



Corso Luigi Einaudi, 55 - Torino

Appunti universitari

Tesi di laurea

Cartoleria e cancelleria

Stampa file e fotocopie

Print on demand

Rilegature

NUMERO: 559

DATA: 13/06/2013

A P P U N T I

STUDENTE: Marchisa

MATERIA: Analisi Matematica II

Prof. Mazzi

Il presente lavoro nasce dall'impegno dell'autore ed è distribuito in accordo con il Centro Appunti.

Tutti i diritti sono riservati. È vietata qualsiasi riproduzione, copia totale o parziale, dei contenuti inseriti nel presente volume, ivi inclusa la memorizzazione, rielaborazione, diffusione o distribuzione dei contenuti stessi mediante qualunque supporto magnetico o cartaceo, piattaforma tecnologica o rete telematica, senza previa autorizzazione scritta dell'autore.

**ATTENZIONE: QUESTI APPUNTI SONO FATTI DA STUDENTIE NON SONO STATI VISIONATI DAL DOCENTE.
IL NOME DEL PROFESSORE, SERVE SOLO PER IDENTIFICARE IL CORSO.**

TOPOLOGIA di \mathbb{R}^n :

$\bar{x} \in \mathbb{R}^n$, intorno ^{aperto} ~~aperto~~ di \bar{x} di raggio $p > 0$.

$$B_p(\bar{x}) = B(\bar{x}; p) = \{x \in \mathbb{R}^n : d(x, \bar{x}) < p\}$$

aperto

$$B_r(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - \bar{x}\| < r\}$$

chiuso

$$B_r(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - \bar{x}\| \leq r\}$$

Dato un insieme A contenuto in \mathbb{R}^n e dato un punto x di A , si dice interno di A se esiste un intorno $B(x; p)$ tutto contenuto in A .

$A \subseteq \mathbb{R}^n$, $x \in A$ si dice interno ad A $\Leftrightarrow \exists B(x; p) \subseteq A$

$$\text{Int}(A) = \overset{\circ}{A} = \{x \in A, x \text{ interno ad } A\} \rightarrow \text{parte interna}$$

si chiama aperto un insieme se tutti i suoi punti sono interni, cioè $\overset{\circ}{A} = A$ (non ha punti sulla superficie)

\bar{x} si dice punto di frontiera di $A \subseteq \mathbb{R}^n$ se \forall intorno di centro \bar{x} e raggio p ($\forall B(\bar{x}; p)$) interseca sia A e' insieme, sia il complementare.

l'insieme dei punti di frontiera si chiama Frontiera di A ($\partial A = \text{Fr} A$) se $\{ \bar{x} : \text{punto di frontiera di } A \}$ $\partial A = \partial A$ ^{o bordo}

Se $\partial A \subseteq A$ si dice che A è chiuso ed il suo complementare è aperto

$A \cup \partial A = \bar{A}$ è la chiusura di A , cioè un insieme chiuso che contiene tutti i punti di A , $A \subseteq \bar{A}$, ed è il più piccolo chiuso che contiene A .

$$\overset{\circ}{A} \subseteq A \subseteq \bar{A} = A \cup \partial A$$

$$\underbrace{\overset{\circ}{A} = A = \bar{A}}_{\text{aperto chiuso}}$$

Un insieme $A \subseteq \mathbb{R}^n$ si dice limitato se $\exists M > 0 : \forall x \in A, \|x\| = d(x, 0) \leq M \in \mathbb{R}$.

$A \subseteq \mathbb{R}^n$ è connesso (per archi) se $\forall (x, y) \in A$ \exists un arco di curva che unisce x a y ed è interamente contenuto in A .

x_0 è un punto isolato per A se esiste $r > 0$ tale che $A \cap B_r(x_0) = \{x_0\}$

x_0 è un punto di accumulazione per A se $\forall r > 0$ si ha che $[A \cap B_r(x_0)] \setminus \{x_0\} \neq \emptyset$
cioè in ogni intorno di x_0 contiene punti di A diversi da x_0 .

Sia $A \subseteq \mathbb{R}^n$: A è aperto se \forall punto di A è interno ad A ($\text{Int}(A) = A$)

A è chiuso se CA è aperto

A è limitato se $\exists r > 0 : A \subseteq B_r(0)$

A è compatto se è chiuso e limitato

Se f è di classe C^2 su un aperto Ω allora f è differenziabile in tutti i punti di Ω

Teorema di Schwarz:

Se f è di classe C^2 su $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ aperto allora le derivate parziali miste sono uguali

$$\frac{d}{dx_2} \left(\frac{df}{dx_1} \right) = \frac{d}{dx_1} \left(\frac{df}{dx_2} \right)$$

Teorema di Weierstrass

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ compatto, non vuoto e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua. Allora f ammette massimo e minimo in Ω

Teorema di derivazione di una funzione composta:

$$\mathbb{R}^n \xrightarrow{F} \mathbb{R}^m \xrightarrow{G} \mathbb{R}^k$$

$$\vec{x} \rightarrow F(\vec{x}) \rightarrow G(F(\vec{x})) = G \circ F(\vec{x})$$

Se F è differenziabile in \vec{x} e G è differenziabile in $F(\vec{x})$ allora la funzione $G \circ F$ è differenziabile in \vec{x} e la $J_{\vec{x}}(G \circ F)$ è uguale a $J_{F(\vec{x})}G \cdot J_{\vec{x}}F$

$$d(G \circ f)(x_0)(x) = dg(f(x_0))(df(x_0)(x))$$

Teorema della funzione inversa

1 VARIABILE: - $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in \bar{x} , punto interno al dominio
 - $f'(\bar{x}) \neq 0$
 $\Rightarrow \exists$ un intorno di \bar{x} e un intorno di $f(\bar{x})$:

$$\exists f^{-1}: B(f(\bar{x})) \rightarrow B(\bar{x}) \quad f^{-1} \text{ è derivabile in } f(\bar{x})$$

$$(f^{-1})'(f(\bar{x})) = \frac{1}{f'(\bar{x})}$$

$A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ è invertibile se e solo se la matrice che espone A è invertibile, cioè se il suo determinante è $\neq 0$

PO VARIABILI: - $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ differenziabile in \bar{x}
 $\Rightarrow \exists J_{\bar{x}}F$ invertibile in \bar{x}
 $\Rightarrow \exists B_{\rho}(\bar{x}), \exists B_{\rho'}(F(\bar{x}))$
 $\exists F^{-1}: B_{\rho'}(F(\bar{x})) \rightarrow B_{\rho}(\bar{x})$

$$J_{F(\bar{x})}(F^{-1}) = (J_{\bar{x}}F)^{-1}$$

$f(x,y)$ è a scala se l_{ij} è costante su $(x,y) \in R_{ij}$

$$\int_R f = \sum_{i=0}^{n+1/k-1} l_{ij} (a_{i+1} - a_i) (b_{j+1} - b_j) \quad \text{integrale della funzione a scala}$$

funzione f limitata su un rettangolo R :

- $\varphi(x,y)$ a scala su R tale che $f(x,y) \leq \varphi(x,y)$ su R
- $h(x,y)$ a scala su R tale che $f(x,y) \geq h(x,y)$ su R

CALCOLO INTEGRALE: INTEGRALI MULTIPLI

Formule di Riduzione

f sia Riemann-integrabile su un rettangolo $R: [a, b] \times [c, d]$

$$\textcircled{1} \forall u \in [c, d] \exists \varphi(u) = \int_a^b f(x, u) dx$$

$$\Rightarrow \int_R f = \int_c^d \int_a^b f(x, u) dx dy$$

$$\textcircled{2} \forall x \in [a, b] \exists h(x) = \int_c^d f(x, u) dy$$

$$\Rightarrow \int_R f = \int_a^b \int_c^d f(x, u) dy dx$$

\textcircled{3} Se f è continua su R posso usare sia la 1 che la 2

$$\int_R f = \int_a^b \int_c^d f(x, u) dy dx = \int_c^d \int_a^b f(x, u) dx dy$$

• d'integrale è lineare e f e g sono integrabili, allora αf è integrabile $\forall \alpha \in \mathbb{R}$ e $f+g$ è integrabile.

