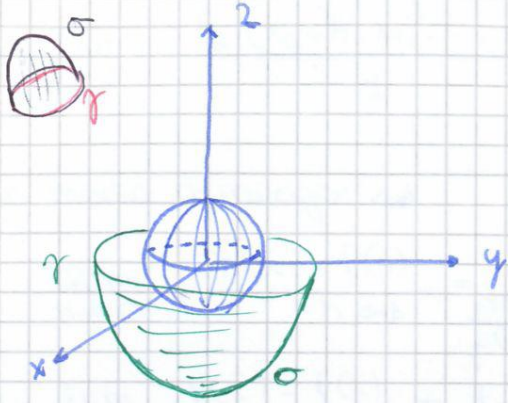
$$\exists i, j = 1, \dots, n : \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) \neq \frac{\partial f_j}{\partial x_i} \Rightarrow F \text{ NON è conservativo.}$$

→

Es: $\Omega = \mathbb{R}^3 \setminus \text{sfera}$

σ presa così va tutto bene!

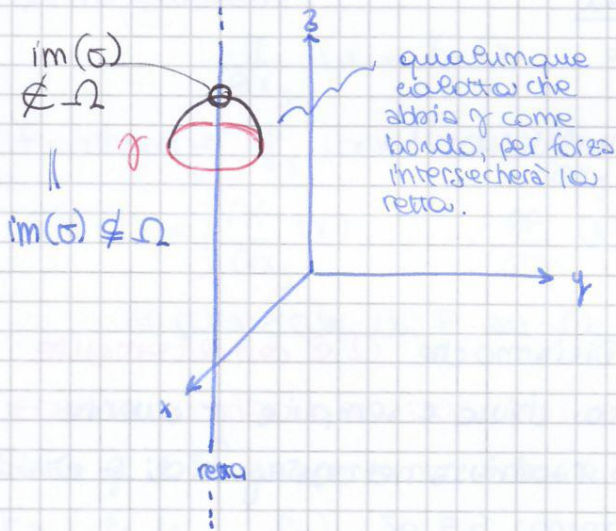
Quest'insieme è semplicemente connesso.



Es: $\Omega = \mathbb{R}^3 \setminus \text{retta}$

Ω NON è semplicemente connesso

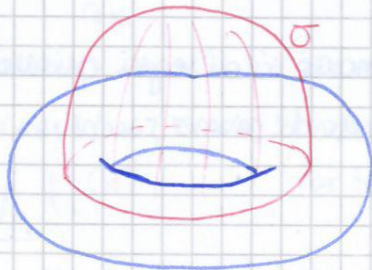
\exists curva tale che non è vero che il suo sostegno è il sostegno di una calotta che sia tutta in Ω .



Es: Il toro non è semplicemente connesso.

$\Omega = \text{Toro}$

Il suo sostegno esce da Ω



TEOREMA (condizione sufficiente x i campi di classe C^1)

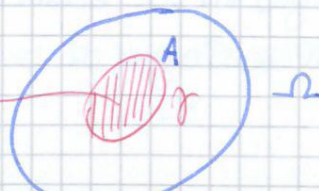
Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale di classe C^1 , $F = (f_1, \dots, f_n)$.

Se Ω è semplicemente connesso e $\forall x \in \Omega$ e $\forall i, j = 1, \dots, n$ $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}(x)$, allora F è conservativo.

Dim: Sia $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ una qualunque curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti. Dimostriamo che $\oint_{\gamma} F d\gamma = 0$

$[n=2]$ Per def, Ω è semplicemente connesso \Rightarrow la parte di piano racchiusa nel sostegno di γ è contenuta in Ω .

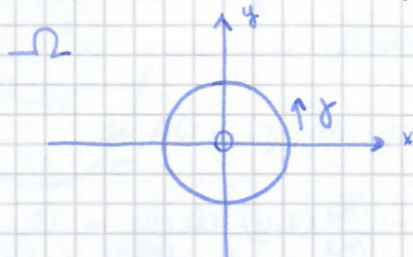
Sia A questo insieme
 $A \subseteq \Omega$ e $\partial A = \text{im}(\gamma) \subseteq \Omega$



ES: $F(x,y) = \left(-\frac{2y}{x^2+y^2}, \frac{2x}{x^2+y^2} \right)$

$$G(x,y) = \left(\frac{2x}{x^2+y^2}, \frac{2y}{x^2+y^2} \right)$$

$$\Omega = \text{dom}(F) = \text{dom}(G) = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$$



Ω NON è semplicemente connesso

G è conservativo \rightarrow C.N.

$g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $g(x,y) = \log(x^2+y^2)$ è un potenziale di G .

$$\nabla g(x,y) = \left(\frac{2x}{x^2+y^2}, \frac{2y}{x^2+y^2} \right) = G(x,y) \Rightarrow \text{verifica C.N.}$$

F verifica C.N. (ma) non è conservativo.

$$F = (f_1, f_2)$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y}(x,y) = -\frac{2x^2+2y^2-4y^2}{(x^2+y^2)^2} = \frac{2y^2-2x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial x}(x,y) = \frac{2x^2+2y^2-4x^2}{(x^2+y^2)^2} = \frac{2y^2-2x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

} = !! F verifica C.N.

F non è conservativo. $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \Omega$, $\gamma(t) = (\cos t, \sin t)$

$$\oint_{\gamma} F \cdot dP = \int_0^{2\pi} F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \quad \text{⊖}$$

$$F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) = F(\cos t, \sin t) \cdot (-\sin t, \cos t) = (-2\sin t, 2\cos t) \cdot (-\sin t, \cos t) =$$

$$= 2\sin^2 t + 2\cos^2 t = 2$$

$$\text{⊖} \int_0^{2\pi} 2 dt = 2 \int_0^{2\pi} dt = \boxed{4\pi} \neq 0 \Rightarrow F \text{ Non è conserv.}$$