$$\int_R \alpha f = \alpha \int_R f$$

$$\int_R f+g = \int_R f + \int_R g$$

• se $f \leq g$ su $\Omega \Rightarrow \int_{\Omega} f \leq \int_{\Omega} g$

• e $|\int_{\Omega} f| \leq \int_{\Omega} |f|$

• se $f \geq 0$ su R , f è integrabile $\Rightarrow \int_R f \geq 0$

• se f è continua su R , $f \geq 0$ su R $\int_R f = 0 \Leftrightarrow f = 0$ su R

• se $f(x, u) = g(x, u)$ fuori da un rettangolo $\Rightarrow \int_R f = \int_R g$

• $f(x, u) = g(x) \cdot h(u)$ - g è definita su $I = [a, b]$ e integrabile su $[a, b]$
- h è integrabile su $[c, d]$
 $\Rightarrow g(x) \cdot h(u)$ è integrabile su $R = [a, b] \times [c, d]$

$$e \int_R f = \int_a^b g(x) \cdot h(u) = \int_a^b g(x) dx \cdot \int_c^d h(u) dy$$

Funzione caratteristica di Ω : $\chi_{\Omega} = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \Omega \\ 0 & \text{se } x \notin \Omega \end{cases}$

Ω è misurabile $\Leftrightarrow \chi_{\Omega}$ è integrabile su R

$|\Omega| = \int_R \chi_{\Omega} = m(\Omega)$ è la misura di Ω di Peano-Jordan

la misura non dipende dal rettangolo R considerato.

- se $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ è misurabile con $1 \leq n \leq k \Rightarrow m_k(\Omega) = 0$

Ω è un insieme orizzontalmente convesso se $\exists \alpha, \beta: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ continue tali che:

$$\Omega = \{(x, u) : c \leq u \leq d \wedge \alpha(u) \leq x \leq \beta(u)\}$$

Gli insiemi orizzontalmente e verticalmente convessi sono misurabili

Teoremi di riduzione per domini verticalmente e orizzontalmente convessi

- VERTICALMENTE c.: $\exists h_1, h_2: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue

$$\Omega = \{(x, u) : a \leq x \leq b, h_1(x) \leq u \leq h_2(x)\}$$

f continua quasi ovunque su Ω

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f = \int_a^b \int_{h_1(x)}^{h_2(x)} f(x, u) du dx$$

- ORIZZONTALMENTE c.: $\exists \alpha_1, \alpha_2: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ continue

$$\Omega = \{(x, u) : c \leq u \leq d, \alpha_1(u) \leq x \leq \alpha_2(u)\}$$

f è continua quasi ovunque su Ω

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f = \int_c^d \int_{\alpha_1(u)}^{\alpha_2(u)} f(x, u) dx du$$

Additività rispetto ad dominio.

Ω_1, Ω_2 misurabili e $|\Omega_1 \cap \Omega_2| = 0$

$$\int_{\Omega_1 \cup \Omega_2} f = \int_{\Omega_1} f + \int_{\Omega_2} f$$

se $|\Omega_1 \cap \Omega_2|$ non è nullo:

$$\int_{\Omega_1 \cup \Omega_2} f = \int_{\Omega_1} f + \int_{\Omega_2} f - \int_{\Omega_1 \cap \Omega_2} f$$

Sia $\subseteq \mathbb{R}^2$ un rettangolo con lati paralleli agli assi x e y , cioè Ω è della forma $\Omega = [a, b] \times [c, d]$ e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione delle forme $f(x, u) = f_1(x) f_2(u)$ con $f_1: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ e $f_2: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ continue

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f(x, u) dx du = \int_a^b f_1(x) dx \int_c^d f_2(u) du$$

Teorema del Cambiamento di Variabili:

- Siano $R \subseteq \mathbb{R}^1$ e $R' \subseteq \mathbb{R}^n$ aperti, non vuoti, connessi,
- f una funzione continua e limitata,
- $\phi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ è un cambiamento di variabili se:
 1. ϕ è biunivoca (iniettiva e suriettiva)
 2. ϕ di classe C^1 su R' (se $\det J_{\phi}$ è continua)
 3. $\int_R \phi$ invertibile $\forall \phi \in R$ cioè $\neq 0$

$$\Rightarrow \int_R f(x, u) dx du = \int_{R'} f(\phi(u, v)) | \det J_{\phi}(u, v) | du dv$$

Integrazione per fili paralleli ad un asse

ASSE z: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D, \alpha(x, y) \leq z \leq \beta(x, y)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(x, y)}^{\beta(x, y)} f(x, y, z) dz \right] dx dy$$

ASSE y: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, z) \in D, \alpha(x, z) \leq y \leq \beta(x, z)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(x, z)}^{\beta(x, z)} f(x, y, z) dy \right] dx dz$$

ASSE x: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (y, z) \in D, \alpha(y, z) \leq x \leq \beta(y, z)\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_D \left[\int_{\alpha(y, z)}^{\beta(y, z)} f(x, y, z) dx \right] dy dz$$

Integrazione per strati paralleli ad un piano

PIANO xy: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : a \leq z \leq b, (x, y) \in \Omega_z\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b \left[\int_{\Omega_z} f(x, y, z) dx dy \right] dz$$

PIANO xz: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : a \leq y \leq b, (x, z) \in \Omega_y\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b \left[\int_{\Omega_y} f(x, y, z) dx dz \right] dy$$

PIANO yz: $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : a \leq x \leq b, (y, z) \in \Omega_x\}$

$$\int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b \left[\int_{\Omega_x} f(x, y, z) dy dz \right] dx$$

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$ un parallelepipedo con spigoli paralleli agli assi x, y, z e $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione della forma $f(x, y, z) = f_1(x) f_2(y) f_3(z)$ con $f_1: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $f_2: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$, $f_3: [e, f] \rightarrow \mathbb{R}$

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b f_1(x) dx \cdot \int_c^d f_2(y) dy \cdot \int_e^f f_3(z) dz$$

Teorema del cambiamento di variabili

$\phi: A \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow A' \subseteq \mathbb{R}^3$ A, A' aperti

- ϕ biunivoca
- ϕ di classe C^1 su A'
- $\det J_{\phi}(P) \neq 0 \quad \forall P \in A'$

ϕ è un cambiamento di variabili:

$$\Rightarrow \text{if } A' \text{ aperto} \Rightarrow \phi^{-1}(A') \text{ è un aperto di } A$$

$$y_B = \frac{1}{M(\Omega)} \int_{\Omega} y \rho(x, y, z) dx dy dz$$

$$z_B = \frac{1}{M(\Omega)} \int_{\Omega} z \rho(x, y, z) dx dy dz$$

Il momento di inerzia di Ω rispetto all'asse r è:

$$I = \int_{\Omega} d^2(x, y, z) \rho(x, y, z) dx dy dz$$

$$= \frac{M(\Omega)}{M(\Omega)} \int_{\Omega} d^2(x, y, z) dx dy dz$$

Solidi di Rotazione

Parametrizzazione con coordinate cilindriche in cui il parametro fisso è l'asse di rotazione.

$$\Omega(\Omega) = 2\pi \int_S \rho d\rho dz$$

$$= 2\pi \int_S \rho dy dz$$

Teorema di Guldino (Primo)

Sia $S \subseteq$ piano (x, y) un insieme misurabile, $x \geq 0$ e V_S il solido di rotazione di S intorno all'asse z , allora il volume di S sarà:

$$|V_S| = 2\pi \int_S x dx dz$$

$$= (2\pi x_G) |S|$$

$$|V_S| = (\text{area di } S) \times (\text{lunghezza circonferenza di } G)$$

perché $x_G = \frac{1}{M} \iint_S x dx dz$

$$M = \iint_S 1 dx dz = |S| \text{ area di } S$$

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto, diciamo che Ω è **connesso per archi** se $\forall x, y \in \Omega$ esiste una curva parametrica $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ tale che $\gamma(a) = x$ e $\gamma(b) = y$

INTEGRALE CURVILINEO DI PRIMA SPECIE

$\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ aperto non vuoto

$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua

$\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ una curva parametrica semplice e regolare.

$$\int_{\gamma} f = \int_a^b f(\gamma(t)) \underbrace{\|\gamma'(t)\|}_{\text{norma del vettore } \gamma'(t)} dt$$

$\int_{\gamma} f ds$ se $f=1 \Rightarrow \int_{\gamma} f ds = l =$ lunghezza della curva γ

→ Sia f una funzione continua su $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, siano $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ e $\sigma: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^2$ due curve che differiscono per un cambiamento di parametrizzazione:

$$\gamma[a, b] = \sigma[c, d] \subseteq \Omega \Rightarrow \int_{\gamma} f = \int_{\sigma} f$$

dimostrazione

$\varphi: [c, d] \rightarrow [a, b]$ biunivoca di C^1 , $\varphi'(s) \neq 0 \quad \forall s$

$$\gamma(\varphi(s)) = \sigma(s)$$

$$\frac{d}{ds} \gamma(\varphi(s)) = \vec{\gamma}'(\varphi(s)) \varphi'(s) = \vec{\sigma}'(s)$$

$$\int_{\sigma} f = \int_c^d f(\sigma(s)) \|\sigma'(s)\| ds$$

$$t = \varphi(s)$$

$$dt = \varphi'(s) ds$$

$$\int_{\gamma} f = \int_a^b f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| dt$$

$$\varphi^{-1}(a), \varphi^{-1}(b)$$

$$= \int_{\varphi^{-1}(a)}^{\varphi^{-1}(b)} f(\gamma(\varphi(s))) \|\gamma'(\varphi(s))\| |\varphi'(s)| ds$$

- se $\varphi'(s) > 0 \Rightarrow \varphi$ è strettamente crescente

$$\varphi^{-1}(a) = c \quad \varphi^{-1}(b) = d$$

$$\int_c^d f(\gamma(\varphi(s))) \|\gamma'(\varphi(s))\| \cdot |\varphi'(s)| ds =$$

$$\|\sigma'(s)\| = \left\| \frac{d}{ds} \gamma(\varphi(s)) \right\| = \|\gamma'(\varphi(s))\| \|\varphi'(s)\|$$

$$\int_{\sigma} f = \int_c^d f(\sigma(s)) \|\sigma'(s)\| ds$$

CALCOLO INTEGRALE: INTEGRALI DI SUPERFICIE

Sia $A \subseteq \mathbb{R}^2$ un aperto connesso per archi. Si chiama superficie parametrica una funzione continua $\sigma: A \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Si chiama sostegno di σ (l'immagine di σ , $\Sigma = \sigma(A)$). È una superficie in \mathbb{R}^3 . $\Sigma = \sigma(A) = \{ \sigma(u,v) : (u,v) \in A \}$

σ è semplice se è iniettiva

σ è regolare se è di classe C^1 e se $\forall (u,v) \in A$ la matrice $J_{\sigma}(u,v)$ di σ in (u,v) ha rango massimo, cioè due.

Si chiama calotta regolare la restrizione di σ ad un gruppo compatto K contenuto in A , la cui frontiera sia il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti.

$$\sigma|_K : K \rightarrow \mathbb{R}^3$$

cond. $A \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^n$ regolare su un aperto A connesso, $A \neq \emptyset$
 K compatto (chiuso e limitato), connesso $K \neq \emptyset$, misurabile
 ∂K unione di un numero finito di archi di curva regolare a tratti

$$\text{Area di } \sigma(K) = \Sigma = \iint_K \| \vec{N}(u,v) \| \, du \, dv$$

4 due vettori della matrice jacobiana sono linearmente indipendenti e individuano un piano in \mathbb{R}^3 tangente alla superficie parametrica σ in $\sigma(u_0, v_0)$.

Siano $A \subseteq \mathbb{R}^2$ un aperto connesso per archi, $\sigma: A \rightarrow \mathbb{R}^3$ una superficie semplice e regolare e $(u,v) \in A$. Si chiama vettore normale al piano tangente alla superficie in $\sigma(u,v)$ il vettore:

$$N(u,v) = \frac{d\sigma}{du}(u,v) \wedge \frac{d\sigma}{dv}(u,v)$$

Il vettore $n = \frac{N}{\|N\|}$ è detto vettore normale alla superficie avente lo stesso verso di N .

σ induce su Σ un orientamento, detto verso di attraversamento

Siano $A, B \subseteq \mathbb{R}^2$ due aperti connessi per archi: $\sigma: A \rightarrow \mathbb{R}^3$ e $\gamma: B \rightarrow \mathbb{R}^3$ due superfici semplici e regolari.

Diciamo che σ e γ sono equivalenti se esiste una funzione $\alpha: B \rightarrow A$ biettiva e di classe C^1 con $\det J_{\alpha}(x,y) > 0 \, \forall (x,y) \in B$ tale che $\gamma = \sigma \circ \alpha$.

σ e γ hanno lo stesso sostegno e inducono su di esso lo stesso orientamento.

Se $J_{\alpha}(x,y) < 0 \, \forall (x,y) \in B$. Allora σ e γ hanno lo stesso sostegno ma inducono su di esso orientamenti opposti.

CALCOLO INTEGRALE: GAUSS, GREEN, STOKES

TEOREMA di GREEN \Rightarrow 2 VARIABILI

Sia $A \subseteq \mathbb{R}^2$ un aperto limitato non vuoto con bordo tale che ∂A è il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $F: A \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ di classe $C^1(\Omega)$ def. su Ω aperto
 ∂A è orientato positivamente, cioè induce su ∂A un verso di percorrenza antiorario.

$$\oint_{\partial A} F \cdot dP = \int_A \left(\frac{dF_2}{dx}(x, y) - \frac{dF_1}{dy}(x, y) \right) dx dy$$

con $F(x, y) = (F_1(x, y); F_2(x, y))$

se $\frac{dF_2}{dx}(x, y) - \frac{dF_1}{dy}(x, y) = 1 \Rightarrow m(A) = \oint_{\partial A} F \cdot dP = \text{area di } A$

Formule di Gauss - Green

A è un aperto con bordo $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \gamma \in C^1(\mathbb{R}^2), \bar{A} \subseteq \mathbb{R}^2$

$$\Rightarrow \int_{\partial A} f dy = \iint_A \frac{df}{dx} dx dy$$

$$\int_{\partial A} f dx = - \iint_A \frac{df}{dy} dx dy$$

TEOREMA di STOKES \Rightarrow 3 VARIABILI

$F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ di classe C^1 in un aperto $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$
 $\text{rot } F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ continua su Ω

$$\text{rot } F = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{d}{dx} & \frac{d}{dy} & \frac{d}{dz} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} =$$

$A \subseteq \mathbb{R}^3$ un aperto limitato connesso per archi tale che ∂A sia il sostegno di una curva parametrica chiusa, semplice e regolare a tratti, $K = \bar{A} = A \cup \partial A$ (con K compatto, $\partial K = \partial A$) e $\sigma: K \rightarrow \mathbb{R}^3$ una calotta regolare.

Si chiama bordo di σ la restrizione di σ a ∂K .

$F: \Omega \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ campo vettoriale di classe C^1

Ω aperto non vuoto

$A \subseteq \mathbb{R}^3$ un aperto limitato connesso per archi tale che ∂A è l'unione di un numero finito di sostegni a due a due disgiunti di curve parametriche chiuse, semplici e regolari a tratti, $K = \bar{A} = A \cup \partial A$ e $\sigma: K \rightarrow \Omega$ una calotta regolare con $\partial \sigma$ orientato positivamente

$$\oint_{\partial \sigma} F \cdot dP = \int_{\sigma} \text{rot } F \cdot n$$

CALCOLO INTEGRALE: CAMPI VETTORIALI CONSERVATIVI

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto non vuoto e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale. Si dice che un campo F continuo su $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, connesso è **conservativo** se esiste $g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in C^1(\Omega)$ tale che:

$$\nabla g(x) = F(x) \quad \forall x \in \Omega$$

g si dice **potenziale** di F su Ω .
 Se $w = dg$ si dice che w è una **forma esatta**.
 $w = F_1 dx_1 + \dots + F_n dx_n$
 formula esatta
 e $\frac{dF}{dx_i} = \frac{dF_i}{dx_j}$

Se g è un potenziale di F su Ω allora $\forall k \in \mathbb{R}$, $g(x) + k$ è un potenziale di F su Ω .

DIMOSTRAZIONE: $\nabla(g(x) + k) = \nabla g(x) = F(x) \quad \forall x \in \Omega$ perché $k = \text{cost}$

F è continua su Ω aperto connesso di \mathbb{R}^n , F è conservativo su Ω se e se g è un suo potenziale, $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ una curva, allora

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = g(\gamma(b)) - g(\gamma(a))$$

DIMOSTRAZIONE:

$[a, b] \rightarrow \mathbb{R} \quad t \rightarrow g(\gamma(t)) = h(t) \in C^1$

derivabile su (a, b) , $h'(t) = \nabla g(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)$

$$\int_{\gamma} F \cdot dP = \int_a^b F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt = \int_a^b \nabla g(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

$\int_a^b h'(t) dt$ continua; $h(t)$ è una sua primitiva

$$\int_a^b h'(t) dt = h(b) - h(a) = g(\gamma(b)) - g(\gamma(a))$$

• Se F è conservativo su Ω connesso e $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ curva regolare tale che: $\gamma(a) = A$; $\gamma(b) = B$ g è un potenziale

$\Rightarrow \int_{\gamma} F \cdot dP$ dipende solo da B e da A ed è $= g(B) - g(A)$ e non dal percorso

• Se F è conservativo su $\Omega \times \gamma$ connesso, γ è una qualunque curva chiusa con l'è sostegno contenuto in Ω

$$\Rightarrow \int_{\gamma} F \cdot dP = \oint_{\gamma} F \cdot dP = 0 \quad \int_{\gamma_1} F \cdot dP = \int_{\gamma_2} F \cdot dP$$

$$\oint_{\gamma} F \cdot dP = g(B) - g(A) = 0$$

$$= \int_{\gamma_2 \rightarrow \gamma_1} F \cdot dP = \int_{\gamma_2} F \cdot dP - \int_{\gamma_1} F \cdot dP = 0$$

• Se \exists una curva chiusa γ tale che $\oint_{\gamma} F \cdot dP \neq 0$ allora F è un conservativo su un aperto che contiene l'è sostegno di γ

$$\begin{aligned}
 &= \frac{1}{h} \int_0^h F(x_1+t, x_2, \dots, x_n) (1, 0, \dots, 0) dt = \\
 &= \frac{1}{h} \int_0^h \underbrace{F(x_1+t, x_2, \dots, x_n)}_{= k(t) \text{ continua}} dt \\
 &= \frac{1}{h} \int_0^h k(t) dt \Rightarrow \text{media integrale}
 \end{aligned}$$

Teorema della media integrale

Se k funzione continua, nell'intervallo $[0, h]$ e $c_k \in [0, h]$ tale che:

$$\frac{1}{h} \int_0^h k(t) dt = k(c_k) = F_1(x_1+c_k, x_2, \dots, x_n)$$

$$\begin{aligned}
 \lim_{h \rightarrow 0} F_1(x_1+c_k, x_2, \dots, x_n) &= \quad 0 < c_h < h \\
 &= \lim_{c_h \rightarrow 0} F_1(x_1+c_h, x_2, \dots, x_n) = \quad \text{per la continuità di } F_1 \\
 &= F_1(x_1, x_2, \dots, x_n) \quad \text{c.v.d.}
 \end{aligned}$$

lavorando in modo analogo su tutte le componenti si ottiene che $\nabla \varphi = F$ su Ω .

CONDIZIONE NECESSARIA PER I CAMPI CONSERVATIVI DI CLASSE C^1

- $F \in C^1(\Omega)$ e F è conservativo su Ω connesso, aperto, $\neq \emptyset$ allora $\frac{dF_i}{dx_j}(x) = \frac{dF_j}{dx_i}(x) \quad \forall i, j = 1, \dots, n$

$n=3$ significa che $\text{rot} f(x) = 0 \quad \forall x \in \Omega$

DIMOSTRAZIONE

Se φ è un potenziale di F su $\Omega \Rightarrow \varphi \in C^2(\Omega)$ perché $\nabla \varphi = F \in C^1$

$$\frac{dF_i}{dx_j} = \frac{d}{dx_j} F_i = \frac{d}{dx_j} \frac{d\varphi}{dx_i} = \frac{d^2\varphi}{dx_j dx_i}$$

$$\frac{dF_j}{dx_i} = \frac{d}{dx_i} F_j = \frac{d}{dx_i} \frac{d\varphi}{dx_j} = \frac{d^2\varphi}{dx_i dx_j}$$

se $i \neq j$ poiché $\varphi \in C^2(\Omega)$ vale il teorema di Schwartz e

$$\frac{dF_i}{dx_j} = \frac{d^2\varphi}{dx_j dx_i} = \frac{d^2\varphi}{dx_i dx_j} = \frac{dF_j}{dx_i} \quad \forall x \in \Omega$$

Il teorema inverso non è sempre vero

$F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ è irrotazionale per Ω se $\frac{dF_i}{dx_j}(x) = \frac{dF_j}{dx_i}(x)$ su $\Omega \quad \forall i, j$

$F = (F_1, \dots, F_n)$ è di classe C^1 su Ω :

- F è conservativo su $\Omega \Rightarrow F$ è irrotazionale su Ω

- se $\omega = \sum_{i=1}^n F_i dx_i$ è chiusa su $\Omega \Rightarrow \omega$ è esatto su Ω

Siano $0 < a \leq b \leq +\infty$, $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^n : a \leq \|x\| \leq b\}$ e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale

Diciamo che F è radiale se è della forma $F(x) = \varphi(\|x\|)v$ dove $\varphi: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione

Sia $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo radiale continuo $\Rightarrow F$ è conservativo

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ aperto non vuoto

Diciamo che Ω è connesso per archi se $\forall x, y \in \Omega \exists$ una curva parametrica $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega$ regolare a tratti tale che $\gamma(a) = x$ e $\gamma(b) = y$

Proprietà dei potenziali

Siano $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ un aperto connesso per archi, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale conservativo e $f, g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ due potenziali di F su Ω . Allora $\exists C \in \mathbb{R}$ tale che $f - g = C$ cioè $f(x) - g(x) = C \forall x \in \Omega$.

se $\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = l \in \mathbb{R}$ si dice che $\{a_n\}$ è convergente

se $\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$ (o $-\infty$) si dice che $\{a_n\}$ è divergente (o negativamente)

se $\nexists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n$ la successione è indeterminata

• $\forall p \in \mathbb{R}, p > 0 \quad \sqrt[p]{p} = p^{1/n}$

$\lim_{n \rightarrow +\infty} p^{1/n} = \lim_{x \rightarrow 0} p^x = 1$

• $\sqrt[n]{n} = n^{1/n} = e^{\frac{1}{n} \log n}$

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} \log n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\log n}{n} = 0$

$\lim_{n \rightarrow +\infty} n^{1/n} = \lim_{n \rightarrow +\infty} e^{\frac{1}{n} \log n} = e^0 = 1$

Si dice che una successione soddisfa "definitivamente" una proprietà se $\exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n > n_0$, la successione soddisfa la proprietà.

una successione $a_n: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ è decreciente se $\forall n, n_2 \in \mathbb{N}, n_1 < n_2 \Rightarrow a_{n_1} \geq a_{n_2}$

$\Leftrightarrow \forall n \in \mathbb{N} \quad a_n \geq a_{n+1}$

DIMOSTRAZIONE

Prendo $n_1, n_2 \quad n_1 < n_2$ con $n_2 = n_1, n_1+1, n_1+2, \dots, n_1+(n_2-n_1)$

per Hp: $a_{n_1} \geq a_{n_1+1} \geq a_{n_1+2} \geq \dots \geq a_{n_1+(n_2-n_1)} = a_{n_2}$

$a_n = f(x)$

$0 < n < n+1 \Rightarrow \frac{1}{n} > \frac{1}{n+1} \quad \forall n > 0$

$\Rightarrow a_n = \frac{1}{n}$ è decrescente

$f(x)$ è definita su $(0, +\infty)$ e derivabile

$f'(x) = -\frac{1}{x^2} < 0$ su $(0, +\infty)$ $f(x) = \frac{1}{x}$

$\Rightarrow f$ è strettamente decrescente su $(0, +\infty)$

$\Rightarrow a_n = f(n)$ è decrescente su $\mathbb{N} \setminus \{0\}$

Criterio della Radice

$\{a_n\}$ a_n definita positiva

$$\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} \sqrt[n]{a_n} = l \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{se } l < 1 \Rightarrow \exists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = 0 \\ \text{se } l > 1 \Rightarrow \exists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty \\ \text{se } l = 1 \quad ? \end{array} \right.$$

DIMOSTRAZIONE RAPPORTO

$l < 1$ e $a_n > 0$ ($n \geq \bar{n}$)

$$\varepsilon = 1 - l$$

$$\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = l$$

$$\forall B_\varepsilon(l), \exists N \text{ tale che } \varepsilon = 1 - l - \varepsilon < \frac{a_{n+1}}{a_n} < \varepsilon$$

$$\exists n_0 > N \text{ tale che } n \geq n_0 \Rightarrow l - (1 - l) < \frac{a_{n+1}}{a_n} < 1 - l$$

$$\Rightarrow \frac{a_{n+1}}{a_n} < 1 \Rightarrow a_{n+1} < a_n$$

$\Rightarrow \{a_n\}$ è una successione definitivamente decrescente

$$\Rightarrow \exists \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = l \geq 0 \quad (a_n > 0)$$

Suppongo $l \neq 0$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{l}{l} = 1 \text{ assurdo perché per } \forall \varepsilon < 1 \Rightarrow l = 0$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = l > 1 \text{ se prendo le successioni } b_n = \frac{1}{a_n}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{b_{n+1}}{b_n} = \frac{1/a_{n+1}}{1/a_n} = \frac{a_n}{a_{n+1}} = \frac{1}{a_{n+1}/a_n} = \frac{1}{l} < 1$$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} b_n = 0 = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{a_n} \Rightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$$

$$S_4 = 1 - \frac{1}{3} + \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{4}\right) = 1 - \frac{1}{4}$$

$$S_n = 1 - \frac{1}{n}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{1}{n}\right) = 1$$

$$\Rightarrow \sum_{n=2}^{+\infty} \frac{1}{n(n-1)} = 1 \quad \text{serie telescopiche}$$

$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n, \sum_{n=0}^{+\infty} b_n$ tali che $\exists n_0, n > n_0, a_n = b_n$
 \Rightarrow le due serie hanno lo stesso comportamento

DIMOSTRAZIONE

$$\sum a_n = a_0 + \dots + a_{n_0-1} + a_{n_0} + \dots$$

$$\sum b_n = b_0 + \dots + b_{n_0-1} + b_{n_0} + \dots$$

$$S_0 = a_0$$

$$t_0 = b_0$$

$$S_1 = a_0 + a_1$$

$$t_1 = b_0 + b_1$$

$$S_{n_0} = a_0 + \dots + a_{n_0-1} + a_{n_0}$$

$$S_n = \underbrace{a_0 + \dots + a_{n_0-1}}_{n \geq n_0} + a_{n_0} + \dots + a_n$$

$$t_n = \underbrace{b_0 + \dots + b_{n_0-1}}_{n \geq n_0} + b_{n_0} + \dots + b_n$$

$$t_n = b_0 + \dots + b_{n_0-1} + b_{n_0} + \dots + a_n =$$

$$= a_0 + \dots + a_{n_0-1} + a_{n_0} + \dots + a_n - (a_0 + \dots + a_{n_0-1}) + b_0 + \dots + b_{n_0-1}$$

$$= S_n - S_{n_0-1} + t_{n_0-1}$$

$$\lim_n t_n = \lim_n (S_n - S_{n_0-1} + t_{n_0-1}) = \left[\lim_n S_n \right] - S_{n_0-1} + t_{n_0-1}$$

$$\sum b_n \text{ converge} \Leftrightarrow \sum a_n \text{ converge}$$

$$t = S - S_{n_0-1} + t_{n_0-1} \quad S$$

$$\sum b_n \text{ div. pos (neg)} \Leftrightarrow \sum a_n \text{ div. pos (neg)}$$

$$\sum b_n \text{ è indet.} \Leftrightarrow \sum a_n \text{ è indet.}$$

se $\sum a_n$ è indeterminato $\Rightarrow \sum da_n$ è indeterminata.

DIMOSTRAZIONE

$$s_n = a_0 + \dots + a_n$$

$$t_n = da_0 + \dots + da_n = d s_n$$

$$\lim_n t_n = \lim_n d s_n \quad d s \text{ se } s_n \rightarrow s$$

$$s_n \rightarrow \infty \text{ se } s_n \rightarrow +\infty$$

$$\nexists \text{ se } \nexists \lim s_n$$

Teorema della somma delle serie

$$\sum_{n \geq 0} a_n + \sum_{n \geq 0} b_n \stackrel{?}{=} \sum (a_n + b_n)$$

$\sum a_n$	$\sum b_n$	\Rightarrow	$\sum (a_n + b_n)$
conv a S	conv a T		conv a S+T
div $\pm \infty$	conv a T		div $\pm \infty$
div $+\infty$	div $+\infty$		div $+\infty$
div $-\infty$	div $-\infty$		div $-\infty$
div $+\infty$	div $-\infty$?
ind	ind		?

DIMOSTRAZIONE

$$\sum a_n ; \sum b_n ; \sum (a_n + b_n)$$

$$\sum (a_n + b_n) = (a_0 + b_0) + (a_1 + b_1) + \dots + (a_n + b_n) \quad \text{ridotta n-esima delle serie somma}$$

$$= s_n + t_n \text{ se riordino gli addendi}$$

ridotta n-esima di $\sum a_n$

ridotta n-esima di $\sum b_n$

$$\Rightarrow \sum a_n + \sum b_n = \sum (a_n + b_n)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} [(a_0 + b_0) + \dots + (a_n + b_n)] = \lim_{n \rightarrow \infty} (s_n + t_n) \rightarrow s + t \text{ enz. conv.}$$

\downarrow
 $+\infty \quad +\infty \Rightarrow \text{enz. div}$

Criterio del confronto.

$$\sum a_n \quad \sum b_n \quad \forall n > 0, 0 \leq a_n \leq b_n$$

① se $\sum b_n$ converge a $t \Rightarrow \sum a_n$ converge a $s \leq t$ $\sum a_n \leq \sum b_n$

② se $\sum a_n$ diverge $\Rightarrow \sum b_n$ diverge

DIMOSTRAZIONE

$$S_0 = a_0 \leq b_0 = t_0$$

$$S_1 = a_0 + a_1 \leq b_0 + b_1 = t_1$$

⋮

$$S_n = S_{n-1} + a_n \leq t_{n-1} + b_n = t_n$$

$$\Rightarrow \forall n \quad 0 \leq S_n \leq t_n$$

le serie sono a termini positivi $\Rightarrow \exists \lim S_n$ e $\exists \lim t_n$

Primo teorema del confronto.

1. se $\lim_n t_n = t \in \mathbb{R} \Rightarrow \lim_n S_n \leq t$ ma S_n è necessariamente $\geq 0 \Rightarrow \lim_n S_n = s \in \mathbb{R}$ con $0 \leq s \leq t$

2. se $\lim_n S_n = +\infty \Rightarrow \lim_n t_n = +\infty$

Criterio del confronto asintotico

$\sum a_n, \sum b_n$ a termini definitivamente positivi.

se a_n e b_n hanno lo stesso ordine di grandezza, cioè se

$$\exists \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{b_n} = l \neq 0, l \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_n \text{ e } \sum b_n \text{ hanno lo}$$

stesso comportamento.

DIMOSTRAZIONE

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{b_n} = l \in \mathbb{R} \setminus \{0\}, l \geq 0$$

prendo $\epsilon > 0: l - \epsilon > 0$

$$\exists n_0, n > n_0 \Rightarrow l - \epsilon < \frac{a_n}{b_n} < l + \epsilon$$

poiché $b_n > 0$ per n sufficientemente grande

$$(l - \epsilon) b_n < a_n < (l + \epsilon) b_n$$

$$\text{se } \sum a_n \text{ conv} \Rightarrow \sum (l - \epsilon)^n \text{ conv} \Rightarrow \sum b_n \text{ conv.}$$

$$\text{se } \sum b_n \text{ conv} \Rightarrow \sum (l + \epsilon)^n \text{ conv} \Rightarrow \sum a_n \text{ conv.}$$

$\int_{t_1}^{t_2} f(x) dx \geq 0$ per le proprietà degli integrali

$$F(t_1) = \int_0^{t_1} f(x) dx$$

$$F(t_2) = \int_0^{t_2} f(x) dx = \underbrace{\int_0^{t_1} f(x) dx}_{F(t_1)} + \int_{t_1}^{t_2} f(x) dx \geq F(t_1)$$

• sia $f(x)$ localmente integrabile su $[0, +\infty)$ e
 sia $f(x) \geq 0 \quad \forall x \geq 0$

$\Rightarrow \int_0^{+\infty} f(x) dx$ o conv a $l \geq 0$
 o div pos.

DIMOSTRAZIONE

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \int_0^t f(x) dx = \lim_{t \rightarrow +\infty} F(t)$$

ma per la proposizione precedente $F(t)$ è crescente su $[0, +\infty)$
 perciò il limite esiste e sarà uguale a:

$$\sup_{t \geq 0} F(t) \quad \begin{matrix} l \geq 0 \\ +\infty \end{matrix}$$

\Rightarrow Se f è localmente integrabile su $[0, +\infty)$ e $f(x) \geq 0 \quad \forall x \geq 0$

$$\text{e se } \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^n f(x) dx = \begin{matrix} l \\ +\infty \end{matrix} \Rightarrow \int_0^{+\infty} f(x) dx = \begin{matrix} l \\ \text{div pos.} \end{matrix}$$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \int_0^t f(x) dx$$

$$\exists \lim_{t \rightarrow +\infty} F(t) = l \Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$$

$$\Rightarrow F(a_n) \rightarrow l \text{ per } n \rightarrow +\infty$$

$$\exists \lim_{t \rightarrow +\infty} F(x) \text{ per la prop. precedente}$$

Criterio di Mac Laurin

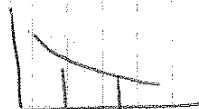
$f(x)$ definito su $[1, +\infty)$ non necessariamente $f(x) \geq 0 \quad \forall x \geq 1$ e $f(x)$ decrescente
 su $[1, +\infty) \Rightarrow$ è localmente integrabile

$$1 - \sum_{n=1}^{+\infty} f(n) \text{ converge} \Leftrightarrow \int_1^{+\infty} f(x) dx \text{ converge}$$

hanno lo stesso comportamento

$$2 - \sum_{n=2}^{+\infty} f(n) \leq \int_1^{+\infty} f(x) dx \leq \sum_{n=1}^{+\infty} f(n)$$

DIMOSTRAZIONE



$$\forall x \in [n, n+1]$$

$$f(n) \geq f(x) \geq f(n+1)$$

$$2 - \sum a_n \text{ div} \rightarrow \sum \epsilon b_n \text{ div} \rightarrow \sum b_n \text{ div}$$

• abbiamo $\sum a_n$ $a_n \geq 0$ definitivamente

1 - se a_n è un infinitesimo di ordine $\geq \alpha > 1$ rispetto a $\frac{1}{n}$ allora $\sum a_n$ converge

2 - se a_n è un infinitesimo di ordine ≤ 1 rispetto a $\frac{1}{n}$ allora $\sum a_n$ diverge

DIMOSTRAZIONE

1 - se a_n ha ordine $\geq \alpha = 1 + \epsilon$

allora ne faccio $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{1/n^\alpha} = \begin{cases} e \in \mathbb{R}, e \neq 0 \\ 0 \text{ se ha ordine } > \alpha \end{cases}$

ne prendo $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{1/n^{1+\epsilon/2}} = 0$ allora $a_n = o\left(\frac{1}{n^{1+\epsilon/2}}\right)$ sono

nelle ipotesi del criterio del precedente

$$\sum \frac{1}{n^{1+\epsilon/2}} \quad \alpha > 1 \rightarrow \text{conv} \rightarrow \sum a_n \text{ conv}$$

2 - se a_n è infinitesimo di ordine S_1

se a_n ha ordine $= 1$ rispetto a $\frac{1}{n} \rightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{1/n} = e \neq 0$

$\rightarrow a_n \sim \frac{1}{n}$ per il primo criterio del confronto hanno lo stesso comportamento e $\sum \frac{1}{n} \text{ div} \rightarrow \sum a_n \text{ div}$.

a_n ha ordine < 1

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1/n}{a_n} = 0 \quad \sum \frac{1}{n} \text{ div}$$

$\Rightarrow \sum a_n \text{ div}$ per il secondo criterio del confronto asintotico

Criterio di convergenza assoluta:

Una serie $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ converge assolutamente se $\sum_{n=0}^{\infty} |a_n|$ converge, vale il criterio di convergenza assoluta e vale la disuguaglianza triangolare^(*): se la serie converge assolutamente allora la serie converge.

DIMOSTRAZIONE:

$$b_n = \begin{cases} a_n & \text{se } a_n > 0 \\ 0 & \text{se } a_n < 0 \end{cases} \quad c_n = \begin{cases} -a_n & \text{se } a_n < 0 \\ 0 & \text{se } a_n > 0 \end{cases}$$

SERIE ARMONICA GENERALIZZATA

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^p} \left. \begin{array}{l} \text{converge se } p > 1 \\ \text{diverge per } p \leq 1 \end{array} \right\}$$

SERIE TELESCOPICHE

$$\sum (a_{n+1} - a_n)$$

Ne carattere di una serie non cambia se si aggiunge oppure si elimina, oppure si modifica un numero finito di termini.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0 \Rightarrow \sum a_n \text{ non converge}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0 \not\Rightarrow \sum a_n \text{ converge}$$

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta_u > 0 \quad |x - x_0| < \delta_u \quad \text{e} \quad x \in A$$

• $f_n(x) \rightarrow f(x)$ su A

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists n_0, n > n_0 \quad \text{e} \quad x \in A$$

$$\Rightarrow |f_n(x) - f(x)| < \epsilon$$

Prendo $n > n_0$ e uso la continuità di f_n .

$$|f(x) - f(x_0)| = |f(x) - f_n(x_0) + f_n(x_0) - f(x_0)| \neq$$

$$\neq |f(x) - f_n(x)| + |f_n(x) - f_n(x_0)| + |f_n(x_0) - f(x_0)| =$$

$$= < 3\epsilon$$

Ho fissato $\epsilon > 0$, ho scelto $n > n_0$, uso la continuità di f_n per scegliere $\delta_u > 0$. se $|x - x_0| < \delta_u \rightarrow |f_n(x) - f_n(x_0)| < \epsilon$
 $x \in A, n > n_0 \quad \forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta_u > 0 : |x - x_0| < \delta_u \wedge x \in A$
 $\Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < 3\epsilon$

$f_n(x)$ funzione continue su A

$f_n(x_0) \rightarrow f(x)$ su A

Se f non è continua su A $\Rightarrow f_n(x)$ non converge uniformemente a $f(x)$ su A.

Se $f_n(x) \rightarrow f(x)$ su A e $f_n(x)$ e $f(x)$ sono funzioni continue, non è detto che la convergenza sia uniforme.

Teorema del doppio limite

$\{f_n(x)\}$ definita su A, x_0 punto di accumulazione di A

$f_n(x) \rightarrow f(x)$ uniformemente su A

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} f_n(x) = l_n$$

$$\exists \lim_{n \rightarrow \infty} l_n = L \quad \Rightarrow \quad \exists \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = L$$

$\lim_{n \rightarrow \infty} l_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lim_{x \rightarrow x_0} f_n(x))$ posso scambiare i due limiti solo se c'è convergenza uniforme

$$\text{Se } f_n \text{ continue} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} f_n(x) = f_n(x_0)$$

$$\text{Se } f \text{ è continue} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$$

$\sup_{x \in [a,b]} |F_n - F| = \max_{x \in [a,b]} |F_n - F|$ per il teorema di Weierstrass

Devo far vedere che $\forall \epsilon > 0, \exists n_0, n > n_0 \Rightarrow \max_{x \in [a,b]} |F_n - F| < \epsilon$

$$|F_n(x) - F(x)| = \left| \int_{x_0}^x f_n(t) dt - \int_{x_0}^x f(t) dt \right| = \left| \int_{x_0}^x f_n(t) - f(t) dt \right| \leq \int_{x_0}^x |f_n(t) - f(t)| dt$$

con $x_0 < x$

se $x_0 > x$ $|F_n(x) - F(x)| \leq \int_x^{x_0} |f_n(t) - f(t)| dt \leq \int_0^b |f_n(t) - f(t)| dt$

per $\forall x, x_0 \in [a,b]$

$$|F_n(x) - F(x)| \leq \max_{t \in [a,b]} |f_n(t) - f(t)| \int_0^b dt$$

$$\leq \max_{x \in [a,b]} |f_n(x) - f(x)| \cdot b$$

$f_n(t) \rightarrow f(t)$ per H_p

$$\Rightarrow \exists n_0 \forall n \geq n_0 : \int_0^b \max_{t \in [a,b]} |f_n(t) - f(t)| dt < \epsilon$$

$$\forall x \in [a,b] |F_n(x) - F(x)| < \epsilon$$

$\forall \epsilon > 0 \exists n_0 : n \geq n_0, x \in [a,b], |F_n(x) - F(x)| < \epsilon$

$$\Rightarrow \max_{x \in [a,b]} |F_n(x) - F(x)| < \epsilon$$

Corollario al teorema fondamentale del calcolo integrale

teorema: $f(x)$ funzione continua su $I \subseteq \mathbb{R}$

$$\forall x, x_0 \in I \quad F(x) = \int_{x_0}^x f(t) dt$$

$$\Rightarrow F \text{ è derivabile su } I \text{ e } F'(x) = f(x) \quad \forall x \in I$$

f di classe C^1 su I

$f'(x) = h(x)$ è continua su I

$$\Rightarrow \int_{x_0}^x f'(t) dt = f(x) - f(x_0)$$

$$f(x) = f(x_0) + \int_{x_0}^x f'(t) dt \quad \forall x \in I, x_0 \in I$$

↓
rappresentazione integrale di una funzione continua di C^1

SERIE di FUNZIONI

$f_n(x)$ definita su I $\sum_{n=0}^{\infty} f_n(x)$

$S_0(x) = f_0(x)$

$S_1(x) = f_0(x) + f_1(x)$

⋮

$S_n(x) = f_0(x) + \dots + f_n(x) = S_{n-1}(x) + f_n(x)$

successione delle ridotte \rightarrow è una successione di funzioni

$\sum_{n=0}^{\infty} f_n(x)$ converge puntualmente a $S(x)$ su I se:

$S_n(x) = (f_0(x) + \dots + f_n(x)) \rightarrow S(x)$

$\sup_{x \in [a,b]} |S(x) - S_n(x)| \rightarrow 0$ per $n \rightarrow +\infty$

$\sum f_n(x)$ converge puntualmente a $S(x)$ su I se $\forall x \in I$:

$|f_n(x)| = |S(x) - S_n(x)| \rightarrow 0$ per $n \rightarrow +\infty$

Teorema 1

Se $f_n(x)$ sono continue su I

e $\sum f_n(x)$ converge uniformemente a $S(x)$ su I

$\Rightarrow S(x)$ è continua su I

DIMOSTRAZIONE

$S_n(x) = f_0(x) + \dots + f_n(x)$ è continua, perché somma di un numero finito di funzioni continue.

So che $S_n(x) \rightarrow S(x)$

\Rightarrow per il teorema delle successioni $S(x)$ è continua su I

Teorema 2 integrazione termine a termine

$f_n(x)$ sono continue su I

$\sum f_n(x)$ converge uniformemente a $S(x)$ su I

$\forall a, b \in I$ $a \leq b$

$\Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} \int_a^b f_n(x) dx = \int_a^b \sum f_n(x) dx = \int_a^b S(x) dx$

DIMOSTRAZIONE

$S_n(x) = f_0(x) + \dots + f_n(x)$ conv. unif. a $S(x)$

Criterio di Weierstrass

- $f_n(x)$ limitate su I insieme
- $\forall n \in \mathbb{N} \exists M_n \forall x \in I, |f_n(x)| \leq M_n$
- $\sum_{n \geq 0} M_n$ sia convergente

$\Rightarrow \sum_{n \geq 0} f_n(x)$ converge assolutamente e uniformemente su I
 inoltre $|\sum_{n \geq 0} f_n(x)| \leq \sum_{n \geq 0} M_n$

DIMOSTRAZIONE

$$0 \leq |f_n(x)| \leq M_n \quad \forall x, \forall n$$

\Rightarrow per il criterio del confronto $\sum_{n \geq 0} |f_n(x)|$ converge

$$\sum |f_n(x)| \leq \sum_{n \geq 0} M_n$$

$\Rightarrow \sum_{n \geq 0} f_n(x)$ converge $\forall x \in I$

Il criterio della convergenza assoluta:

$$|\sum_{n \geq 0} f_n(x)| \leq \sum_{n \geq 0} |f_n(x)| \leq \sum_{n \geq 0} M_n$$

detta $S(x) = \sum_{n \geq 0} f_n(x)$ e detta $S_n(x) = f_0(x) + \dots + f_n(x)$

? $\sup_{x \in I} |S(x) - S_n(x)| \rightarrow 0$ per $n \rightarrow +\infty \quad \forall x \in I$

$$|S(x) - S_n(x)| = \left| \sum_{k=n+1}^{\infty} f_k(x) \right| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} |f_k(x)| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} M_k \quad M_k = \text{resto } n\text{-esimo delle } \sum M_n$$

$$\Rightarrow \sup_{x \in I} |S(x) - S_n(x)| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} M_k$$

Il resto di una serie converge $f_n \rightarrow 0$ per $n \rightarrow +\infty$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in I} |S(x) - S_n(x)| = 0$$

$\Rightarrow \sum_{n \geq 0} f_n(x)$ converge uniformemente a $S(x)$ su I

$\sum f_n(x)$ converge assolutamente e uniformemente su I si dice che $\sum f_n(x)$ converge totalmente su I

DIMOSTRAZIONE

1. $R = \sup \{ |x|, \sum a_n x^n \text{ conv} \} = 0$
 $\Rightarrow x=0$ è l'unico punto in cui la serie converge
2. $\sup \{ |x|, \sum a_n x^n \text{ conv} \} = R \in \mathbb{R}, R \neq 0$
 $\Rightarrow \forall x, |x| < R$ la serie converge o in $|x|$ o in $|-x|$
3. $R = +\infty \Rightarrow \sum a_n x^n \text{ conv} \forall x \in \mathbb{R}$ con $R \geq 0$ per def.

Teorema di Abel

sia $\sum a_n x^n$ una serie di potenze e $R \in (0, +\infty)$ il suo raggio di convergenza.

Se $\sum a_n x^n$ conv in $I \Rightarrow \sum a_n x^n$ conv in $\forall [a, b] \subseteq I$

1. se $\sum a_n x^n$ converge in $[-R, R)$
 $\Rightarrow \sum a_n x^n$ converge ^{unif} in $[-R, k)$ con $0 < k < R$
2. se $\sum a_n x^n$ converge in $(-R, R]$
 $\Rightarrow \sum a_n x^n$ converge ^{unif} in $(-k, R]$ con $0 < k < R$
3. se $\sum a_n x^n$ converge in $[-R, R]$
 $\Rightarrow \sum a_n x^n$ converge uniformemente in $[-R, R]$

Criterio del Rapporto

$$\sum_{n \geq 0} a_n x^n \quad \exists n_0, \forall n \geq n_0, a_n \neq 0$$

$$\exists \lim_n \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = l \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{se } l > 0, l \in \mathbb{R} \Rightarrow R = 1/l \\ \text{se } l = 0 \Rightarrow R = +\infty \\ \text{se } l = +\infty \Rightarrow R = 0 \end{array} \right.$$

Il raggio di convergenza è il reciproco del limite del rapporto

DIMOSTRAZIONE

$$\sum a_n x^n \quad b_n = a_n x^n$$

$$\lim_n \frac{|b_{n+1}|}{|b_n|} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{|a_{n+1} x^{n+1}|}{|a_n x^n|} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} \cdot \frac{|x|^{n+1}}{|x|^n}$$

- se $\lim_n \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = 0 \Rightarrow \lim_n \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} |x| = 0 \Rightarrow \sum |a_n x^n| \text{ conv} \forall x$
 $\Rightarrow \sum a_n x^n \text{ converge} \forall x \in \mathbb{R} \rightarrow R = +\infty$

Teorema

$\sum a_n x^n = f(x)$ converge su I di estremi $(-R; R)$ con $R > 0$
 $\Rightarrow f(x)$ è continua su I

dim: $f_n(x) = a_n x^n$ continue su I

$\sum a_n x^n$ converge uniformemente a $f(x)$ sui compatti $\subseteq I$

$[-R; R] \forall x \in (-R; R)$

$\exists [-R; x] \subseteq [-R; R] \Rightarrow f(x)$ è continua $\forall x \in I$

Teorema di integrazione termine a termine

$\sum a_n x^n$ converge uniformemente sui compatti $\subseteq I$ allora anche
 integrale di convergenza a $f(x) \Rightarrow \forall x \in I$

$$\int_0^x f(t) dt = \int_0^x \sum a_n t^n dt = \sum \int_0^x a_n t^n dt$$

altri anche
 $\sum \frac{a_n x^{n+1}}{n+1}$ ha
 raggio di conv R
 come $\sum a_n x^n$
 $\forall x \in$ intervallo
 di conv.

DIMOSTRAZIONE:

segue dal teorema delle serie di funzioni

$\sum \int_0^x a_n t^n dt$ ha lo stesso raggio di convergenza della serie di potenze

$$\sum \int_0^x a_n t^n dt \Rightarrow \sum \frac{a_n t^{n+1}}{n+1} \Big|_0^x = \sum \frac{a_n}{n+1} x^{n+1}$$

$$\sum \int_0^x a_n t^n dt = \sum \frac{a_n}{n+1} x^{n+1} \quad n+1 \rightarrow n$$

$$\int_0^x f(t) dt = \sum \frac{a_{n-1}}{n} x^n \cdot R$$

$$f(x) = \sum a_n x^n \cdot R$$

Teorema di derivazione termine a termine

$$\sum a_n x^n = a_0 + a_1 x + \dots + a_{n_0} x^{n_0} + \dots = f(x) \text{ su } I$$

R è il raggio di convergenza

$$\begin{aligned} \sum (a_n x^n)' &= a_1 + 2a_2 x + 3a_3 x^2 + \dots = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1} \Rightarrow n-1 \rightarrow n \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} (n+1) a_{n+1} x^n \end{aligned}$$

FUNZIONI PERIODICHE

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ periodica di periodo $T > 0$ se $\forall x \in \mathbb{R}, f(x+T) = f(x)$

se si assegna $f(x)$ su $[0, T)$ prolungate per periodicità f su \mathbb{R} ripetitiva:

$$f(x+kT) = f(x+T+\dots+T) = f(x)$$

• se f ha periodo $T \Rightarrow f(\alpha x)$ con $\alpha > 0$ ha periodo $\frac{T}{\alpha}$

DIMOSTRAZIONE

$$g(x) = f(\alpha x)$$

$$f(\alpha(x + \frac{T}{\alpha})) = f(\alpha x + T) \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$$g(x + \frac{T}{\alpha}) = f(x) \quad ? \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$$f(\alpha(x + \frac{T}{\alpha})) = f(\alpha x + T) = f(\alpha x) = g(x)$$

• Sia f periodica di periodo $T > 0$ e sia f localmente integrabile (integrabile su $[a, b]$ compatti)

$$\Rightarrow \forall a \in \mathbb{R} \quad \int_0^T f(x) dx = \int_a^{T+a} f(x) dx$$

DIMOSTRAZIONE

$$\int_0^T f(x) dx = \int_0^a f(x) dx + \int_a^{a+T} f(x) dx + \int_{a+T}^T f(x) dx$$

$$\downarrow$$

$$y = x - T$$

$$x = a + T \Rightarrow y = a + T - T = a$$

$$x = T \rightarrow y = T - T = 0$$

$$\downarrow$$

$$\int_a^0 f(y+T) dx \text{ di periodo } T$$

$$f(y+T) = f(y)$$

$$= \int_a^0 f(y) dy = \int_0^a f(y) dy$$

$$\int_0^T f(x) dx = \int_0^a f(x) dx + \int_a^{a+T} f(x) dx - \int_0^a f(x) dx$$

$$\int_0^T f(x) dx = \int_{-T/2}^{T/2} f(x) dx \text{ integrale simmetrico rispetto all'origine}$$

Se $f(x)$ è periodica di periodo T integrabile sui compatti:

- se f è pari $\Rightarrow \int_0^T f(x) dx = \int_{-T/2}^{T/2} f(x) dx = 2 \int_0^{T/2} f(x) dx$

- se f è dispari $\Rightarrow \int_0^T f(x) dx = \int_{-T/2}^{T/2} f(x) dx = 0$

$$= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \underbrace{f(x) \sin kx}_{\text{dispari}} dx = 0$$

f dispari $\rightarrow a_0 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx = 0$

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx dx = 0 \text{ se } \cos a - \pi e \pi \text{ è } 0$$

Identità di Parseval

$$\|f\|^2 = \int_0^T f^2 dx = T a_0^2 + \frac{T}{2} \sum (a_k^2 + b_k^2)$$

Coefficienti di Fourier

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T f(x) dx$$

$$a_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cos\left(\frac{2\pi kx}{T}\right) dx$$

$$b_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin\left(\frac{2\pi kx}{T}\right) dx$$

f è monotona a tratti su un intervallo $[0, T]$ ne è possibile suddividere $[0, T]$ in un numero finito di sotto intervalli.

Se f è periodica di periodo T e monotona a tratti su $[0, T]$
 $\Rightarrow f$ è continua a tratti e

$$f_+(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$$

$$f_-(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$$

Dico che f ha pseudo-derivata destra se \exists finito

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x) - f_+(x_0)}{x - x_0} \text{ e simile per la pseudo d-derivata}$$

Se f è continua in x_0 $f_+(x_0) = f_-(x_0) = f(x_0)$

Teorema

f periodica di periodo T

f continua a tratti su \mathbb{R}

f ha pseudo derivata destra e sinistra $\forall x \in \mathbb{R}$

\Rightarrow la serie di Fourier di f converge puntualmente su \mathbb{R} a $\tilde{f}(x)$